# A01 ラティス円筒構造におけるリブ配置の座屈特性への影響

清水耀裕(東京大学・院),青木隆平(東京大学)

Yosuke Shimizu(東京大学・院), Takahira Aoki(東京大学)

# 1. 序論

航空宇宙分野において、構造の軽量化は燃料消費 削減やペイロード増加等につながる重要な要素であ る。近年では、従来の金属材料よりも比剛性・比強 度に優れる CFRP が注目されており、Boeing 787 や Airbus A350 XWB の一次構造に適用されている。金 属材料の材料特性が等方性であるのに対し、CFRP の材料特性は異方性であり、繊維方向で高い剛性・ 強度を持つ。そのため、CFRP を用いた軽量構造で は従来の金属材料を想定した構造ではなく、CFRP の異方性を考慮することが求められる。

CFRP の異方性を活かした構造として注目されて いる構造の一つが、ラティス円筒構造である[1-5]。 ラティス構造は、一方向 CFRP 製リブが格子状に組 まれた網目構造である。Fig.1 のように、リブはらせ ん方向リブと周リブの二種類に分けられる。軸方向 圧縮力に対して、らせんリブが一方向圧縮で全体の 軸方向荷重を受け持ち、それに伴うらせんリブの円 筒面外への変形を周リブの一方向引張で抑制する。 このとき、リブにかかる支配的な荷重は一方向の圧 縮・引張であり、繊維方向の高い剛性・強度を活か した構造である。

製造法は、フィラメントワインディングやテープ レイイングでの一体成型が可能である。一体成型に よって、部品接合に伴うコストが削減される。また、 繊維が連続的に巻かれているため、繊維の切れ目に



Fig. 2 Triangle grid and hexagonal grid

よる材料特性の低下を防ぐことができる。上述の構造上・製造上の利点から、ロシアの Proton-M ロケットでは、ロケット段間部にラティス構造が適用されている[1]。

Fig.3 に示されているように、ラティス構造には多 くの設計変数があり、構造の耐荷性能との関係が研 究されている[2-5]。その中で、リブの配置は Fig.2 左のように、三角形セルから成るパターン(正三角形 ならばアイソグリッド)と Fig.2 右のように、六角形 セル(Kagome グリッド)から成るパターンが考えら れてきた[1-5]。三角形セルのパターンはらせんリブ 同士の交点で周リブがらせんリブと交差し、六角形 セルのパターンはらせんリブ同士の交点間の中点で 周リブがらせんリブと交差する。しかし、この2パ ターン以外で周リブがらせんリブと交わるリブ配置 は考えられていない。本研究ではらせんリブに対す る相対的な周リブ配置を設計変数として有限要素解 析によってパラメトリックスタディを行い、全体構 造の座屈荷重への影響を評価し、耐荷性能の向上す ることを目的とする。

## 2. FEM 基準モデルと設計変数

## 2.1 基準モデル

Table.1 に、FEM の基準モデルの設計変数の値を 示す。変数の値は比較を行うために、先行研究[3,4] で用いられていた値を用いた。リブにかかる荷重は 主に一方向の荷重であることから、リブは全て等方 性のはり要素とし、リブの交差部はリブ同士の節点 を共有することでモデル化した。

解析時の境界条件は、円筒下端の節点を全自由度 拘束し、円筒上端の節点と剛体接続された負荷節点 に軸方向圧縮荷重を負荷した。



Fig. 3 Design parameters of lattice structure

Table 1 Design	parameters	of	basic	model
----------------	------------	----	-------	-------

Cylinder Diameter	D	2500 mm
Cylinder Height	L	2000 mm
Number of Helical Rib	$N_h$	71
Number of Hoop Rib	$N_c$	15
Helical Angle	$\varphi$	21.2 deg
Helical Rib Width	$b_h$	5.0 mm
Hoop Rib Width	$b_c$	5.0 mm
Rib Height	Н	10 mm
Young's Modulus of Ribs	Ε	80 GPa
Poisson's Ratio of Ribs	ν	0.3

全体重量は 33.2 kg であり、基準モデルの座屈荷 重は 642 kN であった。本研究では、全体重量は全 てのモデルにおいて一定であり、この条件の下で座 屈荷重の比較を行った。

## 2.2 設計変数

## 2.2.1 周リブ配置

リブ配置をらせんリブ同士の交差点に周リブが交わる配置(Fig.4 左)かららせんリブ同士の交差点間の中点に周リブが交わる配置(Fig.4 右)まで周リブのらせんリブに対する相対的な配置を変化させた。リブ配置を表す変数を dとして、らせんリブ交差点から周リブまでの距離l を周リブ間隔 $a_c$  (一定値)で割った値で式(1)のように定義した。これより dの定義域は $0 \le d \le 0.5$  となる。

*d* = 0,0.125,0.25,0.375,0.5の5つの場合について解 析を行った。

$$d = \frac{l}{a_c} \tag{1}$$

2.2.2 リブアスペクト比

既存の設計変数であるリブアスペクト比H/bを補助的なパラメータとした。リブ幅はらせんリブと周リブで同一とし( $b = b_c = b_h$ )、リブ断面積は全てのモデルで基準モデルでの値と同一とした。 H/b = 5.6, 3.1, 2.0, 1.4, 0.20の5つの場合について解析を行った。



Fig. 4 Variation of hoop rib placement



Fig. 5 In-plane buckling mode



Fig. 6 Out-plane buckling mode

# 3. 座屈モードの分類と解析結果

#### 3.1 座屈モードの分類

解析結果を分析するにあたり、座屈モードを「面 内座屈」と「面外座屈」の二つに分類した。Fig.5 のように、「面内座屈」はリブが局所的に円筒面内で 回転変形し、円筒面外への変形を伴わない座屈モー ドである。また、「面外座屈」は Fig.6 のように、円 筒面外への変形を伴う座屈モードであり、構造全体 が円筒座屈する場合(Fig.6 左)と、円筒座屈とリブの 局所変形がカップリングする場合(Fig.6 右)がある ことが示されている[4]。3.2, 3.3 節で、それぞれ「面 内座屈」と「面外座屈」の1 次座屈荷重の変化を調 べた

#### 3.2 面内座屈荷重の変化

面内座屈の1次座屈荷重の変化をFig.7に示す。 *H/b* = 1.4,0.20の場合は、計算機の都合上1次面内 座屈荷重を得ることができなかった。Fig.7より、 いずれのリブアスペクト比においても、面内座屈荷 重はリブ配置dについて単調増加している。これは、 らせんリブが局所回転する面内座屈の場合、座屈は らせんリブ同士の交差点が固定端となる二次の座屈 モードで生じると考えられており、座屈荷重は以下 の式で与えられる[3]。

$$P_{cr} = 4 \frac{(4.49)^2 E I_{in}}{l_h^2} \tag{2}$$

また、Fig.8 から、dが増加するとリブの局所座屈での座屈長さ*l*<sub>h</sub>が小さくなることがわかる。以上より、 dの増加に伴い、座屈長さ*l*<sub>h</sub>が減少するため、面内座 屈荷重も増加していると考えられる。

リブ配置dが一定の場合、リブアスペクト比H/bが 大きくなると面内座屈荷重は減少していることがわ かる。これはリブ断面積一定でリブアスペクト比 H/bが増加する場合、リブ幅bが減少し、リブ高さH が増加する。面内変形についての断面二次モーメン トI<sub>in</sub>は断面積をAとすると、

$$I_{in} = \frac{b^3 H}{12} = \frac{b^2 A}{12} \tag{3}$$

式(2),(3)からリブアスペクト比が増加すると面内変 形についての断面二次モーメントが減少するため、 面内座屈荷重も減少すると考えられる。

### 3.3 面外座屈荷重の変化

面外座屈荷重の1次座屈荷重の変化を Fig.9 に示 す。*H/b* = 5.6と3.1の一部の1次面外座屈荷重は、 計算機の都合上得ることができなかった。座屈モー ドは*H/b* = 0.2, *d* = 0の場合 Fig.6 左のような全体円



Fig. 8 Variation of buckling length

筒座屈であり、その他の場合では全て Fig.6 右のよ うな円筒座屈とリブの局所回転のカップリングモー ドであった。

Fig.9 より、いずれのリブアスペクト比において も、面外座屈荷重はリブ配置*d*について単調減少し ていることがわかる。座屈変形の様子に注目すると、 Fig.10 からリブ配置*d*が大きくなると、面外カップ リング座屈モードでの円筒周方向の波の数が減少し ており、座屈長さが大きくなっていることがわかる。 このことから、*d*の増加に伴い、面外座屈の座屈長 さが大きくなり、面外座屈荷重が減少すると考えら れる。

リブ配置dが一定の場合、リブアスペクト比H/bが 大きくなると面外座屈荷重は増加していることがわ かる。面外変形についての断面二次モーメントIout

$$I_{out} = \frac{bH^3}{12} = \frac{A}{12b^2}$$
(4)

よって、リブアスペクト比が大きくなると面外変形 についての断面二次モーメントが増加するため、面 外座屈荷重も増加すると考えられる。



Fig. 10 Effect of hoop rib placement on out-plane buckling deformation

### 3.4 全体座屈荷重の変化

面内座屈と面外座屈のうち、1 次座屈荷重が低い 方が全体の座屈荷重として実際に表れると考えられ る。全体の座屈荷重の変化を Fig.11 に示す。 H/b = 0.2, 1.4の場合、座屈モードはいずれのリブ配 置でも面外座屈であるため、座屈荷重はdについて 単調減少している。H/b = 2.0, 3.1の場合、リブ配置 dによって座屈モードが変化し、面内座屈から面外 座屈に切り替わる点で座屈荷重が最大となっている。 H/b = 5.6の場合、座屈モードはいずれのリブ配置で も面内座屈であるため、座屈荷重はdについて単調 増加している。

d = 0.5の Kagome グリッドについてはリブアス ペクト比 $H/b \cong 5$ で座屈荷重が最大になることが示 されている[4]が、Fig.11より、座屈荷重が最大とな るリブアスペクト比はリブ配置dによって変化して いるため、リブ配置を新たなパラメータとして考え る必要があると言える。

## 4. 座屈荷重を最大にする設計値

3節の解析結果と Fig.11 より、座屈荷重が最大と なる設計値はリブ配置dについては $0 \le d \le 0.125$ の 範囲で、リブアスペクト比H/bについては、H/b = 2.0付近の範囲であると考えられる。そこで、リブ配置dは $0 \le d \le 0.125$ の範囲で4分割し、リブアスペクト 比H/bはH/b = 2.0でのリブ幅はb = 5.0 mmより、  $4.5 \le b \le 5.5$ の範囲で10分割し、最大の座屈荷重と なる設計値を求めた。

座屈荷重が最大となる設計値は、d = 0.125/4, H/b = 1.9のときで、座屈荷重は 1096 kN であった。 このときの座屈モードは面外座屈であり、リブの局 所回転と円筒座屈のカップリングモードであった。 座屈モードを Fig.12 に示す。最大座屈荷重は基準モ デルでの座屈荷重 642 kN から約 71%向上している。



Fig. 11 Effect of hoop rib placement on buckling load



Fig. 12 Buckling mode in maximum buckling load d = 0.125/4, H/b = 1.9

## 5. 結言

周リブの配置によるラティス円筒構造の座屈特性 への影響を評価するため、リブ配置のパラメータ*d*を 定義し、有限要素法解析を行った。

変形が円筒面内に限られる面内座屈の場合、座屈 荷重はdについて単調増加し、面内座屈に対しては三 角形セル(d = 0)よりも六角形セル(d = 0.5)の方が、 優れた耐荷性を示すことがわかった。面外座屈の場 合、座屈荷重はdについて単調減少し、面外座屈に対 しては三角形セル(d = 0)の方が六角形セル(d = 0.5) よりも、耐荷性が優れていることがわかった。

面内座屈と面外座屈双方を含めた座屈荷重は、座 屈モードが面内変形から面外変形に変わる設計値付 近で最大となると考えられる。そこで、パラメータ の刻み幅を細かくして解析を行った結果、最大の座 屈荷重が、基準モデルから約 71%向上することがで きた。このことから、ラティス構造の耐荷性能を向 上するにあたり、周リブの配置を新たなパラメータ として考慮することの意義が示された。

#### 参考文献

[1] V.V. Vasiliev, V.A. Barynin, and A.F. Razin, "Anisogrid composite lattice structures –Development and aerospace applications," *Composite Structures*, Vol.94, 2012, pp.1117-1127

[2] G. Totaro, "Local buckling modeling of isogrid and anisogrid lattice cylindrical shells with triangular cells," *Composite structures*, Vol. 94, 2012, pp.446-452

[3] G. Totaro, "Local buckling modeling of isogrid and anisogrid lattice cylindrical shells with hexagonal cells," *Composite structures*, Vol. 94, 2012, pp.446-452

[4] 山崎肇, "ラティス円筒構造の圧縮座屈",東京大学大学院修士論文(2013)

[5] 吉野駿祐, "スキン付きラティス構造の座屈特性", 第 56 回構造強度に関する講演会(2014)