

科学衛星JIKIKEN (EXOS-B) VLF ドップラー観測 (DPL) *

橋 本 弘 蔵 ** • 木 村 磐 根 **

JIKIKEN (EXOS-B) VLF Doppler Shift Measurement (DPL)
By
Kozo HASHIMOTO and Iwane KIMURA

Abstract: This paper is concerned with the observation system and preliminary results of a Doppler shift measurement of NWC signal by means of an instrument named "DPL" on board the EXOS-B satellite which was launched on September 16, 1978. Main purpose of this measurement is to detect the ionization ducts in the magnetosphere. From actually observed Doppler shift, it is found that the signals were mostly nondirected. Signal intensity and noise intensity at 22.3 kHz have been also observed by DPL using two pairs of long dipole antennas, 103 and 70 m tip-to-tip. Capacitance of the antenna has been measured by imposing a constant current at 22.3 kHz to the antennas. From this capacitance measurement, plasma-pause crossing of the satellite has been detected.

概 要

本論文では、1978年9月16日に打ち上げられたEXOS-B衛星に搭載されたNWC局VLF信号(22.3KHz)のトッplerシフト観測装置(DPL)の観測システム、および初期の結果について述べる。本装置の主目的は、磁気圏に存在する電離ダクトを検出することである。同時に、2対の103m、および70m長のダイポールアンテナにより、22.3KHzにおける信号強度および雑音強度を測定する。アンテナ容量も、22.3KHzの定電流源をアンテナに加えることにより測定される。この方法により衛星のプラズマポーズの通過が検出された。

1. 目 的

この実験は周波数の安定な標準VLF局(オーストラリアのNWC局、22.3KHz)の電

* 宇宙研特別事業費による研究論文

** 京都大学工学部

波を衛星上で受信し、そのドップラーシフトや信号強度を測定することにより、磁気圏プラズマパラメータやダクトに関する情報を得ようとするものである。VLF局から発射された波は磁気圏をホイスラーーモードで伝搬し、衛星で受信されるドップラーシフトは波の伝搬ベクトル方向、媒質の屈折率および衛星の速度ベクトルから決定される。一方、衛星の速度ベクトルは衛星の軌道から決定されるので、ドップラーシフトは波の伝搬状態を決定する重要な要素である伝搬ベクトル方向と媒質の屈折率に関する情報を与える。

VLF電波が磁気圏を伝わる方法は、磁力線に沿ってできる周囲より電子密度の高い電離ダクトに沿って伝わるダクト伝搬と、そうでないノンダクト伝搬に分けられる。ノンダクト伝搬の場合には、上述の屈折率やドップラーシフトが大きくなるので、ダクトの存在とその大きさを推定することができる。

本実験では、同時に、信号強度測定および22.3KHz近傍の定電流源を印加することによってアンテナインピーダンス測定を行い、その結果をPCMテレメータで伝送している。これらの値からまわりのプラズマの状態や電界強度の絶対測定が可能となる。

さらに、ダクトによらない伝搬で共鳴角近傍で伝わる波に対しては、屈折率は電子温度の影響をうけるため、逆に電子温度を知ることができる[1] [2]。

2. 装置 [3]～[6]

2.1 衛星搭載システム

地上の標準VLF局の一つであるオーストラリアのNWC局(21.82°S , 114.17°E , 磁気的には 32.3°S , 183.8°E)の信号を受信する。送信周波数は $22.3 \pm 0.05\text{ KHz}$ であり、200ボートでMSK(Minimum frequency Shift Keying)変調を行っている。装置のブロック図を図1に示す。ダイポールアンテナで受信された信号は、プリアンプ(入力インピーダンス数 $100\text{ K}\Omega$)を通り、メインアンプで $\pm 100\text{ Hz}$ に帯域制限される。入力信号範囲は約 $0.5\text{ }\mu\text{V} \sim 1\text{ mV}$ である。さらに検波器(DET), 0.1秒の時定数の積分回路とHighとLowの2段階の利得切換回路を経て、8ビットにA/D変換され、入力信号レベルとして、

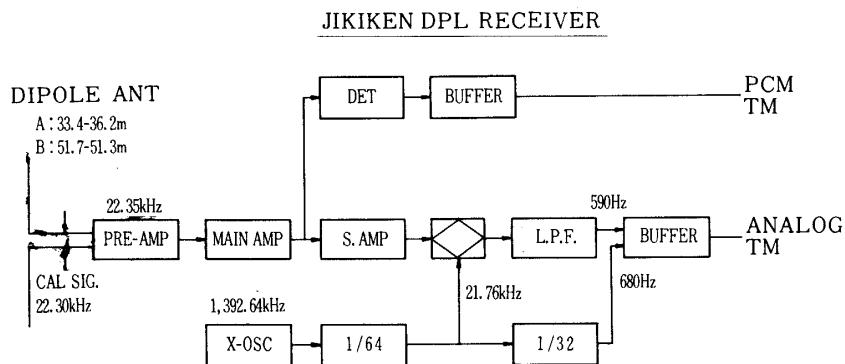


図1. DPL衛星搭載システム

PCMテレメータで伝送される。入力信号レベルとA/D変換出力の関係は直線的で、 $0 \text{ dB} = 1 \mu\text{V}$ として、利得がLowのとき、 60 dB で出力は 230 , Highのとき 30 dB で 166 となる。利得切換は原則として自動で行われ、ヒステリシスを持たせてあるが、入力が約 32 dB の時に行われる。入力短絡時、ノイズレベル出力は約 $0.5 \mu\text{V}$ (A/D出力で $4 \sim 5$)となる。

メインアンプの出力は飽和アンプ(S.AMP)にも入り、混合器で 1392.64 KHz の水晶発振器(X-OSC)より64分周された 21.76 KHz の局発信号を用いて、 22.35 KHz の信号は 590 Hz のビート信号に周波数変換される。一方、局発信号はさらに32分周されて 680 Hz のパイロット信号となって、ビート信号とともにアナログテレメータで伝送される。パイロット信号は、後述の地上処理装置で局発信号を再現して、衛星内の水晶発振器の周波数変動を補正するために用いられるものである。

さらに 22.3 KHz 近傍の定電流源をアンテナに印加してアンテナに生ずる電圧を測る“CAL”と呼ばれる測定モードがある。これは、プラズマ中のアンテナインピーダンスを測定していることになる。CALモードでは、Measureコマンドを与えない限り自動的に約2.6フレームの間“CAL”，約4フレームの間“観測(MES)”という割合で行われる。この電圧からプラズマ中でのアンテナインピーダンスが求められ、両アンテナ間の容量に換算して、利得Highのとき $50 \mu\text{F} \sim 0.005 \mu\text{F}$, Lowのとき $0.002 \sim 0.05 \mu\text{F}$ が測定可能となる。“CAL”的タイミングはフレームとの同期はとれていないが、DPLの入力信号レベルをサンプルするための1フレームに3回のパルスを利用し、8パルスの間“CAL”，12

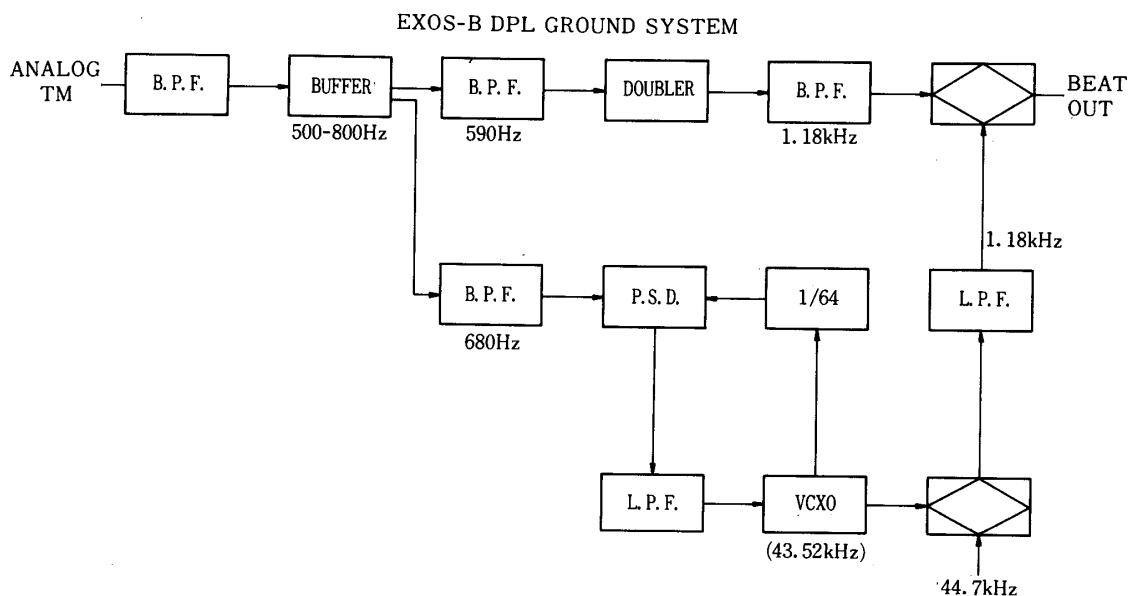


図2. DPL 地上処理システム

パルスの間“観測”となる。これを20パルス毎にくり返す。

2.2 地上処理システム

アナログテレメータで送られてくる情報は、前述のようにNWC局の22.35KHzの信号成分に対する約590Hzのビート信号と680Hzのパイロット信号から成るが、これをドップラーシフトに相当する周波数への変換処理を地上で行う。このシステムのブロック図を図2に示す。地上に伝送されてくるデータは一たんテープに収録されると、ワウフラッタや速度偏差のためにテープの再生データでは精度よいドップラーシフトの値は得られない。そのためReal Timeで処理をしてドップラーシフトに変換したものをテープ（データレコーダ）に記録する。図2でバッファを通った信号は、フィルタでパイロット信号とビート信号に分離される。NWC局の信号はMSK方式で変調されているため、顕著なキャリヤ成分がなく、このまま周波数分析をしても、ドップラーシフト値はわからない。そこで2倍倍して、約1.18KHzのFSK(Frequency Shift Keying)に変換する。一方パイロット信号は電圧制御で周波数が変化する水晶発振器(VCXO)と位相比較器(Phase Sensitive Detector)等から成るPLL(Phase Locked Loop)に加えられる。43.52KHzのVCXO出力(実際には1392.64KHzの水晶を32分周したもの)は64分周されてPSDに加えられパイロット信号と比較されるので、VCXOの発振周波数は正確にパイロット信号の64倍となり、衛星内で局発周波数の2倍が再現され、局発周波数の変動による誤差は自動的に補正される。この局発信号と地上の安定な44.7KHz(実際は15Hzだけオフセットした44.685KHz)とのビートである1.18KHz(実際には1.165KHz)と、衛星からのビート信号を2倍倍したFSK信号との差の周波数をとり、実際のドップラーシフトの2倍の値を得る。この信号は、アナログテレメータの原信号と合成されてデータレコーダに記録される。

2.3 QLシステム

地上処理システムのドップラーシフト出力はQL(Quick Look)システムにも送られ、実時間周波数分析を行いダイナミックスペクトルを表示する。このドップラーシフトの値は主として10Hz程度であるが、通常の方法により0.1Hzのフィルタで周波数分析を行つ

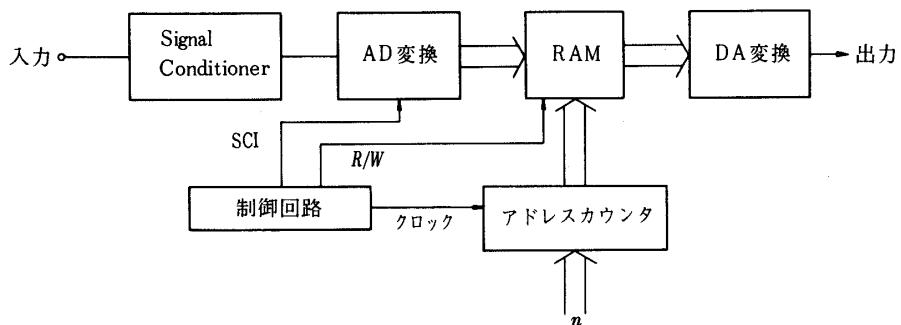


図3. 実時間周波数分析装置のブロック図

たとすれば、1点あたり $1/0.1 = 10$ 秒もの時間を要するので実用的でない。そこで、時間圧縮の手法による周波数分析法を用いる。そのブロック図を図3に示す。シグナルコンデショナによりA/D変換のためのレベル合せとフィルタリングを行った後A/D変換され、 n 語のRAM(Random Access Memory)に順次記録されてゆく。制御回路とアドレスカウンタによって n 語のRAMに書き込まれたデータを($n+1$)語読み出す毎に1語を新しいデータに更新してゆく。これは書き込み時の($n+1$)倍の速さで読み出していることになり、D/A変換すれば、($n+1$)倍された周波数の信号を得る。こうして倍(時間圧縮)された信号を分析することにより、($n+1$)分の1の時間で同一の周波数分解能を得ることができる。本システムでは1語8ビットで $n \leq 4096$ の任意の値が可能であるが、 $n = 4096$ として使用し、周波数範囲0~30Hz、分解能0.06Hzとなっている。

2.4 PCMデータの処理

DPLのデータの処理においては、“CAL”と“観測(MES)”および利得H, Lの自動切換を行っているため、その区別をする必要がある。どちらのモードかは1フレームに一度しか伝送されず、またフレームに同期しているわけでもないので、利得もモードも同一のフレームに挟まれた期間のデータのみを取り出して、“CAL”と“MES”に対応したデータの分離を行っている。同時に各周回の観測開始より終了までの軌道を計算し、磁気緯度(MLAT)、サイクロトロン周波数(FH)、L値(L)とlocal time(LT)を表示する。具体例は4節にゆづる。

3. ドップラーシフトの観測

QLシステムで得られた出力例(Rev 43)を図4に示す。NWC局のドップラーシフトのダイナミックスペクトル(下段)およびアンテナ容量(上段上側)、信号強度(上段下方)の測定結果である。同じ周回についてドップラーシフトデータをA/D変換し、計算機による高速フーリエ変換(FFT)を行ったものが図5である。下段には軌道データを示す。図4下段および図5上段において長く続いている-2Hz近傍の線は干渉である。1840UTころから受信されている0~1Hz付近の信号がNWC局のドップラーシフトである。サイクロトロン周波数(f_H)が22.3KHzよりも高い地点から受信され始めており、ホイスラーモードで伝搬していることがわかる。しかし、信号周波数が $f_H/2$ 以上になるので、エンハンストダクト伝搬はできず、ノンダクト伝搬をしているものと思われる。図6は、他の周回(Rev 54)におけるドップラーシフトの観測値を斜線でハッチした部分として示したものである。実線および破線は拡散平衡モデルによる仮定された電子密度分布(点線)を用い、種々のwave normal角(磁気子午面内にあると仮定)に対して衛星で受信されるドップラーシフトの予想値を計算したものである。実線はサイクロトロン周波数 $f_H > 2 \times 22.3$ KHzのとき、破線は $f_H > 22.3$ KHz $> f_H/2$ のときを示している。1842UTころに0Hz近傍のドップラーシフトで観測されたものは、観測時間も短く、ダクト伝搬と考えられる。この場合ダクトの幅は赤道上に換算して300Km程度となり、ダクトの大きさとして妥当なものである。図6上のその他のハッチ領域はドップラーシフトが大きいか、経過時間が長いので、ノンダクト伝搬によるものだろうと考えられる。

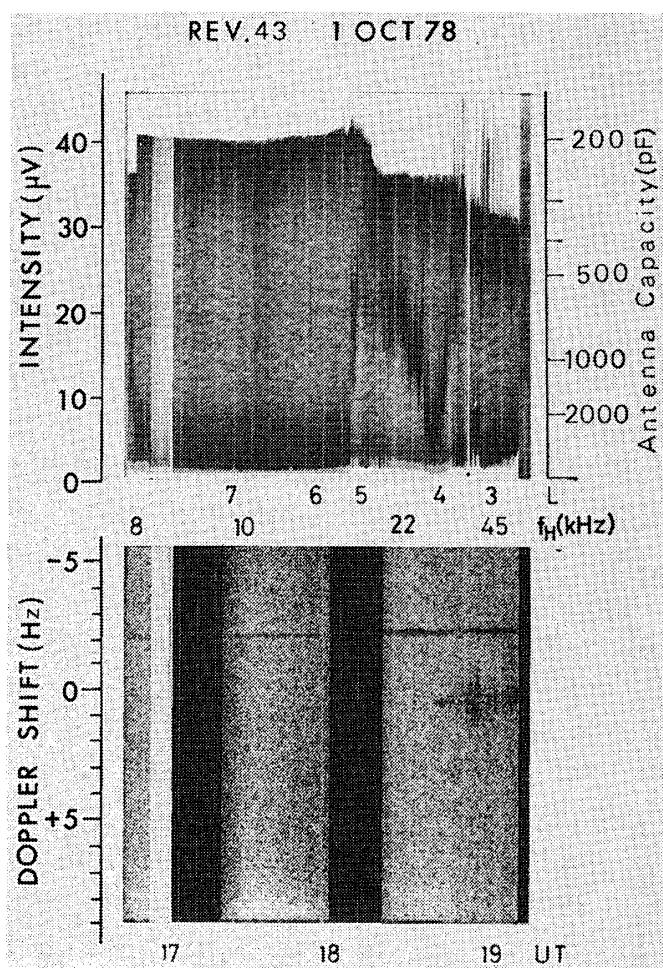


図4. Quick Look データ (Rev 43)

4. アンテナ容量および信号強度の測定

PCMテレメータデータを、QLデータとして図4上段に示されたRev 43について処理したものを図7に示す。上中下段はそれぞれアンテナ容量(短かい方のアンテナA:70mに換算したもの), 22.3KHzでの受信レベル($dB\mu$)、軌道データを示す。上段の図で450~500 pF の間の部分はDPLで使用しているアンテナを示しており、450 pF 相当のレベルのときアンテナB、470 pF のときアンテナA、490 pF のときアンテナ接続なしである。ここで、アンテナ容量の換算について述べておく。図8はアンテナ容量の変化を示したものである。アンテナの長さの相異により容量が急変しているのがわかる。実際Bアンテナ(103m)の場合、その容量に0.75を掛けるとほぼAアンテナの場合の測定容量と一致する。したがって、データ処理の段階でBアンテナ容量には0.75を掛けABアンテナの区別をせずにすむようにしたのが図9である。また、0947~1017UTの間はDPLが観測を行っていないのに不要な線が出ている。そこで図9では、不要な線を無くす様工夫されて

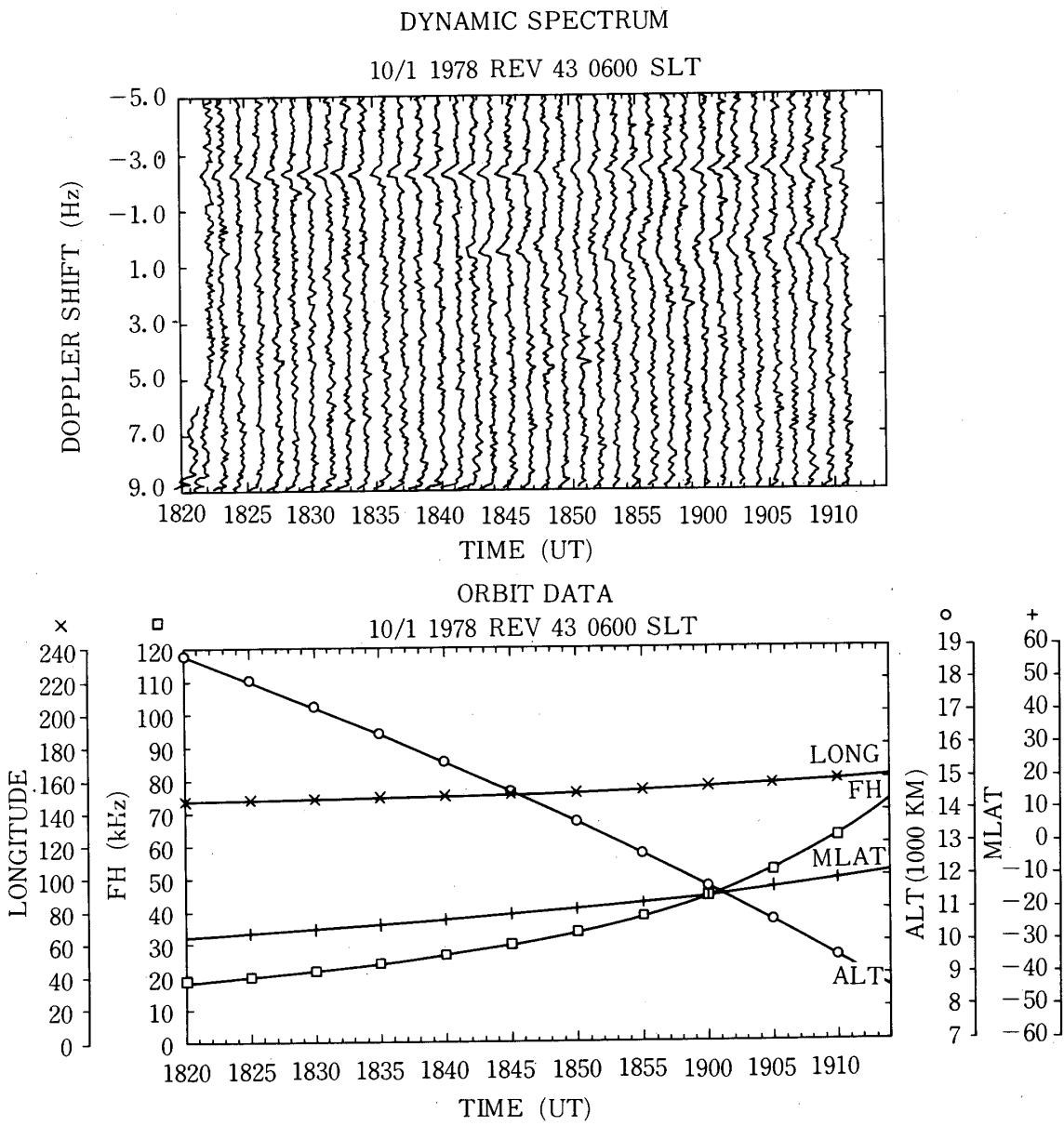


図5. ドップラーシフトのダイナミックスペクトル
(Rev 43)

いる。この図でみると、アンテナ切換による不連続はかなり取り除かれており、周囲のプラズマの変化を表わしているのがわかる。1230 UT ころの容量の減少は、強い信号が受かってたためにみえたものである。

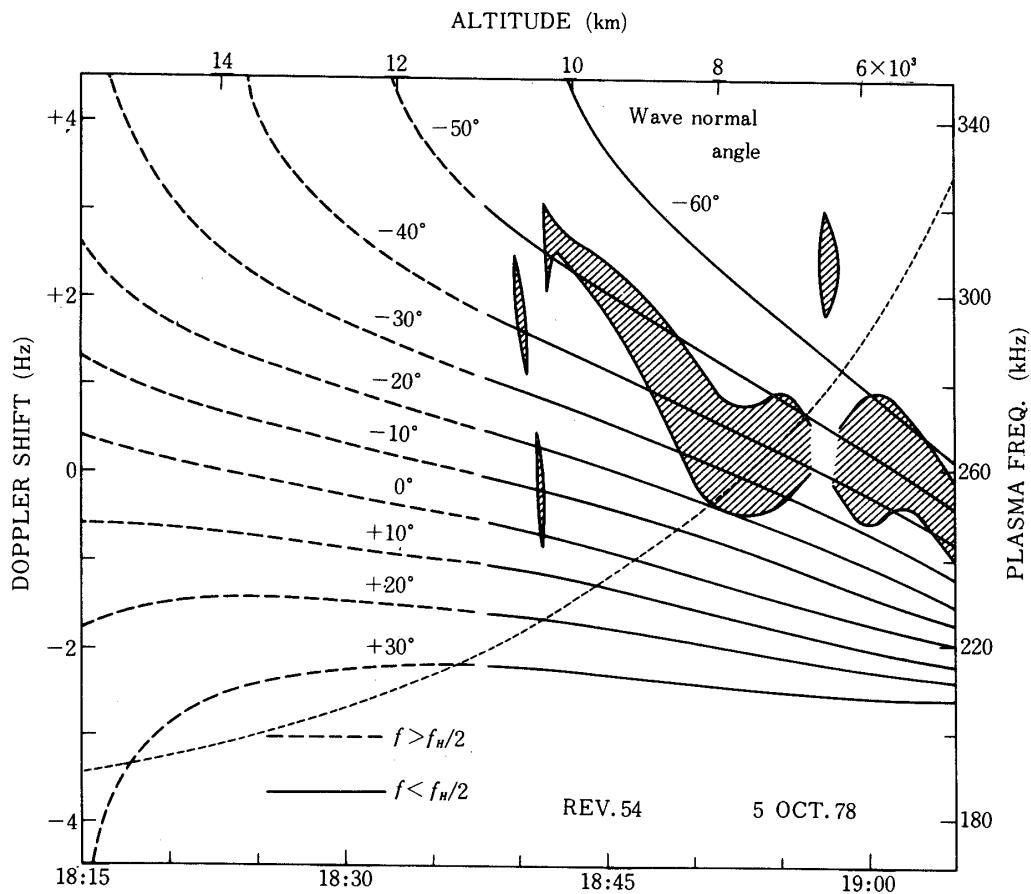


図6. ドップラーシフトの計算値と実測値 (Rev 54)

再び図7にもどり、1810 UT ころにみられる容量の急変はプラズマポーズを通過したことによるものとみられ、その時のL値は5.3で、local timeは4時ころであることが下段の図からわかる。また、 $K_p = 3^+$ であった。1840 UT ころからの信号強度の増加は、図4、5におけるドップラーシフトの出現に対応しており、ホイスラーモードで伝搬してくるNWC局の電波を受信したものである。1850および1910 UTにおける信号強度はともに36 dB μ であるが、アンテナ容量はそれぞれ、200 pFであることを考慮すると、アンテナの実効高を35 mとして電界強度は3.6 μ V/mおよび3.2 μ V/mとなる。1805 UT ころに強く受かっているのは、プラズマポーズ外側であり、プラズマ周波数が22.3 KHz（電子密度6個/cc）の近傍でのノイズ、例えばUHRノイズであろうと考えられる。

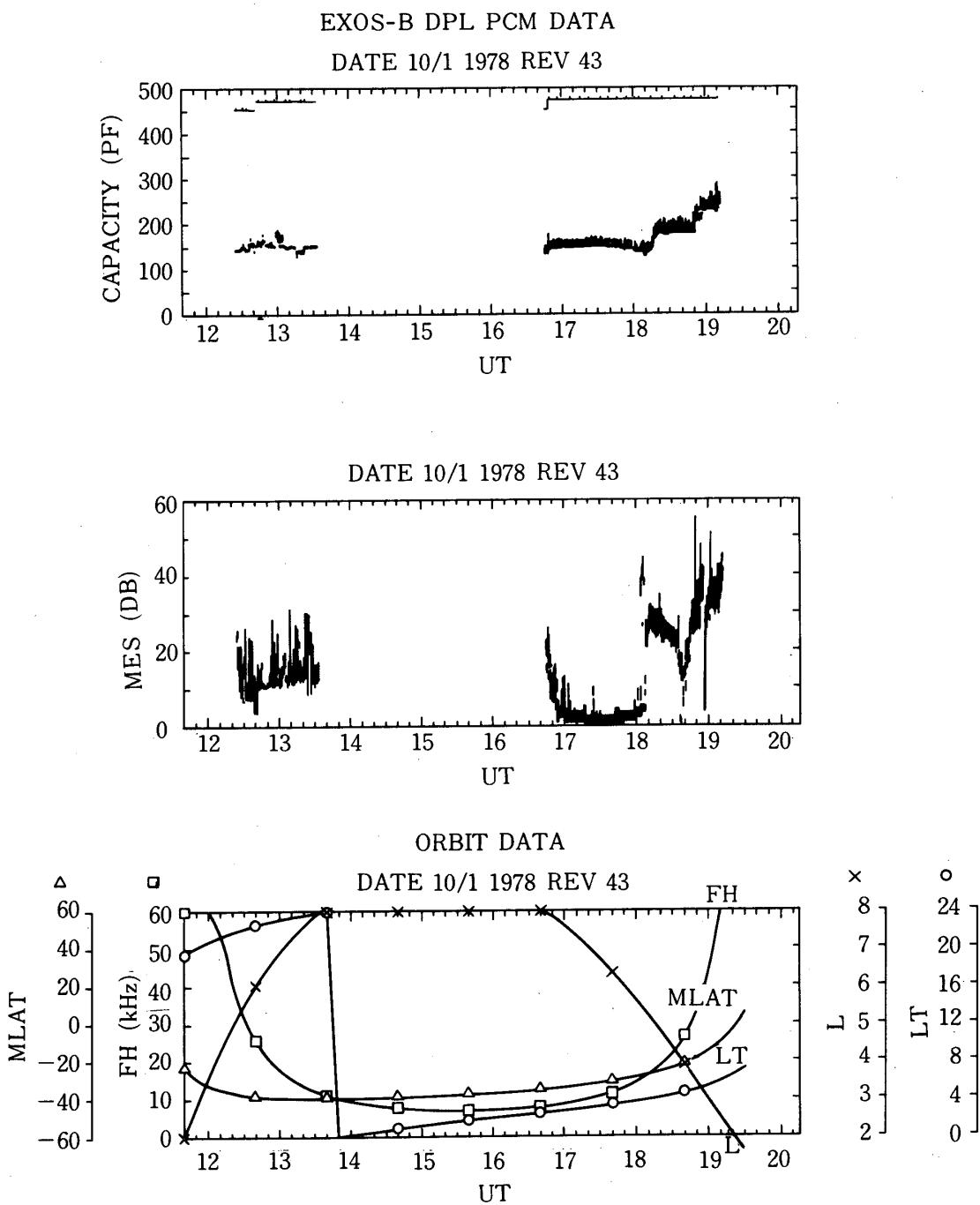


図7. DPL PCMデータ(Rev 43)

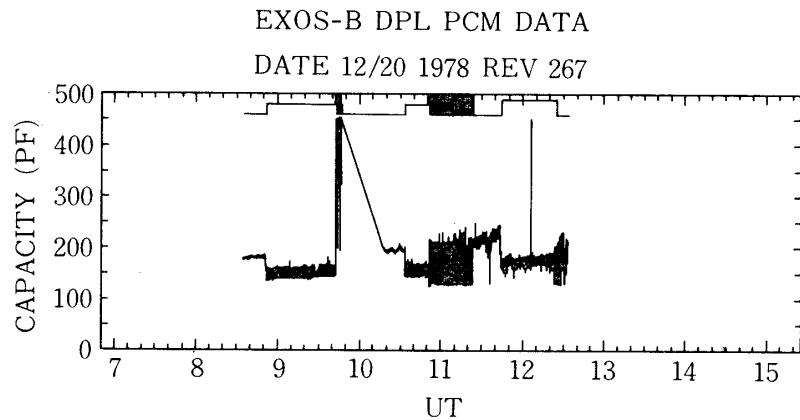


図8. アンテナ容量測定 (Rev 267, 補正前)

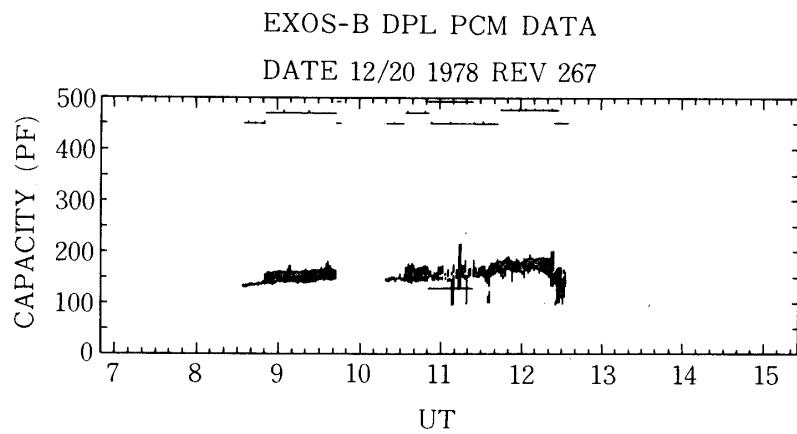


図9. アンテナ容量測定 (Rev 267, 補正後)

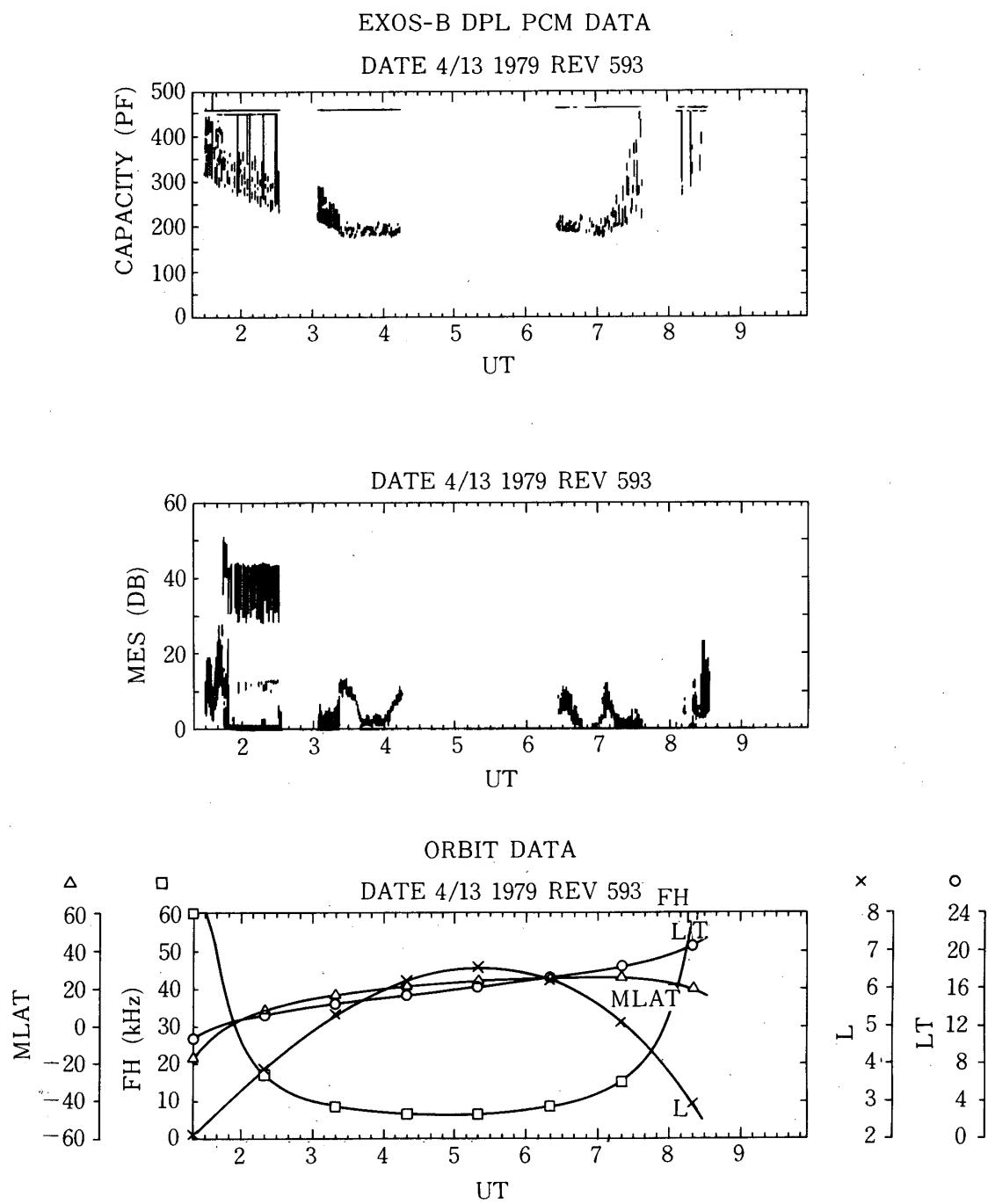


図10. DPL PCMデータ (Rev 593)

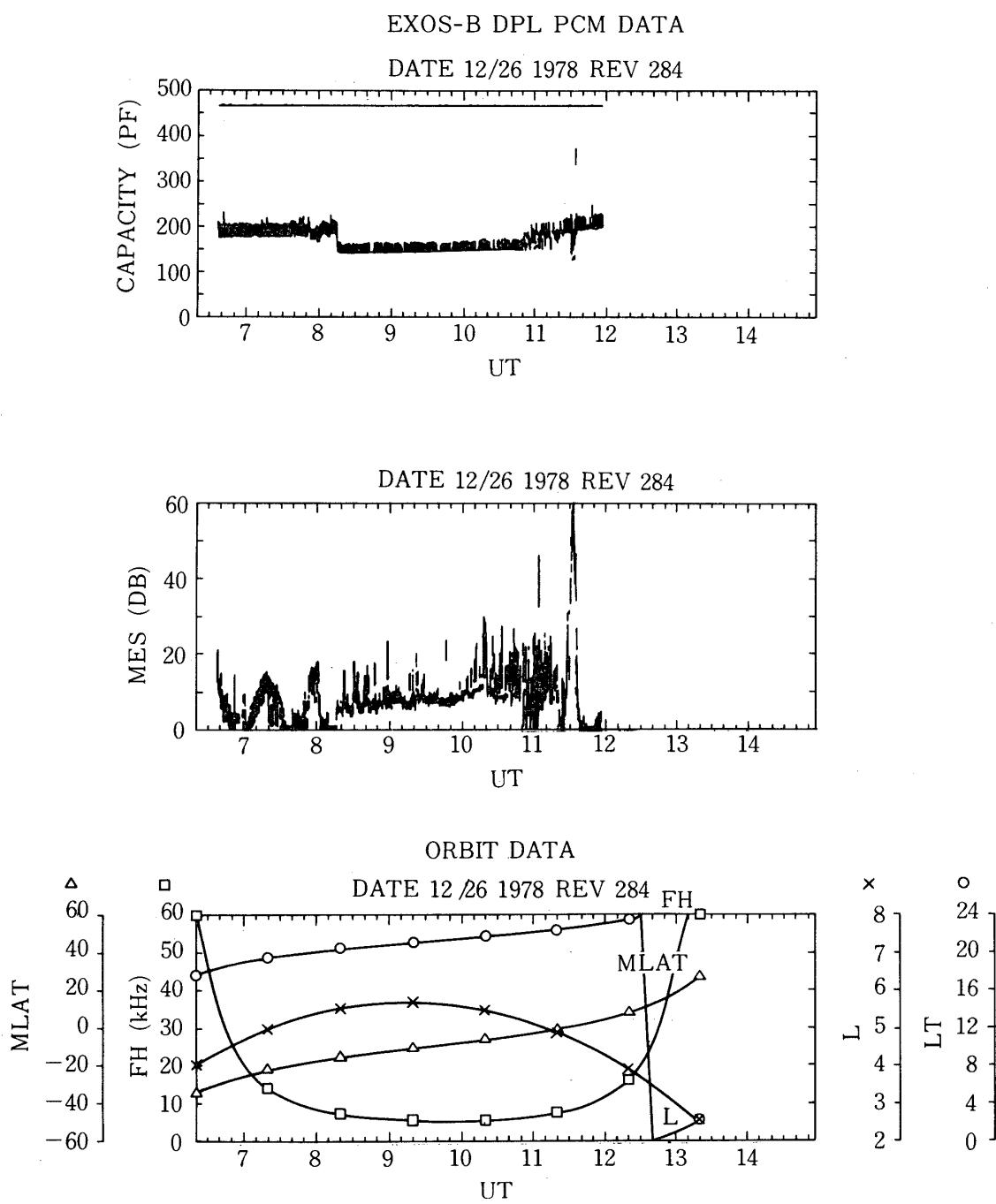


図11. DPL PCMデータ (Rev 284)

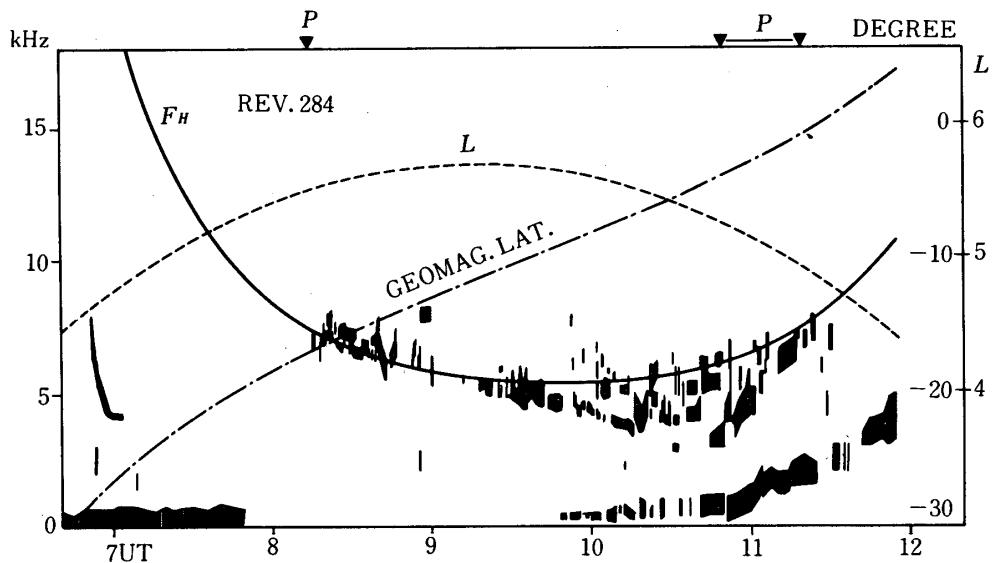


図 12. N P W-V による VLF 帯での観測 (Rev 284
N P W-V グループの御好意による)

この現象を観測している典型的な例 (Rev 593) を図 10 に示す。アンテナ容量が少くなっている 0325 および 0705 UT ころに受信レベルの増加がみられる。このとき L 値はともに 5.5 で $K_p = 2^+$ である。このようにアンテナ容量に急変はみられなくても電子密度が約 6 個/cc の点の通過が観測されていることになり、プラズマポーズの位置の情報が得られることを示している。このような例は、多くの周回で観測されている。

図 11 は、Rev 284 における観測結果である。上段の図より、0816 UT にプラズマポーズ ($L = 5.6$) が認められ、1050 ~ 1120 UT の間においては、プラズマポーズ近傍を出入りしたと考えられる容量の増減がある。このとき $K_p = 2^+ \sim 3$ である。0800 および 1130 (0720 ころも?) UT にはプラズマポーズの内側であるが、UHR ノイズではないかと考えられる強い信号が受信されている。一方、同じ周回に対して、N P W-V による VLF エミッションの観測例を図 12 に示す。黒くぬりつぶされた領域がエミッションのあったところで、左軸にその周波数が示されている。同じスケールでサイクロトロン周波数 f_H も表示されている。0800 UT すぎに図上部についている P マークは、DPL の上記の容量観測から得られたプラズマポーズの位置を示すものであるが、波動の観測からみると、この点を境として急にサイクロトロン周波数近傍のエミッションが受信され始めており、まさしくプラズマポーズを横切ってプラズマ圏を出たものと考えられる。この現象は衛星が 1120 UT に再びプラズマ圏に入るまで続いている。このように、アンテナ容量測定はプラズマポーズ検出に有効なことがわかる。

6. む す び

NWC局の信号の衛星によるドップラーシフトの観測により、ノンダクトおよびダクト伝搬の信号が観測された。さらにモデル電子密度分布を用いることにより、受信された信号の wave normal 角を知ることができるが、さらに本衛星による観測をもとにした分布を利用して、Ray Tracingを行い、より詳しい検討をする必要がある。

アンテナ容量測定は、周囲のプラズマの状態を知ること、特にプラズマポーズの検出に有用であることが示された。また、ホイスラー・モード波の他にサイクロトロン周波数より高い周波数の波も度々受信されている。この内あるものはUHRノイズと考えられるが、その他電子プラズマ波などのいわゆる static mode の波の可能性もある。

アンテナ容量の絶対値に関しては、入力端子間の浮遊容量が関係するが、アンテナが十分に伸びきっていない事による容量が若干残っている可能性がある。この値が大きければ、アンテナ容量はそれだけ小さくなるが、その量はあまり明確ではない。

謝 辞

EXOS-B衛星は、東京大学宇宙航空研究所のスタッフの方々のご努力のおかげで打ち上げに成功した。特に、大林辰蔵教授、河島信樹助教授、東北大学大家寛教授に謝意を表します。PCMデータ取得のための地上システムは、電気通信大学斎藤梅朗、岩倉博、宮武貞夫の各氏のご尽力のたまものであります。搭載、地上およびQLの各システムの設計・試作やデータ処理については、吉岡浩、松田庄司、高島洋典、芹澤善積、河部本章の各氏に卒業研究としてご協力願った。また、装置は明星電気の製作によるものであり、特に金子博、阿部誠両氏に謝意を表します。

参 考 文 献

- [1] K. Hashimoto, I. Kimura and H. Kumagai, *Planet. Space Sci.*, **25**, 871, 1977.
- [2] 木村・橋本：宇宙研報告, **10**, 587, 1974.
- [3] 木村・橋本・吉岡：科学衛星シンポジウム, 73, 1975.
- [4] 木村・橋本・松田：宇宙観測シンポジウム, 319, 1976.
- [5] 橋本・木村・高島：同上, 52, 1977.
- [6] 橋本・芹澤・木村：同上, 277, 1978.