矩形型レーザアシスト・パルスプラズマスラスタの

短パルス作動特性

東海大学大学院工学研究科

大井川佑治 刈間瑞樹 明石直 細川大志 堀澤秀之

Characteristics of a Rectangular Laser-Assisted Pulsed Plasma Thruster in Short Pulse Operation

Yuji OIGAWA, Mizuki KARIMA, Nao AKASHI, Hiroshi HOSOKAWA, Hideyuki HORISAWA, Department of Aeronautics and Astronautics, Tokai University

Abstract

To observe the plasma acceleration process in short pulse operation, observation of the plasma behaviors between the rectangular electrodes of the laser-assisted pulsed plasma thruster with an ICCD camera was conducted. From the result, it was shown that regardless of the vertical position, which was normal to the axial direction of the thruster, the plasma wavefront was moving toward electrode edge. Slightly larger speeds of plasma were obtained in anode side than cathode side for charge voltage 1 kV. On the other hand, discrepancy of speeds of plasma between electrodes was not obtained for charge voltage 10 kV.

Keywords: Electric propulsion, Laser ablation plasma, Laser electric hybrid thruster, Pulsed plasma thruster

1. 緒言

近年,小型人工衛星の需要が大幅に増大し,その用途も加速的に複雑化している.特に,小型衛星のドラッグフリー制御やフリーフォーメーションフライトに必要となる新しい小型推進機系開発の需要は高まる一方である¹⁻⁴.

一般的に小型衛星の推進系は、電力や質量に制限があるので、比較的高比推力が期待できる電気推進システムを用いることが有効である²⁴⁾.現在各国において、質量100kg以下、電力100W以下の小型衛星用推進機(主推進機,姿勢制御用推進機を含む)の実現を目指し、様々な方式について

開発が進められている²⁻⁴⁾. 特にパルスプラズマス ラスタ(Pulsed Plasma Thruster, PPT)は、構造が 単純で小型化が容易であり、また微小インパルス ビットの制御が可能な点で姿勢制御用の推進機 として実用化されている^{18,19)}. さらに、小型衛星 への搭載に適した推進機として注目されている 20-23).

一方,宇宙機搭載用のレーザ推進は,小型・高 輝度レーザシステムの目覚しい進化に伴って,各 国で研究・開発が進められている.この方式では, 様々な固体材料を推進剤に使用可能なため,タン ク・バルブや配管系が不要で,小型で単純な推進 システムの構築が可能である 5-8).

この様な状況の中で当研究グループは,電気推 進機の更なる性能向上と小型化を目指し,電気推 進とレーザ推進を複合化させた新しいレーザ・電 気複合推進機を提案し,幾つかの方式に関する基 礎研究を行っている⁹⁻¹⁵⁾.

Fig. 1 に矩形型レーザアシスト・パルスプラズ マスラスタ(LA-PPT)の構成を示す⁹⁻¹⁵⁾.板状電極 は充電されたキャパシタに接続され,固体の推進 剤を挟み込むように構成されている.図に示すよ うに、パルスレーザを推進剤中心に照射し、レー ザアブレーションプラズマを生成させる.このプ ラズマにより電極間が短絡し放電電流が生じる. この放電電流により、自己誘起磁場が誘起され、 プラズマはローレンツ力により加速される^{17,18)}. LA-PPT は様々な固体推進剤でプラズマ生成が可 能なため、推進剤タンク、バルブ、供給配管等が 不要で、コンパクトな推進システム構築が可能で ある.また、レーザアブレーションプラズマが高 初速度(数+ km/s)を持つという性質により、 高比推力の発生および高効率化が期待できる.

Fig. 2 に電極形状(電極幅×チャネル長さ)を 変化させた時の充電エネルギに対する LA-PPT の 比推力を示す¹⁵⁾. 図より,比推力はすべての電極 形状において充電エネルギ増加に伴い増加して いる. このとき電極形状 10 x 50 mm,充電エネル ギ 8.6 J において比推力 7,200 s および推進効率 22 %を得ている.

しかしながら,この高比推力発生のメカニズム は詳細に把握されていない.そこで本研究では短 パルス作動における矩形型 LA-PPT のプラズマ挙 動の観察を ICCD カメラにより行い,得られた画 像からプラズマ波面速度を算出することを目的 とする.



Fig. 1 Schematic of illustration of a rectangular laser-assisted pulsed plasma thruster (LA-PPT).



Fig. 2 Variation of specific impulse with charging energy for thrusters with various electrode geometries (electrode length \times electrode height).¹⁵⁾

2.実験装置および実験方法

2.1 プラズマ挙動時間分解撮影

矩形型電極のLA-PPTのプラズマ挙動を観察す るために、ICCDカメラを用いた時間分解撮 影を行った.得られた時間分解画像からプラズマ 波面の抽出と解析を行い、プラズマ波面の移動速 度、すなわちプラズマ速度を算出した.Fig.3と Table 1 に矩形型 LA-PPTの外観写真とその寸法・ 構成材料をそれぞれ示す.本研究は、Fig.2に示 す我々の過去の報告に基づいて、最も高い性能を 示した 10 mm x 50 mmの矩形型電極を使用した¹⁵⁾. 電極には高融点材料であるモリブデンを使用し、 推進剤およびスラスタヘッドにはアルミナを用 いた.両電極は Fig. 1 に示すようにキャパシタ (EUROFARAD 製、EFD HT86P、定格電圧 3.5 kV、容量 1 μF および TDK 製セラミックコンデン サ,定格電圧 20 kV,合計容量 24 nF [4 nF×6]) に 接続されている (**Fig. 4, 5**).

Fig. 6 にプラズマ挙動観察のための時間分解撮 影システムを示す.本研究で対象とするレーザ照 射に伴い発生するパルスプラズマの挙動は,時間 的・空間的な再現性が高いので,ICCD カメラの 遅延時間を変化させながら任意の時間における 画像を一コマずつ撮像することで,プラズマ挙動 の時間変化を高時間分解能で捉えることが可能 である.LA-PPT は真空チャンバ(6.7 x 10⁻³Pa) 中に設置し,チャンバ外部より Nd:YAG レーザ

(B.M.Industries., 5000 series, wavelength: 1,064 nm, Pulse width: 5 ns, Pulse energy: 400 mJ) を照射した. チャンバ内で集光レンズ (焦点距離f=150 mm) により推進剤表面に集光し, LA-PPT を作動させた.

プラズマ挙動の時間分解撮影には ICCD カメラ (ANDOR TECHNOLOGY, minimum gate width: 2 ns)を使用した.1コマ当たりのゲート幅は10ns とした. ICCD カメラの遅延時間はディレイジェ ネレータ(Stanford DG535型 デジタル遅延パルス 発生器)によって制御した.レーザのQスイッチ からの信号を起点として ICCD カメラに任意の遅 延時間を与え、レーザパルスおよび ICCD カメラ のゲートを同期させ、任意の時間における画像を 取得した.特に、レーザのパルス波形の立ち上が りをフォトダイオードで計測することと同時に ICCD カメラのゲートのタイミングをモニターす ることにより、レーザ照射を基点 (t = 0 s) とし た任意の時間における撮影を可能とした.本研究 の実験条件においては、Q スイッチへのトリガ信 号とレーザパルスの立ち上がり時間のジッタが 平均±10 ns 程度であった. すなわち, レーザパル スの立ち上がり時間の誤差が± 20 ns 程度以下で あれば、高い再現性が確保できることが確認され た. 従って、本研究における取得画像の時間分解 能は,±10 ns 程度であるといえる.



Fig. 3 Laser Assisted Pulsed Plasma Thruster (LA-PPT).

Table 1Configuration of LA-PPT	
Channel length: <i>l</i>	50 mm
Channel width: w	10 mm
Channel gap: h	15 mm
Electrode material	Mo
Propellant material	Al_2O_3
Body	Al_2O_3



Fig. 4 Capacitor for $V_c = 1$ kV..



Fig. 5 Capacitor bank for $V_c = 10$ kV.



Fig. 6 Schematic of experimental set up for ICCD camera observation.

3. 実験結果及び考察

3.1 放電電流測定

Fig. 7, 8 に充電電圧 1, 10 kV の放電電流波形を それぞれ示す. 1 kV の場合,周期は約 6 µs で,放 電電流立ち上がりから 1.7µs 後に最大放電電流 6 kA に到達している.一方,10 kV 充電時の放電電 流波形の周期は約 300 ns であり,立ち上がりから 150 ns 後に最大放電電流約 16 kA に到達している. なお,レーザアブレーション開始時刻から放電電 流立ち上がりまでの時間差は 1 kV 時において平 均 500~600 ns, 10 kV 時において平均 450~500 ns であった.



Fig. 7 Discharge current waveform for $V_c = 1$ kV.



Fig. 8 Discharge current waveform for $V_c = 10$ kV.

3.2 プラズマ挙動時間分解撮影

Fig. 9 および **Fig. 10** に *V_c* = 1, 10 kV, *E_c* = 1.5, 1.2 J におけるプラズマ挙動の撮影結果を示す. 撮影画像中の白い矩形線は推進剤と電極(上側: Anode,下側: Cathode)を示している.

Fig.9に $V_c = 1$ kV の場合を示す. t = 700 ns に おいて Cathode 表面にスポット発光が見られる. t=500 では Anode 方向, t=900~2500 ns にかけては Anode 側のプラズマが先行する形で出口方向に進 展している.また、排気方向ではない Anode の上 外部へ発光の漏れが確認でき,損失が生じている と考えられる. t = 3000 ns では電極全体が発光し ているが、電極間中心部付近では発光は確認でき ない.t = 5000 ns において急激な輝度低下が見られ た後, t = 6000 ns において Cathode 端部に強い発 光が確認された.また、プラズマが電極端に到達 後の電極端部付近における発光については, 輝度 の時間的・空間的な振動が見られ、挙動が著しく 変化している.この挙動の変化は、一見不規則な ように見受けられるが、複数回の撮影における同 時刻において、高い再現性でこの現象が見られる ことが確認されたたが、発光輝度と放電電流との 間に強い相関関係は確認されなかった (Fig. 11).

Fig. 10 に *V_c*=10 kV 時のプラズマ挙動の撮影結 果を示す. t=200~250 ns において,強い発光が推 進剤表面において確認できる.また t=300 ns 以降 も推進剤表面付近が主に発光しており,1kV 時に 確認された Anoode の端および Cathode 表面の発 光は確認されなった.また, $V_c=10 \text{ kV}$ においても 発光輝度と放電電流との間に強い相関関係は確 認されなかった (Fig. 12).



Fig. 9 Time resolved images for $V_c = 1$ kV.



Fig. 10 Time resolved images for $V_c = 10$ kV.



Fig. 11 Comparison between discharge current waveform and ICCD images for $V_c = 1$ kV.

Fig. 12 Comparison between discharge current waveform and ICCD images for $V_c = 10$ kV.

4. 結言

矩形型電極のレーザアシスト・パルスプラズマ スラスタのプラズマ挙動観察を行い,以下のよう な結果を得た.

- (1) 短パルス作動により,最大放電電流の増大が 確認された.
- (2) レーザ照射時から放電電流波形が立ち上がるまでに、1 kV において平均 500~600 ns、10 kV において平均 450~500 ns の遅延時間生じることが確認された。
- (3) 静電容量1uFに電圧1kVおよびエネルギ1.5
 J で充電した場合における電極間のプラズマ 挙動は, Anode 側が先行して進展することが 確認された.
- (4) 加えて電極間外での発光が確認されたことから,推力方向に寄与しないプラズマの漏れがあると考えられる.
- (5) 静電容量 24 nF, 充電電圧 10 kV, 充電エネル ギ1.2 J における電極間のプラズマ挙動は,主 に推進剤表面が強く発光することが確認さ れた.

References

- Myers, R. M., et al.: Small Satellite Propulsion Options, AIAA Paper, 1994, pp. 94-2997.
- Mueller, J.: Thruster Options for Microspacecraft: A Review and Evaluation of Existing Hardware and Emerging Technologies, AIAA Paper, 1997, 97-3058.
- Leifer, S.: Overview of NASA's Advanced Propulsion Concepts Activities, AIAA Paper, 1998, 98-3183.
- Micci, M. M., and Ketsdever, A. D. (ed.): Micropropulsion for Small Spacecraft, American Institute of Aeronautics and Astronautics, *Astronautics* and Aeronautics., 187 (2000).
- Gonzales, D., and Baker, R.: Micropropulsion Using a Nd:YAG Microchip Laser, Proceedings of SPIE
- Pakhomov, A.V., et al.: Specific Impulse Study of Ablative Laser Propulsion, AIAA Paper, 2001, 2001-3663.
- Horisawa, H., and Kimura I.: Fundamental Study on Laser Plasma Accelerator for Propulsion Applications,

Vacuum, 65 (2002), pp.389-396.

- Horisawa, H., et al., Beamed Energy Propulsion: AIP Conference Proceedings, 664 (2003), pp.423-432.
- 9) Kawakami, M., et al., AIAA Paper, 2003, 2003-5028.
- 10) Horisawa, H., et al., *Applied Physics A.*, **81** (2005), pp.303-310.
- 11) Horisawa, H., et al., The Review of Laser Engineering.,34 (2006), pp.435-441.
- Sasaki, Y., et al., IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper, 2007-56.
- 13) Horisawa, H., et al, AIAA Paper, 2008, 2008-4818.
- 14) Ono, T., et al, AIAA Paper, 2008, 2008-5008.
- Horisawa, H.: High Isp Mechanism of Rectangular Laser-Electromagnetic Hybrid Acceleration Thruster, IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper IEPC-2011-274, pp. 7-8
- 16) T.E. Markusic.: Phenomenological Model of Current Sheet Canting in Pulsed Electromagnetic Accelerators, IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper, 2003, 2003-0293, pp. 5-6
- Jahn, R. G.: *Physics of Electric Propulsion*, McGraw-Hill, 1968, pp.198-316.
- Burton, R. L., and Turchi, P. J.: Pulsed Plasma Thruster, Journal of Propulsion and Power., 14 (1998), pp. 716–735.
- 19) 栗木恭一, 荒川義博, *電気推進ロケット入門*, 2003, 東京大学出版会, pp. 157-182.
- Coletti, M., and Ciaralli, S., et al.: PPT development for Nanosatellites applications: experimental results, IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper IEPC-2013-198.
- 21) Kisaki, S., and Tahara, H., et al.: Research and Development of Electrothermal Pulsed Plasma Thruster Systems onboard Osaka Institute of Technology PROITERES Nano-Satellites, IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper IEPC-2013-97.
- 22) Egami, N., and Tahara, H., et al.: R&D, Launch and Initial Operation of the Osaka Institute of Technology 1st PROITERES Nano-satellite with Electrothermal Pulsed

Plasma Thrusters and Development of the 2nd Satellite, IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper IEPC-2013-100.

23) Gabriel, S., and Rogers, S.: The Applicability of Pulsed Plasma Thrusters to Rendezvous and Docking of Cubesats, IEPC (International Electric Propulsion Conference) Paper, 2013, IEPC-2013-424, pp. 1-3.