ソーラー電力セイルによる木星トロヤ群小惑星探査: 表面サンプリング実験

○大木優介,松本純(東京大学),青木順(大阪大学),岡本千里(神戸大学), 矢野創,森治(宇宙航空研究開発機構)

> Trojan Asteroid Exploration Mission by Solar Power Sail: Experiment of Sampling for the Surface of the Asteroid

> > Key Words: Sampler Horn, Projectile

Abstract

This paper contributes to Trojan asteroid exploration mission using 50m wide solar power sail which is being planned by Japan Aerospace Exploration Agency. This spacecraft is equipped with a 100kg-weight-class lander which will land on an asteroid and perform in-situ analysis. To analyze volatile matter included by the sample is the most important science mission of asteroid using mass spectrometer. In order to accomplish this science mission it is required to induce the sample of asteroid to very small sample box that is only 4mm square. This paper is a report the experiment which verifies the feasibility that satisfies this science requirement.

1. 背景

宇宙航空研究開発機構(JAXA)は,50m 級のソーラ ー電力セイルによる木星トロヤ群小惑星探査計画を 検討している(図 1)¹⁾.ソーラーセイルは,一面,薄 膜太陽電池で覆われており,これによって発電され る電力で,太陽光が弱い木星圏でイオンエンジンを 駆動し,惑星間を航行する.燃料効率の良いイオン エンジンを利用することで,外惑星領域である木星 トロヤ群小惑星からの往復航行を実現する.

ソーラーセイルの膜面は 50m 程度と大きく, 直接 小惑星に着地することが困難なので、本ミッション では,100kg程度の小型着陸機を本体に搭載し,着陸 機が小惑星表面へ軟着陸後,小惑星サンプルの採取, そしてその場分析を行う. もっとも重要な理学ミッ ションは、小惑星サンプルに含まれていると期待さ れる, 氷などの揮発性物質を質量分析器で分析する ことである.これを達成するため、着陸機は、小惑 星表面サンプルと地下サンプルを採取し、採取した サンプルを質量分析器まで搬送する. はやぶさ, は やぶさ2ミッションと異なる点は、レゴリスを掘削 し地下サンプルを採取する点と、サンプルを質量分 析器へ搬送する点であり、これらは新規技術となる ため、地上実験が必要である.本論文は、後者の表 面サンプルを採取し質量分析器へ搬送できることを 実証する実験報告である.



図1 ソーラー電力セイル

2. 実験目的

2.1. サンプリングデバイス

着陸機に搭載したサンプリング用デバイスについ て述べる.先述のように本ミッションでは表面サン プルと地下サンプルの両方を採取する.図2は,サ ンプリングデバイスを表した着陸機の概略図であり, 5つの要素から成り立つ.

- (a) サンプラーホーン(表面サンプリング用)
- (b) 弾丸発射機構
- (c) ニューマチックドリル(地下サンプリング用)
- (d) サンプル搬送機構(リボルバー)
- (e) 質量分析器

デバイス(a), (b)は,はやぶさミッションでも用いら れており,本実験でも,はやぶさミッションの実験 で用いられたミニチュアサンプラーホーンと弾丸発 射機構を用いた.デバイス(c)は新規デバイスであり, 目下開発,実験が行われ,これまでに試作品の開発, それによる砂の 1m 掘削することに成功している². (a)~(c)のデバイスにより採取された表面および地下 サンプルは,両方ともサンプル搬送機構である「リ ボルバー」装置に導入され,これが質量分析器へサ ンプルを搬送する.リボルバーについては次セクシ ョンで述べる.



図2 サンプリングデバイス

2.2. サンプル搬送機構

サンプルを搬送するため,新規デバイスである「リ ボルバー」装置の開発が行われている.図3にリボ ルバーのBBMを示す.リボルバーは,円筒構造の内 部に,複数のサンプルボックスおよびヒーターが備 えられ,また円筒全体を回転させるモーターが取り 付けられている.弾丸によって巻き上げられたサン プルは,リボルバーのそれぞれのサンプルボックス に収集される.採取したサンプルを取りこぼさない ように,サンプルボックスの中は,金属メッシュが 充填されている(図4左).サンプリングごとにモータ ーによりサンプルボックスを含む円筒は回転し,採 取されるサンプルは別々のボックスに分けられ,そ の後質量分析のためにそれぞれのボックスはヒータ ーによって加熱される.

図 5 に示すように、各サンプルボックスの直径は 4mm 程で、サンプルの取りこぼし防止のため円筒を 介したボックスの入り口はわずか2mmとなっている. ボックスを 200~300℃程度に熱するため、着陸機の 限られた電力ではボックスの体積を大きくすること は難しく、この大きさが最少の要求値となっている. 本実験の目的は、弾丸射出によって採取した表面サ ンプルを、確実に2mm 程度の入り口へ導入し、1mg 程度収集することである. 1mg 程度というのは質量 分析に必要な要求値である.サンプルの質量分析器 への搬送実証において、極めて小さなスケールの入 り口に確実にサンプルを誘導することが最大の難関 であるので、この成立性を示すことが重要である.



図3 リボルバーBBM



図4 サンプルボックスとその入り口

3. 実験コンフィギュレーション

図 5 に実験コンフィギュレーションと全体図を示 す.サンプラーホーンははやぶさの 4/10 スケールの ミニチュアモデルを用い,小惑星表面を模擬した対 象サンプル,弾丸射出機構,リボルバーとサンプル 誘導管を真空チャンバ内に,図のように設置する. 対象サンプルは表 1 に示す 4 種類のものを用いた. レンガは岩盤を,ガラスビーズはレゴリスを模擬し ている.また,リボルバーは図 3 に示した BBM を用 いた.サンプル誘導管は,サンプラーホーンの上部 とリボルバー入り口のインターフェイスで,先端で 7mm 系から 3mm 系に絞るようなテーパー構造にな っている.

また,実験は Part1, Part2 の二度にわたって行って おり, Part1 ではサンプルの収率が悪かったことから, Part1,2 間でデバイスの改善を行った.変更点は以下 の 2 点である(図 6).

- サンプルボックスの中身を、1 種類の金属メッシュから、網目の粗いものと細かいものの2 種類の金属メッシュにしたことで、一度入ったサンプルを落としてしまうことを防いだ。
- (2) サンプル誘導管の先のテーパーを緩やかにしたことで、先端でサンプルがつまってしまうチョークの効果を緩和した。

これらの変更後に行った Part2 では、サンプルの収率は 70%に向上した. 次章に実験結果を示す.

サンプル番号	対象サンプル
А	レンガ
В	355-500µm 径ガラスビーズ
С	180-250µm 径ガラスビーズ
D	75-90µm 径ガラスビーズ





1種の金属メッシュ



深いテーパー



図6 実験 Part1 から Part2 での変更点

4. 実験結果

(2)

4.1. 実験 Part1

表2に実験Part1の結果を示す.弾丸は8回発射した.捕獲サンプルの有無は顕微鏡によって目視で行い、またサンプルボックスの質量変化は収量の指標となる.サンプル捕獲成功は8回中4回であった. 図7にサンプル誘導管からリボルバーへサンプルを受け渡している様子の一例を示す.また図8に実験後のサンプルボックス中身の写真を示す.図8を見ると、1-A-1では、粉末状に砕かれたレンガが金属メッシュにびっしりと付着していることがわかる.金属メッシュがサンプルを捕獲する効力を有している.しかし、1-B-1では逆に金属メッシュがサンプル捕獲の障壁となり、まったくサンプルを捕獲できていな い.また、1-B-2 では細かく砕かれたガラスビーズの 捕獲に、1-C-1 ではガラスビーズそのものの捕獲に成 功している.サンプルAとC、つまり岩盤を模擬し たレンガと180-250µm 径ガラスビーズでは十分量の サンプル捕獲に成功したが、サンプル Bと D、 355-500µm 径ガラスビーズと75-90µm 径ガラスビー ズではサンプル捕獲率は30%と低かった.これらの 原因は先述のように、サンプルボックス内の金属メ ッシュ構造と、サンプル誘導管の先端構造にあると 考え、各々図7のように変更し、実験 Part2を行った.

表 2 サンプル収集率(実験 Part1)

実験番号	サンプル	捕獲サンプ	質量変化
	番号	ルの有無	(mg)
1-A-1	А	0	+3.59
1-B-1		×	
1-B-2	В	0	+0.15
1-B-3		×	-0.30
1-C-1	С	0	_
1-D-1		×	+0.17
1-D-2	D	×	+0.03
1-D-3		0	+0.27



図7 サンプル誘導管からリボルバーヘサンプルを 受け渡す図



図8 実験後のサンプルボックスの中身(実験 Part1)

4.2. 実験 Part2

表3に実験 Part2の結果を示す.サンプル捕獲成功 は全7回の弾丸射出中,5回であった.図10に実験 後のサンプルボックスの中身の様子を示す. 2-A-1 で, 実験 Part1 で十分量採取に成功したレンガで,失敗し たのがわかる.これは砕けたレンガの大きな破片が リボルバー入り口につまってしまったせいである. これはサンプル誘導管の出口とリボルバー入り口と の間隔に依存するが、本実験ではこの間隔を管理し ていなかった. 2-BCD-1 は, サンプル B,C,D を質量 比1:1:1に混ぜたものを対象としており、これは様々 なサイズの粒子が混ざっている小惑星レゴリスを模 擬したもので、4.22mgの十分量の捕獲に成功した. 図 10 から, このケースにおいて 75-90µm 径ガラスビ ーズとともに、もっとも大きい 355-500µm 径ガラス ビーズも捕獲できていることがわかる.一方,サン プルB, 355-500µm 径ガラスビーズのみでは,1回成 功,1回失敗という結果となっている.この結果から, 4mm 角の小さなサンプルボックスには 355-500µm 径 の大きなサンプル捕獲の成功率は高くないが、実際 のレゴリスのように、小さな粒子に混ざった状態で あれば、小さな粒子が溶媒となり、大きな粒子の捕 獲もされやすくなることが示唆される.また,実際 のレゴリスはより細かい粒子で構成される可能性が 高いので, サンプル D, 75-90µm 径ガラスビーズが十 分量の捕獲を達成したことは大きな成果である.

先述の実験デバイスの変更点を踏まえ,実験 Part2 では Part1 より,サンプル捕獲率が上がっており,成 功したときの捕獲量は,サイエンス要求である,1mg に到達する結果となった.

実験番号	サンプル	捕獲サンプ	質量変化
	番号	ルの有無	(mg)
2-A-1	А	×	+0.15
2-BCD-1	B,C,D	0	+4.22
	質量比 1:1:1		
2-B-1	В	0	+0.74
2-B-2		×	+0.03
2-C-1	С	0	+2.46
2-D-1	-	0	+5.07
2-D-2	D	0	+2.17

表 3 サンプル収集率(実験 Part2)





5. 結論

本実験では、小惑星表面を模擬した4種類の異な るサンプルに対し、はやぶさサンプリングと同様に 弾丸射出によってサンプリングを行い、入り口径が わずか2mmのサンプルボックス内へのサンプル誘導 を行った.途中,デバイスの改良をし,弾丸射出 7 回中5回の高い成功率を収め、250µm 径以下のサン プルにおいては 100%採取できることが実証された. また採取に成功したいずれの場合も、サンプル採取 量がサイエンス要求である 1mg に到達する結果とな った. 岩盤を模擬したレンガにおいては、大きな破 片がサンプリングの障壁になることがあるが、これ を避ける改善策は、サンプル誘導管からリボルバー 入り口の距離を管理し、破片を横に逃がし、かつ十 分量のサンプルを捕獲できる最適な距離を実験から 導くことや、サンプラーホーンの中に金属網を設け、 大きな破片は上昇できないようにするなどが考えら れる.

本実験により,ソーラー電力セイルミッションの サイエンス要求を満たす,弾丸によるサンプリング が実証された.

参考文献

- Osamu Mori, et.al, "Jovian Trojan Asteroid Exploration by Solar Power Sail-Craft", 30th ISTS, 2015-k-14, Kobe, July 2015
- 2) Jun Matsumoto, Yusuke Oki, Jun Aoki, Hajime Yano, Yoji Shirasawa and Osamu Mori, "Development of Sampling Package for Trojan Asteroid Exploration Mission", 30th ISTS, 2015-k-15, Kobe, July 2015