柔軟エアロシェルの地球再突入実証ミッション提案

山田和彦 (JAXA/ISAS)、安部隆士 (JAXA/ISAS)、永田靖典 (JAXA/ISAS) 高橋裕介 (北大)、秋田大輔 (東工大)、今村宰 (日大)、鈴木宏二郎 (東大新領域) 柔軟構造大気突入機 (MAAC)研究グループ

1. はじめに

次世代の大気突入技術として, 柔軟エアロシ ェルを有する大気突入機が注目されている。こ のシステムの注目すべき特徴は、軽量大面積の 柔軟エアロシェルを、大気突入機にとりつける ことにより、必要な減速度を得るための空気力 を効率よく利用できることである。我々のグル ープでは、2000年頃から、薄膜フレア型の柔軟 エアロシェルに注目し、風洞試験や数値解析に よる基礎研究を開始した。2003, 2004, 2009年に は大気球を利用した投下試験を実施し、また、 2008年以降は、JAXA 調布のΦ1.27mの極超音速 風洞や 6.5m×5.5m の低速風洞などの大型の設 備を用いた要素技術の実証試験等を行い、着実 に開発を進めてきた^[1]。そして、この研究開発 の重要なマイルストーンのひとつとして位置 づけていた S-310 観測ロケットによる大気圏突 入実証試験を 2012 年 8 月に実施した。本実験 において、総重量 15.6kg、直径 1.2m の柔軟エ アロシェルを有する実験機を高度 150km から大 気圏に突入させることで、インフレータブルト ーラスで支持されたフレア型柔軟エアロシェ ルが大気圏突入飛行環境において想定した減 速性能を発揮すること、そして、その特性を生 かして大気密度の薄い高高度で減速が可能で あることを実証した^[2]。この試験において、こ の新しい大気圏突入技術を、小規模ではあるが、 システムレベルで実証することができた。

本研究開発の次のフェーズでは、具体的に地 球低軌道からの帰還システムや惑星探査シス テムへの応用を見据えた各要素技術の高度を 進め、最終的には実応用と同等の環境で実証試 験を目指す。観測ロケット実験で必要であった 技術レベルを、これらの実応用に供することが できる技術レベルまで高めるために重要かつ 必須な技術は下記の3点と考えている。

- 1) エアロシェルの大型化への対応
- 2) 膜面材料の高性能化の追求
- 3) 軌道上から地上までの通信技術の確立

1)のエアロシェルの大型化に関しては、製造技術の確立、構造強度の理解、その取扱い方法の洗練(収納、展開手法など)が必要である。2)の膜面材料の高性能化については、特に、高耐熱化と軽量化の向上は、システムの成立性や性

能に直結するため、常に追求すべき課題である。 3)の通信技術は、実証試験を計画する際、さら には、地球帰還回収システムへの応用を想定す る場合は、必須な技術である。低軌道上、大気 圏突入時、地表に到達した後まで、通信を確保 するために、既存の衛星インフラを利用したシ ステムの構築を考えている。

今後の計画は、まずは、観測ロケット実験で 得られた知見や技術を踏まえた上で、上記のそ れぞれの技術に関しては、地上試験や小規模な フライト試験により、技術レベルを向上させて いく。そして、それらの技術を集約して、地球 低軌道からの再突入環境で機能する実験機を設 計、製作し、それを用いて、実際に地球低軌道 からの再突入試験を実施する予定である。図1 に、現時点で想定している研究開発計画をまと める。

本稿では、本研究開発の次の重要なマイルス トーンとなる地球低軌道から再突入帰還実証試 験を提案し、それについての検討結果を報告す る。

2. 地球低軌道からの再突入実証試験概要

地球低軌道からの大気圏再突入を実証する 手段として、HII-A ロケットなどのピギーバッ クどの機会を活用した小型の実験機の大気圏 突入実証ミッションを提案する。図2に、ここ で提案する柔軟エアロシェルを有する大気突 入機の地球低軌道からの実証試験(*TITANS*: Test flight of InflaTable Aeroshell and iridium satellite Network for innovative re-entry and recovery System)の概要をまと めた。

実験シークエンスは、以下のとおりである。 サービスモジュール(SM)とリエントリモジュ ール(RM)で構成される実証機(50cm×50cm× 50cm,50kg程度)を、ピギーバック衛星として 低軌道上に打ち上げる。RMは,軌道上でエアロ シェルを展開した後に、SMによって所定の再突 入軌道に投入される。大気圏に突入する前に RM を切り離した SM は、そのまま大気圏に突入し 焼失する。一方, RM は、軽量大型のエアロシェ ルにより、低空力加熱の軌道で降下し、そのま ま緩降下、軟着水し、海上に浮揚する。



図1:大気圏突入用の展開型柔軟エアロシェルの研究開発スケジュール



図2:ピギーバックの機会を活用した柔軟エアロシェルの地球低軌道再突入帰還実証試験概要

本提案では、実験機にイリジウム衛星通信機 能を持たせることにより、低軌道上、大気圏突 入中、緩降下中、そして、海上浮揚も常にフラ イトデータのダウンリンクを行う。柔軟エアロ シェルを有する実験機の背面に通信用のアン テナを配置し軌道上の衛星と通信することに より、通信ブラックアウトはほとんど発生しな いことが数値解析より示唆されており^[3]、大気 圏突入中も常に実験機の状態を確認できる可 能性がある。これは、将来の実応用を想定して 場合にも有用である、本システムの大きな特徴 である。詳細なフライトデータは海上浮揚中に 衛星通信経由でダウンリンクする。また、GPS と組み合わせることにより実験機の位置を特 定し、海上で実験機を回収するというオプショ ンも考えられる。

3. 実験機のエアロシェル設計方法

TITANS 実験機用のエアロシェルについて設計 例を示す。本試験では、総重量15kgの実験機を、 高度400kmの円軌道から減速度90m/sで地球に 再突入させることを想定する。ここで想定する 実験機の形状の概略図を図3に示す。実験機は、 軸対称形状とし、中央に剛体のカプセル部、そ の周りに円錐形状の薄膜フレア部、その外周に フレア部にかかる空気力を圧縮力として支える インフレータブルトーラスで構成されるとする。 形状設計において重要なパラメータは、エアロ シェル全体の外直径(*D*)とインフレータブルト ーラスのチューブ直径(*d*)の2つと考えている。 そのため、ここでは、それ以外のパラメータは 図3に示すように固定する。カプセル部の直径 は0.4mとし、曲率半径0.4mの鈍頭頭部を有す ることとした。また、フレア部の開き角は70度 とした。また、インフレータブルトーラスの内 圧は、制御なしで、地球の地表付近で十分に形 状を維持できるように、絶対圧で130kPaA に固 定して考える。なお、耐空力加熱性能において、 クリティカルになるインフレータブルトーラス には、前面のみに可撓断熱材をとりつけて、耐 空力加熱の制約を緩和している。



図3:本設計で想定したフレア型柔軟エアロシェ ルの形状概略図

柔軟エアロシェル設計のフローチャートを図 4に示す。



図4:エアロシェル設計のフローチャート

まず、ミッション条件から再突入軌道計算を 行い、機体各部の空力加熱を推算する。ここで は曲率半径 0.4m と仮定し、Tauber の式^[4]から求 めた熱流束に対して、カプセル部は、80%、フレ ア部は50%、トーラス部は60%の熱流束を受け ると仮定した。これらの値は、これまでに行っ た極超音速風洞試験や数値解析[5]の結果に基づ いて決定した。今回、機体設計の評定とした最 高到達温度に関しては、カプセル部は、輻射率 0.8の片面輻射の輻射平衡温度、フレア部は、輻 射率 0.9 の両面輻射の輻射平衡温度とした。ト ーラス部は、内部に気体が存在するなど複雑な 系となっており、正確な予測は難しいが、ここ では、図5にあるように一次元の熱伝導を仮定 し、前面と背面の膜面の間の熱交換は輻射のみ で行われるとし、数値シミュレーションにより 求めた各層の温度平衡状態での到達温度を用い ている。一方、材料の限界温度は、カプセル部 は金属 TPS を想定し、1000℃、フレア部は ZYLON を想定し、650℃、トーラスの断熱層はシリカ系 の断熱材を想定し、1200℃、気密層はポリイミ ドフィルムを想定し、550℃とした。これらの仮 定により、今回の推算モデルから、許容される 最大熱流束は、カプセル部で約119kW/m²、フレ ア部で約74kW/m²、トーラス部で約85kW/²となる。 この各部の熱流束が、それ以下になるようにエ アロシェルの直径を決定する。



図5:トーラス部熱伝達のモデル化

次に、再突入軌道計算で得られる空力荷重に 耐えうるようにトーラスのチューブ直径を決定 する。エアロシェルの構造強度と、エアロシェ ルの外直径(D)とチューブ直径(d)の関係式は、 大型低速風洞を用いて行った構造強度試験の結 果から推定した下記の式を用いる^[6]。

$$F_{C_r}(N) = 245 \left(\frac{d(m)}{D(m) - d(m)}\right)^2 \frac{\pi d(m)^2 P(Pa)}{4}$$

ただし、この式は、3つの形状パラメータの 結果から推定した式であり、十分な精度がある とはいえない。今後、追試験や数値解析により 改訂し、精度を高めていく予定である。

空力加熱の制約から、エアロシェル外直径を、 空力荷重の制約から、トーラスのチューブ直径 を決定し、エアロシェルの形状が確定させ、そ れに膜面材料の面密度をかけて、エアロシェル 重量を決める。フレア部、トーラス部の面密度 は、それぞれ 1.5kg/m², 0.2kg/m²とした。

4. 設計結果

表3に、重量面積比を2,3,4とした3ケース についてエアロシェルの設計結果を示す。空力 加熱の制約より、重量面積比が3より小さい形 状が解となる得ることがわかる。重量面積比を 3の場合は、エアロシェルの直径約2.5m、トー ラスのチューブ直径13cmが設計点である。そ の場合のエアロシェルが機体総重量に占める 割合は約40%であり、再突入帰還システムとし て成立することが確認できたと言える。また、 終端速度も6.9m/sとなり、エアロシェルのみ での軟着水が可能である。

柔軟エアロシェルシステムが、熱防御、緩降 下、海上浮揚の3役を果たすことを考慮した上 で、重量割合について、従来システムと比較す ると、現状の技術レベルでは、同程度かやや劣 るということが分かった。ただし、柔軟エアロ シェルは、まだ新しい技術であるので、その伸 び代は大きいと考えており、今後、材料開発の 進展や設計精度の向上により、重量メリットも 見いだせる可能性も大いにある。

5. まとめ

大気圏突入用の柔軟エアロシェルについて、 今後の研究課題を整理した上で、次のマイルス トーンとして地球低軌道からの再突入実証ミ ッションを提案した。そして、その実験機用の エアロシェルの設計を行い、成立性を確認した。 ただし、重量メリットについての、従来システ ムと比較では、現状の技術レベルにおいては、 明確に優位といえる結果ではなかった。ただし、 この新システムのメリットは、重量面だけでは なく、「収納性のよさ」「システムのシンプルさ」 「空力加熱の低減効果」など、これまでのシス テムにはない特徴を持っており、輸送系や探査 システムに新たな選択肢を提供することがで きる。今後は、少なくとも従来システムと同等 の重量割合が達成できるように、要素技術の高 度化等を進めていくと同時に、実証ミッション の実現を目指して研究開発を進めていく。

表 3 エアロシェルの設計結果

重量/面積比	4	3	2
最大減速度 m/s ²	81.2	83.2	84.3
熱流束予測 kW/m²,	168.0	145.3	123.3
(Tauber Rn=0.4m)			
淀み点熱流束 kW/m ²	134.4	116.2	98.6
(最高到達温度 ℃)	(1039)	(992)	(941)
フレア部熱流束 kW/m ²	84.0	72.6	61.6
(最高到達温度 ℃)	(679)	(645)	(609)
トーラス熱流束 kW/m ²	100.8	87.2	74.0
(外面到達温度℃)	(920)	(877)	(829)
(内面到達温度℃)	(581)	(555)	(527)
終端速度 m/s	8.0	6.9	5.7
終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf	8.0 124.2	6.9 127.3	5.7 129.1
終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m ²	8.0 124.2 3.75	6.9 127.3 5.00	5.7 129.1 7.50
終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m ² エアロシェル直径 m	8.0 124.2 3.75 2.19	6.9 127.3 5.00 2.52	5.7 129.1 7.50 3.09
 終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m² エアロシェル直径 m チューブ直径 m 	8.0 124.2 3.75 2.19 12.0	6.9 127.3 5.00 2.52 13.0	5.7 129.1 7.50 3.09 14.5
 終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m² エアロシェル直径 m チューブ直径 m フレア部重量 kg 	8.0 124.2 3.75 2.19 12.0 0.75	6.9 127.3 5.00 2.52 13.0 1.00	5.7 129.1 7.50 3.09 14.5 1.50
 終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m² エアロシェル直径 m チューブ直径 m フレア部重量 kg トーラス部重量 kg 	8.0 124.2 3.75 2.19 12.0 0.75 3.88	6.9 127.3 5.00 2.52 13.0 1.00 4.86	5.7 129.1 7.50 3.09 14.5 1.50 6.62
 終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m² エアロシェル直径 m チューブ直径 m フレア部重量 kg トーラス部重量 kg エアロシェル重量 kg 	8.0 124.2 3.75 2.19 12.0 0.75 3.88 4.63	6.9 127.3 5.00 2.52 13.0 1.00 4.86 5.86	5.7 129.1 7.50 3.09 14.5 1.50 6.62 8.12
 終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m² エアロシェル直径 m チューブ直径 m フレア部重量 kg トーラス部重量 kg エアロシェル重量 kg エアロシェル重量が 	8.0 124.2 3.75 2.19 12.0 0.75 3.88 4.63 31%	6.9 127.3 5.00 2.52 13.0 1.00 4.86 5.86 39%	5.7 129.1 7.50 3.09 14.5 1.50 6.62 8.12 54%
 終端速度 m/s 最大空力荷重 kgf エアロシェル面積 m² エアロシェル直径 m チューブ直径 m フレア部重量 kg トーラス部重量 kg エアロシェル重量 kg エアロシェル重量が 機体総重量に占める 	8.0 124.2 3.75 2.19 12.0 0.75 3.88 4.63 31%	6.9 127.3 5.00 2.52 13.0 1.00 4.86 5.86 39%	$\begin{array}{c} 5.7\\ 129.1\\ 7.50\\ 3.09\\ 14.5\\ 1.50\\ 6.62\\ 8.12\\ 54\%\\ \end{array}$

参考文献

[1] 山田和彦, 鈴木宏二郎, 安部隆士, 今村宰, 秋田大輔,「展開型柔構造大気圏突入機 MAAC の開発と将来展望」, 日本航空宇宙学会誌, 第 59 巻, 第 695 号, 2011 年, 12 月

[2] Kazuhiko Yamada, Yasunori Nagata, Naohiko Honma, Daisuke Akita, Osamu Imamura, Takashi Abe, Kojiro Suzuki, "Reentry Demonstration of Deployment and Flexible Aeroshell for Atmospheric-entry Vehicle using Sounding Rocket", 63rd IAC paper, IAC-12-D2.3.3, 2012

[3] Yusuke Takahashi Kazuhiko Yamada, Takashi Abe, "Radio Frequency Blackout Possibility for an Inflatable Reentry Vehicle" AIAA-paper, AIAA-2012-3110,2012

[4] M. E. Tauber, J. V. Bpwles; Use of Atmospheric Braking During Mars Missions, J.Spacecraft Vol.27, No.5, pp.514-521, SEP-OCT, 1990

[5] 高橋裕介、山田和彦、安部隆士、「柔軟構造 体の大気突入熱流束推算モデルについて」

第44回流体力学講演会講演集、1D11

[6] 山田和彦、安部隆士、高橋裕介、「インフレ ータブル構造を有する薄膜フレア型大気突入 機の設計法」、第56回宇宙科学技術連合講演会 講演集、1H06