kg 級マイクロ波ロケットの打上げ実証実験報告

○齋藤翔平,浅井健太,栗田哲志,福成雅史,山口敏和,小紫公也(東大), 小田靖久,梶原健,高橋幸司,坂本慶司(JAEA)

Abstract

Microwave rocket is one of BEP (Beamed Energy Propulsion) systems. It is expected as a future low cost transportation system for large-scale infrastructure constructions like SSPS (Space Solar Power System). Microwave rocket can realize high payload ratio because it can use the atmospheric air as a propellant during its flight in atmosphere. However, a launch experiment with a kg class thruster was not conducted in the past study. The reason for this is impulse decrement due to refilling problem and low power density due to long distance beam transmission. In this study, these problems are resolved and the launch experiment with a kg class thruster is conducted.

1. 諸言

近年,国際宇宙ステーションや宇宙太陽光発 電衛星に代表される大規模宇宙構造物の建設 が盛んに議論されており,その建設のためには 宇宙への物資輸送コストを飛躍的に引き下げ ることが必要となってくる.そこで,大量物資 輸送に適した超低コスト打ち上げシステムの 候補としてビーミング推進(Beamed Energy Propulsion, BEP)が期待されている.その中でも, 比較的安価に高出力を達成し得るマイクロ波 を利用したビーミング推進であるマイクロ波 ロケットが,次世代超低コスト大量物資宇宙輸 送システムとして期待されている.[1][2]

このマイクロ波ロケットの特長としては大 きく以下の3点で表わされる.一つ目は,地上 からマイクロ波を照射することによってエネ ルギーを供給し,また周辺の大気を推進剤とし て利用することで機体に燃料を積載する必要 がないため,高ペイロード比を達成し得る点. 二つ目は,パルスデトネーションサイクルによ って駆動するため,ターボポンプ等の複雑な機 構を必要とせず簡素な構造に出来る点.三つ目 は、高価な装置であるマイクロ波発振源を地上 に設置することによって繰返し使用すること ができ、初期投資のコスト償還が可能である点 である.

マイクロ波ロケットの推力発生サイクルは 図1のように,基本的にパルスデトネーション



図1 マイクロ波ロケットのエンジンサイクル

エンジンと同様である.マイクロ波を照射する と,推力壁に設けた集光器によって集光されプ ラズマが発生する.このプラズマが後から来る マイクロ波を吸収して衝撃波を駆動する.衝撃 波は電離波面を伴って推進機内を開口端に向 けて伝播していく.衝撃波が開口端を過ぎると, 膨張波が開口端から推力壁に向けて伝播して 排気がなされる.この膨張波が推力壁に到達す るまで,推力壁付近には衝撃波後方に生じた高 い圧力が維持されることになる.以上のプロセ スを繰り返すことでマイクロ波ロケットは連 続的な推力を得る.

2. 目的

過去の研究において,課題となっていた推力 の不足が解決され,kg級の推力が達成された. また,長距離のマイクロ波伝送でパワー密度が 低下するという課題も解決されたため,本研究 ではkg級の推進機を用いての垂直打上げ実験 を実施することが目的となっている.

3. 実験装置・方法

3-1 マイクロ波発振装置

本研究では、日本原子力研究開発機構にて国 際熱核融合実験炉(ITER)の高周波加熱源とし て開発された 170GHz 帯大電力ジャイロトロ ンを利用した[3]. 定格1 MW 大出力を、1000 sec の長時間運転から 0.1 msec の短パルスまで発 振が可能である.また、Single-stage Depressed Collector (SDC)によるエネルギー回収機構を 持ち、電力エネルギー変換効率 50%を達成し ている.マイクロ波はビームウェスト 20.4 mm の 0 次のガウスビームとして出力される.

また, **IGBT** スイッチングシステムを導入す ることによって,メイン電源を直接カットでき, ハイパワーで安定して運転することが可能と なっている.

3-2 実験系・計測系

本研究では、図2に示すような垂直打上げ系 を使用して実験を行った.また、図3のように リード弁を搭載した推進機とそうでない推進 機を用いた.ここで、リード弁非搭載推進機に は、内部のプラズマ伝播の様子を観測するため にアクリル窓が設置されている.

また,長距離マイクロ波伝送において,送電 側で一度マイクロ波を拡大して伝送し,推進機 で集光することで長距離伝送を行っているが, その際使用したテーパ型集光ミラーを図4に 示す.



図4 テーパ型集光ミラーを搭載した様子

本研究では、 圧力と衝撃波速度の測定用に圧 カセンサ(日本キスラー 603B)を、 内部のプラ ズマ観測用に高速カメラ(NAC MEMRECAM HX-1)を使用した.

4. 実験結果・考察

4-1 伝送ミラーの改良結果

過去の研究において送電ミラーは、ジャイロ トロンから発振されたマイクロ波が平行光で 伝送ミラー(図 5)に入射するとして設計されて いたが、実際には多少の広がりを生じて入射し てくる、今回これを考慮に入れて改良を行った.

その結果が図 6,7 である.これは伝送ミラ ーから 150 cm の地点で計測したビームプロフ ァイルになっており,これらからピークパワー 密度が約2倍に向上していることがわかる.し たがって,改良したことによってさらなる推力 の向上が見込まれる結果となった.



図5 改良した伝送ミラー



図6改良前のビームプロファイル



図7 改良後のビームプロファイル

4-2 テーパ型ミラーの結果

今回,図4のようなテーパ型ミラーを導入し たが,その際のプラズマ伝播の様子を図8に示 す.このように推力壁で絶縁破壊を生じており, 正常にマイクロ波を推進機内部に導入し,絶縁 破壊を生じるパワー密度まで集光されている ことがわかった.

また,図9にその際計測した圧力履歴を示す. この図から、1発目は衝撃波が推力壁から推進 機中央まで伝播していることがわかるが,2発 目では推力壁において衝撃波が2度生じてい る. これは、プラズマが推力壁だけでなく推進 機の途中でも着火しているからだと考えられ る. ここで、衝撃波速度を1発目の波形から計 算すると 622 m/s となり, 2 発目の 2 度の衝撃 波が到達する時間からその距離を求めると 545 mm となった. これより, 推力壁から 545 mmの位置でプラズマが着火しているという ことがわかった. さらに, この距離は推進機の 長さと同程度であることから, テーパ型ミラー と推進機の接合部分で着火が起こっているこ とを示している. これはこのテーパ型ミラーが 接合部でパワー密度が最大になってしまうと いう特性によるものだと考えられる.このため 今後形状を改良し、この問題を改善する必要が ある.



図 8 高速カメラで撮影した推進機内部のプラ ズマ伝播の様子(左が推力壁)



図9 テーパ型ミラー使用時の圧力履歴

4-3 リード弁の再設計結果

過去の研究において, リード弁の変位が想定 よりも大きかったために塑性変形を生じ, これ によって推力を発生する高圧であるプラトー 圧が漏れてしまい, 力積が低下してしまうとい う問題が生じていた. そこで本研究ではリード 弁の動的解析を行い, その変位を見積ることに よってリード弁を再設計した. その結果を表1 に示す. ここで, プラトー圧の比はリード弁非 搭載時のプラトー圧に対するリード弁搭載時 のプラトー圧の比となっている.

表1に示すように,再設計によってリード弁

表 1	リー	ド弁再設計後の結果
-----	----	-----------

<実験結果>	プラトー圧の比
塑性変形発生時	0.72
本実験	0.97

に塑性変形は生じず, プラトー圧の漏れを防ぐ ことができた.

4-4 リード弁の繰返し周波数への効果

図 10 に定常状態での規格化されたプラトー 圧と繰返し周波数の関係をリード弁の有無で 比較したものを示す.この図から,リード弁に よって広い繰返し周波数領域でプラトー圧の 低下を防ぐことができることが示された.







また,図10で100Hzの点のプラトー圧が特 に下がっているが,これは推進機内部の圧力振 動が原因と考えられる.図11に示す推進機内 部での圧力振動から,100Hzでの照射では圧 力の低い時にマイクロ波を照射することにな り,それによってプラトー圧が低下しているも のと考えられる.

4-5 打上げ実証結果

本研究では打上げ実証実験を行ったが,推進 機は打ち上がらなかった.その主な理由として 以下の二つの点があげられる.

一つは1発目の力積が過去の研究で得られ た力積よりも小さかった点.もう一つは高パル ス時に力積を維持することができなかった点 である.

その原因として,一つ目はテーパ型ミラーを 今回導入したが,このミラーを介した場合にマ イクロ波のプロファイルが変わってしまい,力 積が低下してしまったものと考えられる.よっ て,マイクロ波のプロファイルを変えないよう にマイクロ波を推進機内に導入するミラーを 今度設計する必要がある.

また,二つ目の原因は繰返し周波数を大きく していくと種電子が次のパルスまで推進機内 部に残り,そこでプラズマの着火が生じること で高圧が生じる時間が短くなったことと考え られる.したがって,繰返し周波数を大きくす る代わりに,推進機長を最適な長さまで伸ばし てパルス幅を大きくすることが必要である.

5. 結論

今回の実験では、改良した伝送ミラーとテー パ型ミラーを導入した.その結果、伝送ミラー によって伝送されたマイクロ波のピークパワ ーを向上させることができた.またテーパ型ミ ラーによって伝送されたマイクロ波を集光し 推進機内部に伝送し得ることがわかった.

またリード弁を再設計し使用したが,問題と なる塑性変形は生じず,広い繰返し周波数領域 で効果が実証された.

一方で推進機は打ち上がらなかったが,今後 テーパ型ミラーを再設計し,推進機の長さを最 適化することが必要である.

参考文献

- H. Katsurayama, K. Komurasaki, and Y. Arakawa : "A Preliminary Study of Laser powered Launcher Performance", Acta Astronautica, Vol.65, pp. 1032-1041, 2009.
- [2] L. N. Myrabo : "World record flights of beamed-riding rocket light craft", American Institute of Aeronautics and Astronautics Paper N, pp. 2001-3798, 2001.
- [3] K. Sakamoto, A. Kasugai, K. Takahashi, R. Minami, N. Kobayashi and K. Kajiwara :
 "Achievement of robust high-efficiency 1MW oscillation in the hard-self-excitation region by a 170GHz continuous-wave gyrotron", Nature Physics, Vol.3, No.6, pp.411-414, 2007.