模擬太陽風プラズマ源の再構築と多磁極磁気プラズマセイル実験

○村山裕輝(東海大学・工),上野一磨(中京大学),大塩裕哉(東京農工大学), 堀澤秀之(東海大学),船木一幸(ISAS/JAXA)

Reconstruction of Simulated Solar Wind Plasma Source and Multipole Magnetoplasma Sail Experiment

Yuki Murayama (Tokai University),

Kazuma Ueno (Chukyo University), Yuya Oshio (Tokyo University of Agriculture and Technology), Hideyuki Horisawa (Tokai University) and Ikkoh Funaki (ISAS/JAXA)

#### 1. 研究背景

磁気セイル (マグセイル) とは、太陽風と呼ばれる 惑星間空間に絶えず噴出するプラズマ流と衛星に搭 載されたコイルによって発生させた人工磁場の相互 干渉作用を利用した宇宙機の推進方法である.<sup>[1]</sup>磁気 セイルの推進原理を図1に示す.人工的に発生させ た磁場による磁気圏が太陽風中のイオン粒子を受け 止めることで推力を得る.発生推力Fは以下の式で表 される.

$$F = \frac{1}{2} C_d \rho_{SW} u_{SW}^2 S \qquad (1)$$

)

ただし、 $C_d$ は推力係数、 $\rho_{SW} u_{SW}^2$ は太陽風の動圧、Sは 磁気圏が太陽風を受け止める面積である. この式か ら磁気セイルは磁気圏が太陽風を受け止める面積に 比例して推力が大きくなることが分かる.

また、式(1)における推力係数Caは磁気セイルの推 力のスケール則に関わる係数であり、 $r_{L_i}/L$ によって 決定される.ここで, $r_{L_i}$ は太陽風中のイオンのラーマ 半径, Lは人工磁気圏境界面の代表長である. rL/L « 1のスケールのとき、イオンは磁気圏内部に侵入する ことはできないので、磁気圏内部の磁場構造は推力 に影響を与えない.また,イオンの粒子的な運動は無 視でき,太陽風を MHD 近似できる. この条件下なら ば、磁気セイルは大推力(0.5N以上)を発生させう る. <sup>[2]</sup>しかし,  $r_{L_i}$ は太陽風の動圧によって決まる.太 陽から1AUの位置である地球近傍では約72kmで ほぼ一定であり、 $r_{L_i}/L \ll 1$ の条件を満たすには代表 長Lを大きくしなければならない.しかし、その代表 長Lは数十kmから数百km以上という大きさであり, このサイズの磁気圏を作るためにはそれに応じたサ

イズのコイルや電源が必要であり、搭載重量や容積 の限られる衛星や探査機にそれらを搭載することは 技術的に難しい. よって, 実際の磁気セイルでは  $r_{L_i}/L > 1$ の条件での運用が想定される.この条件で は,太陽風中のイオンが磁気圏内部へ侵入してしま うため、イオンの粒子的な運動を無視することがで きない.したがって、磁気圏内部の磁場構造が推力に 影響を及ぼすことが考えられる. [3,4] 先行研究[9,10]に おいて、単フープコイルの磁気セイルの実験モデル ではなく, 3 つのコイルが連結されたマルチコイル 型磁気セイルによる推力計測が行われた. その実験 結果は通常の単フープコイルの磁気セイルとは異な るものであった. その原因として, 単フープのコイル で発生する磁場のダイポール近似が成り立つが、マ ルチコイル型磁気セイルの発生磁場ではダイポール 近似は成り立たないため、2種のタイプの違うコイル で発生する磁場の磁気圏内部構造が異なることが考 えられる.



図1. 磁気セイルの原理

### 2. 研究目的

# 2.1. 模擬太陽風プラズマの再構築

従来は推力発生原理や磁気圏の観測など磁気セイ ルの根本的な動作の再現を目的としていたが、今後 は同じ実験コンフィギュレーションで多くの粒子効 果のパラメータを変えて実験できるようにする必要 がある.そのため、チャンバ内壁にマウントされた SWS を構成する 3 基の MPD アークジェットを真空 チャンバ内に稼働できるように設置する必要がある.

# 2.2. マルチコイル型磁気セイル実験

マルチポール型磁気セイルの磁気圏がどのような 構造になっているか、また、推力増大の理由は明らか になっていないので、磁気圏構造と推力の関係を明 らかにする.

### 3. 実験方法

## 3.1. 太陽風シミュレータ

太陽風シミュレータ(Solar Wind Simulator, SWS)は, ISAS の先端プラズマ推進チャンバ(φ2×3m)の長 手方向の内壁面に設置されている,3基の MPD アー クジェットで構成される大口径プラズマ源である. このプラズマ源は真空チャンバ内の直径 1200 mm の 範囲に一様な密度と流速の水素プラズマ流を生成で きる.<sup>[5]</sup> SWS の動作には 6-9kA 程度の大電流を必要 とするため、コンデンサを組み合わせたキャパシタ バンク(PFN 電源)を作成し、約 0.8msの準定常作 動を行う.作動ガスとして水素を用い、小型高速電磁 弁により作動時間のみガスが供給される.<sup>[6]</sup>

SWSはチャンバ内壁にマウントされている.(図2) そのため, SWS と磁気セイルや MPS の実験モデルの 距離は一定であり, MPS 側の再設置を行わなくては SWS-MPS 間距離を変更することはできない.<sup>[7,8]</sup>そこ で, SWS のプラズマ源である 3 基の MPD アークジ ェットを真空チャンバ内部に製作した.(図 3) 長手 方向に稼働できるように車輪を備えたアルミ性の櫓 にマウントした.また,真空チャンバ長手方向に軌条 を設置した.これにより, MPS 側の実験モデル再設 置を行わずに SWS-MPS 間距離を変更できるように 改装した.この改装に伴い,真空チャンバ内部に水素 ガスの二次ボンベと小型高速電磁弁を設置すること となった.これらは MPS 実験モデルで採用実績のあ るものを利用した.

改装後の SWS の性能を評価試験のために, 正面及 び側面からの写真撮影 (シャッター開放) とダブルプ ローブによるプラズマ密度計測を行った.



図 2. チャンバ内壁にマウントされた SWS を 構成する 3 基の MPD アークジェット



図 3. チャンバ内部に設置された SWS を構成 する 3 基の MPD アークジェット

## 3.2. マルチコイル型磁気セイル

太陽風シミュレータとマルチコイル型磁気セイル の実験概略図を図4に示す.マルチコイル型磁気セ イルは, 直径 2 mm の銅線を 20 巻きのコイル(外径 30 mm, 内径 22 mm, 高さ 20 mm) を 3 つ結合させて 制作した. (図 5) 各コイルはコイル電流がコイル上 部から見て右回りに流れるように直列に接続した. このような形状のコイルの磁場は、外縁部のコイル 電流が作る磁場の影響を大きく受けた磁場形状とな るが、3つのコイルが近接する中央部では各コイル電 流による磁場が互いに打ち消される特徴的な磁場と なる. コイルに強い磁場を発生させるためには、コイ ルに大電流を流す必要があるため、SWS と同様にコ イル用キャパシタバンクを制作し、約1msの間、最 大1.8 kAの大電流を流せるようにした.また、この コイル高速高密度プラズマ流中に晒されるため絶縁 シートにより保護されている. [9-13]

### 3.3. 磁場計測装置

磁場計測は、互いに直交する 3 方向に巻かれたサ ーチコイルからなる磁気プローブを用いた.この磁 気プローブは、各辺が 10 mm のアクリル製の直方体 に直径 0.2 mm のホルマル線を各軸 20 回巻いて作成 した.実際の信号は微弱なので、測定された信号を差 動アンプ、100 倍ゲインアンプを通したものを取得し、 これに数値積分処理を行い、磁気プローブに流れる 微小電流から磁場を算出した.この磁場を 3 方向の 二乗平均をとり、磁場強度とした.なお、プローブは 可動ステージ上に設置され、チャンバの長手方向(太 陽風の向き)と水平方向に対して移動できるように されている.また、プラズマとプローブの信号線が直 接触れないようにプローブ先端は絶縁シートやテー プで保護されている.

#### パルス信号 → コイル用 遅延パルス装置 コンデンサバンク 磁気プローブ類 1 電力↓ 真空チャンバ 疑似太陽風用 Φ2m コンデンサ バンク ↓電力 多磁極型 コイル X パルス信号 水素ガス 3m 計測信号 水素ガスボンベ オシロ 増幅器 スコープ

図 4. 実験装置概略図



図 5. マルチコイル型磁気セイルの外観

### 4. 実験結果と考察

## 4.1. 太陽風シミュレータの再構築

改装後の SWS 用の MPD アークジェットの正面及 び側面の放電写真を図 6 に示す. この写真は 5 秒間 のシャッター開放にて撮影した. 作動条件は図中に 示した. また,ダブルプローブで計測した SWS のノ ズル先端より 1000 mm の位置で計測したプラズマ密 度を表 1 に示した.

太陽風シミュレータの大口径プラズマ源を改修した.真空チャンバ内に設置された状態でも MPD の放 電に成功し,貯気槽圧力 100 Pa G,このときのガス 流量は 5.3 g/s で 2.0 kV から 4.0kV,3 基合計の放電 電流として 10.8 kA から 17.6 kA の放電電流の範囲で 安定した放電を確認した.2.5 kV 充電の条件で貯気 槽圧を 20 Pa G,このときのガス流量は 3.2 g/s までガ ス流量を絞った条件でも安定した放電をしているこ とが確認できた.さらに、プローブ計測より 2.5 kV, 3.0 kV,3.5 kV (100 Pa G)においてテストセクショ ンとなる位置において十分な大きさのプラズマ密度 を達成した.



図 6. 各条件における正面及び側面からの SWS の放電

表 1. 各コンデンサ充電電圧におけるプラズマ密度 (ガス流量 5.3 g/s, ノズルから 1000mm の位置)

コンデンサ充電電圧, kV	プラズマ密度, m <sup>-3</sup>
2.5	$3.67 \times 10^{18}$
3.0	$7.35 \times 10^{18}$
3.5	$9.44 \times 10^{18}$

### 4.2. マルチコイル型磁気セイル実験

マルチポール型磁気セイルにおける磁気圏計測を 磁場プローブで行い,ソレノイドコイルを用いた磁 気セイル実験での太陽風方向 220mm,太陽風垂直方 向 135mm に対し,マルチコイルでは太陽風方向 260mm,太陽風垂直方向 170mm と磁気圏の拡大を確 認した.<sup>[12,13]</sup>マルチポール型磁気セイルの磁気圏計 測結果から磁気圏サイズと形状を推定し,さらに,推 力の大きさを見積もったところ,その値は上野らの 行った推力の直接計測<sup>[9,10]</sup>と定量的に一致した.<sup>[13]</sup>

### 5. まとめと今後の予定

太陽風シミュレータ(SWS)の改装を行い,長手方向 に稼働できるようになった.また,改装後のSWS で も複数の放電電流,ガス流量の下で安定した放電を することを確認した.これにより,MPS 側の再設置 を行わずに,SWS-MPS 間距離を変更することができ るようになったので,複数のプラズマ密度を変えた 条件で磁気セイル(MPS)実験が行えるようになった.

マルチコイル磁気セイルの磁場計測実験を行い, 磁気圏サイズを推定したところ,通常のソレノイド コイルを用いた実験よりも大きな磁気圏が計測され ていたが,そのマルチコイル型磁気セイルの磁気圏 のサイズ及び磁気圏形状から算出した推力が,先行 研究の推力計測結果と定量的に一致することを確認 した.

今後は、さらに詳細な磁気圏構造を計測し、マルチ コイル型磁気セイルの推進特性評価を行う.また、コ イル配置など複数のコイルによる磁気帆拡大手法の 実証やマルチポールによる磁気セイル搭載宇宙機の 姿勢制御技術実証のための実験を行う.

## 謝辞

磁気プラズマセイル研究は、宇宙航空研究開発機構 宇宙科学研究所スペースプラズマ共同研究設備にて 実施した.旧 MPS ワーキンググループの様々な助 言とご支援に深く感謝いたします.

## 参考文献

- Zubrin, R. M., Andrews, D. G., "Magnetic Sails and Interplanetary Travel", Journal of Spacecraft and Rockets, Vol. 28, No. 2, 1991, pp. 197-203.
- Khazanov, G., Delamere, P. and Kabin, K.: "Fundamental of the Plasma Sail Concept: MHD and Kinetic Studies", *Journal of Propulsion and Power*, Vol. 21, No. 5, 2005, pp. 853-861.

- Fujita, K.: "Particle Simulation of Moderately-Sized Magnetic Sails", *Journal of Space Technology and Science*, Vol. 20, No. 2, 2004, pp. 26-31.
- Nishida, H., Ogawa, H., Funaki, I., Fujita, K., Yamakawa, H. and Inatani, Y.: "Verification of Momentum Transfer Process on Magnetic Sail using MHD Model", *41st AIAA/ASME/SAE/ASEE Joint Propulsion Conference and Exhibit*, AIAA-2005-4463, 2005.
- 5) 船木一幸,小嶋秀典,山川宏,清水幸夫,都木恭 一郎,中山宣典,藤田和央,小川博之,篠原季次, 磁気セイルシミュレータの開発,日本航空宇宙 学会論文集,vol. 54, No. 634, pp. 501-509, 2006.
- 堀江優之,上野一磨,大塩裕哉,河偉華,船木一 幸,山川宏,大口径模擬太陽風プラズマの高速・ 高密度化と磁気セイル実験,平成25年度宇宙輸 送シンポジウム,STEP-2013-003, 2014年1月16-17日,相模原.
- Ueno, K., Kimura, T., Ayabe, T., Funaki, I., Yamakawa, H., and Horisawa, H.: "Thrust Measurement of Pure Magnetic Sail", *Trans. JSASS Space Tech, Japan*, vol. 7, No. ists26, pp. Pb\_65-Pb\_69, 2009.
- と野一磨,大塩裕哉,船木一幸,山川宏,堀澤秀 之,磁気セイルの推力特性に関する実験研究,日 本航空宇宙学会論文集,vol. 59, No. 692, pp. 229-235, 2011.
- 9) 上野一磨,堀江優之,大塩裕哉,船木一幸,複数 コイル型磁気セイルの推力計測,第60回宇宙科 学技術連合講演会,JSASS-2016-4653,2016年9月 6日-9日,函館.
- Ueno, K., Oshio, Y., Funaki, I. and Yamakawa, H.: "Multi-Coil Magnetic Sail Experiment in Laboratory", *31st International Symposium on Space Technology* and Science, 2017-b-39, 2017.
- 村山裕輝,上野一磨,大塩裕哉,堀澤秀之,船木 一幸,山川宏,複数コイル型磁気セイルの磁気圏 境界面磁場計測,第61回宇宙科学技術連合講演 会,3E09,2017年10月25日-27日,新潟.
- 12) Murayama, Y., Ueno, K, Oshio, Y., Horisawa, H. and Funaki, I.: "Preliminary Result of Magnetic Field Measurements on Multi-coil Magnetic Sail in Laboratory Experiment", *Vacuum*, https://doi.org/ 10.1016/j.vacuum.2018.05.004, 2018.
- 13)村山裕輝、マルチポール型磁気セイルの磁気圏 構造に関する実験的研究、東海大学2018年度修 士論文、東海大学工学研究科機械工学専攻、2019.