ソーラーセイル膜面の構造におよぼす宇宙機帯電による 静電力の影響評価

○村中崇信(中京大),篠原育,高木亮治,森治,白澤洋次(JAXA),船瀬龍,大野剛(東大院)

Evaluation of Influence of Electrostatic Force Generated by Spacecraft Charging on Membrane Structure of Solar Sail

Takanobu Muranaka (Chukyo University), Iku Shinohara, Ryoji Takaki, Osamu Mori, Yoji Shirasawa (JAXA), Ryu Funase, Go Ono (University of Tokyo)

Key Words: Solar Sail, Solar Wind, Spacecraft Charging, Electrostatic Force, Membrane Structure

Abstract

Solar sail is a next-generation spacecraft that has a large-scale membrane to utilize the solar radiation pressure as its thrust. Hence, stable deployment of the membrane during a space flight is a critical issue to maintain the thrust performance of the spacecraft. In this paper, we have numerically estimated the electrostatic force on the membrane due to spacecraft charging as one of the possible factor to cause the deformation of the deployed membrane. We obtained spatial distribution of the electrostatic force and the maximum magnitude of the force on the membrane in solar wind plasma at 1.0 AU. We also made structural analysis for the deployed membrane with the electrostatic force. As a result, we can hardly recognize the deformation of the membrane due to the electrostatic force in this case.

1. はじめに

ソーラーセイルは太陽光圧を利用して推力を得る 宇宙機であり、10⁶ Pa 程度の微小な太陽光圧を機体 の推力に変換するために、大面積薄膜を有すること が大きな特徴である.この推力発生機構は、宇宙飛 行に必要な推進材を低減させるため、ソーラーセイ ルは惑星間航行等の長時間の飛行ミッションに有望 な次世代宇宙機のひとつとして考えられている. JAXAでは2010年5月に世界に先駆けて、ソーラー セイル実証機 IKAROSを打ち上げ、軌道上で太陽光 圧を利用した推力発生の原理実証を達成した¹⁾.図1 に IKAROS の外観図を示す.また、膜面の展開と、 展開後の形状維持は、IKAROS が軌道上で推力を維 持するための重要事項であるため、打ち上げ前の数 値シミュレーションや IKAROS 実機による取得デー タ等により、詳細に解析されている^{2,3)}.

当研究グループでは、これまでに太陽風プラズマ 環境中でのソーラーセイル周辺の電位構造解析を数 値シミュレーションによって実施した⁴⁾.これらの解 析は、次期大型ソーラー電力セイルによる将来ミッ ション¹⁾に向け、膜面上への電子デバイスの配置等、 機体設計に貢献するものと考えられる⁴⁾.得られた知 見のひとつとして、宇宙機帯電に起因する電場が、 ソーラーセイル膜面上に非一様に分布することが分 かっている⁴⁾.本研究では、この電場によってソーラ ーセイル膜面に発生する静電力に着目し、これを定 量的に評価するとともに、膜面の構造におよぼす影 響を検証することを試みた.本稿では、太陽風プラ ズマ環境での IKAROS 周辺の静電解析および膜面上 に作用する静電力解析について述べた後、得られた 静電力を考慮した膜面の構造解析について述べる.



図1 IKAROS の外観図(JAXA 提供)

太陽風プラズマ環境中でのソーラーセイル の帯電

太陽風は主として水素イオンと電子から成る希薄 なプラズマであり、高速のドリフト速度で太陽から 宇宙空間に放出されている.磁気圏外の惑星間航行 においては、ソーラーセイルは太陽風プラズマと静 電的相互作用するが、その概要は、次の様に考える ことが出来る⁵⁾.宇宙機構体への正味流入電流は、背 景プラズマ電流、光電子電流の総和で求められるが、 後者が支配的となるため、宇宙機電位は+数 V となる ことが予想される.また、ソーラーセイルは軌道上 で、膜面を太陽方向に向けて飛行するが、太陽風プ ラズマのドリフト速度がイオンの熱速度より非常に 大きく、電子のそれと同程度であるため、膜面の下 流側でイオン密度が極めて希薄な領域が存在すると 考えられる.また、ソーラーセイルの機体周辺には、 日照面から放出された光電子が存在している.

これまでの研究で、ソーラーセイル IKAROS に対 する機体周辺の荷電粒子分布は、完全粒子静電コー ドによる数値シミュレーションで予測されている⁴⁾. ここでは, IKAROS は一辺 14 m の正方形導体板モデ ルとした. 但し, 計算格子定義上の制約から, 導体 板の厚さは 0.5 m とした. 表1に, この解析で用い た太陽風プラズマパラメータを示す.太陽風プラズ マは、水素イオンと電子で同一のドリフト Maxwell 分布を仮定した.図2に、数値シミュレーションで 得られた,荷電粒子の空間分布と電位分布を示す. 荷電粒子の空間分布では,宇宙機周辺の電子シース, 下流側の希薄なイオン領域、および、宇宙機周辺に 拡散する光電子が再現されており、それぞれの荷電 粒子密度分布が定量的に得られた. これらの総和と 宇宙機帯電量から、宇宙機周辺電位が求められてお り、宇宙機電位は+8V、下流側の希薄なイオン領域に 形成される空間電位の最小値は-2.5V 程度であった. ソーラーセイル表面帯電への周辺電位の電流成分の 寄与は,太陽風上流側では背景電子,背景イオン, 光電子の各電流について,下流側では背景電子電流 が支配的であることが改めて確認された.

表 1 完全粒子コードによる帯電解析で使用し た 1AU における太陽風プラズマパラメータ⁴⁾

プラズマ密度 [m ⁻³]	6 x 10 ⁶
プラズマ温度 [eV]	10
太陽風ドリフト速度 [km/s]	470
光電子電流密度 [μA/m ²]	40



図 2 1AU における IKAROS 周辺の荷電粒子分布と 電位分布.太陽風および太陽光の方向は,図の左か ら右.各図中央の矩形は導体の IKAROS モデル. (a) 電子密度,(b)イオン密度,(c)光電子密度,(d)静電ポ テンシャル.

3. IKAROS 膜面の静電力解析

これまで述べてきたように、軌道上でのソーラー セイル膜面の形状安定は、機体の推力を維持するた めに極めて重要である.ここでは、宇宙機帯電に起 因する静電力が膜面の構造に及ぼす影響を評価する ために、IKAROS に対して帯電シミュレーションを 行い、膜面に発生する静電力を評価した.はじめに、 帯電シミュレーションから IKAROS 機体表面に発生



図3 MUSCAT 帯電計算での IKAROS 解析モデ ル.太陽風上流側の外観(上)と下流側の外観 (下).各部材はそれぞれ,1)膜面導体面,2)薄 膜太陽電池,3)姿勢制御デバイス,4)太陽電池, 5)宇宙機構体,6)膜面絶縁体面.

する電界ベクトルを求めた後,得られた電界から Maxwellの応力テンソル法⁰を用いて静電力を算出し た.帯電解析には,汎用宇宙機帯電解析コード MUSCAT⁷⁾を使用した.

IKAROSの膜面は1辺14mの正方形で,基本部材 として厚さ7.5μmのアルミ蒸着ポリイミドが使用さ れている¹⁾.太陽光側表面がアルミ蒸着面,反太陽光 側がポリイミド面となる.これらの面はそれぞれ, 太陽風上流側と同下流側に相当する.アルミ蒸着面 には,薄膜太陽電池,姿勢制御用デバイスが配置さ れている.膜面は機体の回転によって,膜面4隅の 先端マスの遠心力を利用して展開した後,展開形状 を維持する¹⁾.図3に,MUSCATによるIKAROS解 析モデルを示す.解析モデルでは計算格子幅の制限 から,膜面を厚さ0.5mの板としている.また,ポリ イミド面の静電容量は,比誘電率3.5,厚さ7.5μm として算出した.帯電シミュレーションに際し,太 陽風プラズマ環境では,背景プラズマ密度が希薄で あるため、この空間電荷効果の寄与を省略した.入 カパラメータとして使用した太陽風プラズマパラメ ータは、IKAROS が軌道上を飛行した日時の実環境 の観測データを使用することとし、 NASA の太陽風 観測衛星である WIND 衛星による実測データ⁸⁾を使 用した.但し、太陽風のドリフト速度は典型的な値 を使用した.WIND 衛星による観測データベースは、 イオンと電子の分布関数が Kappa 分布で記述されて いるが、これを MUSCAT の入力パラメータに適用す るために、Maxwell 分布の線形結合として近似した. これにより、太陽風プラズマはイオン1成分、電子 は低エネルギーと高エネルギー成分の2成分とした. また、光電子の帯電への寄与も考慮した.本シミュ レーションに使用した、荷電粒子パラメータを表 2 に示す.

水素イオン密度 [m⁻³]4.05 x 10⁶水素イオン温度 [eV]4.90低エネルギー電子密度 [m⁻³]2.65x10⁶低エネルギー電子温度 [eV]9.21高エネルギー電子密度 [m⁻³]0.75x10⁶高エネルギー電子温度 [eV]44.05太陽風ドリフト速度[km/s]470

表 2 WIND 衛星で実測された太陽風パラメータ

図4に、本帯電解析によって得られた IKAROS 計算 モデルの表面電位を示す.この図に示す様に、宇宙 機構体電位は+6V程度である.太陽風風下側はイオ ンが希薄なため、この領域に面する絶縁体面は背景 電子の流入が支配的となり、その結果、負に帯電す る.特に膜面の外周部に顕著な帯電が生じており、 電位の絶対値が最大となる外側の角では帯電電位が -18Vとなる.

ところで、帯電解析によって宇宙機表面電位が得られ、これから宇宙機表面から外部空間への電場が同時に得られる.この電場から宇宙機表面に作用する静電力を算出できる.宇宙機全体に作用する静電力の総和としての力 \vec{f} は、これを囲む面要素に作用する静電力の面積分によって、以下の様に記述出来る.

$$\hat{f} = \int \vec{\sigma} \cdot \vec{n} \, \mathrm{d}S \tag{1}$$

ここで、面積分は宇宙機表面全体への面積分であり、 \vec{n} は単位面ベクトルである.また、式 (1) 中の $\vec{\sigma}$ は、 磁場がない場合の Maxwell 応力テンソル⁶であり、

$$\ddot{\sigma} = \varepsilon \begin{pmatrix} E_x^2 - 1/2E^2 & E_x E_y & E_x E_z \\ E_y E_x & E_y^2 - 1/2E^2 & E_y E_z \\ E_z E_x & E_z E_y & E_z^2 - 1/2E^2 \end{pmatrix}$$
(2)

と定義される.ここで, ϵ , E, E_x , E_y , E_z はそれぞれ, 誘電率,電場のノルム,電場の x 成分,同 y 成分, 同 z 成分である.例えば, x 面の面要素に作用する静 電力は,式 (2)の第1行を空間 3 成分とするベクト ルとして記述される.本シミュレーションでは,電



(b)

図4 IKAROS 解析モデルの表面電位計算結果.帯 電時間は,57.8 s. 図中の単位は[V].(a)太陽風上 流側,(b)太陽風下流側.両図中のブロック矢印は 太陽風の方向を示す.

場は計算格子上でのみ定義されるが,格子点におけ る静電力は式(1)を単位計算格子面に適用して算出 した.得られた IKAROS計算モデルに作用する静電 力を図5に示す.この図が示す様に,膜面上の静電 力は,太陽風下流側に向く絶縁体面の外周部分で顕 著であることが確認出来る.得られた静電力を圧力 換算値として評価すると,その最大値は1.0x10⁸ Pa であり,これは1AUにおける光圧のオーダである10⁶ Pa のおよそ1%に相当することが分かった.



(b)

図 5 ベクトルプロットによる IKAROS 計算モデル に作用する静電力.帯電解析時間は 57.8 s. コンター は電場の x 成分. 図中の単位は [V/m]. (a) 太陽風上 流側, (b) 太陽風下流側.両図中のブロック矢印は太 陽風の方向を示す.

4. 静電力を考慮した IKAROS 膜面の構造解析

これまでの解析から、地球近傍での太陽風プラズ マ環境中における、宇宙機帯電に起因する IKAROS 膜面上での静電力が得られた.得られた静電力を考 慮して、数値シミュレーションによる IKAROS 膜面 の構造解析を実施した.

本シミュレーションにおける IKAROS 膜面の解析 モデルは、厚さ 7.5µm のポリイミド膜単体とし、計 算格子幅は帯電シミュレーションの格子サイズに合 わせて 0.5m とした. 膜面モデルの材料物性パラメー タを表 3 に示す.

図6に、膜面モデルの初期状態および予備的解析 から得られた形状変形の結果を示す.この解析では、 図5に示した膜面上の静電力に加え、0.5 rpm での 膜面自身の回転による遠心力を考慮した.図6(b)に 見られる膜面変形は、変形倍率を20000倍として拡 大表示したものである.実スケールでの膜面変形は、 一辺14mの膜面に対して、最大面外変形がおよそ 0.2mmとなった.予備的解析結果から、表2に示す 太陽風プラズマ環境中での帯電による静電力は、膜 面スケールに対して極めて微小な変形を発生させる 程度であることが確認された.同図に見られる波状 の変形は、数値計算の安定性に関する現象であるこ とが確認されており、外力の作用による変形とは異 なるものである.現在、ここで見られた解析の数値 的不安定性の検討も進めている.

我 J 展面 L / 1600 树 柳田	
ヤング率 [GPa]	3.0
ポアソン比	0.3
密度 [kg/m ⁻³]	1420

表 3 膜面モデルの材料物性

5. まとめと今後の予定

本稿では、ソーラー電力セイル実証機 IKAROS に 対して、宇宙機帯電に起因する膜面上の静電力が、 展開後の膜面の構造におよぼす影響を検証した. IKAROS が飛行時の太陽風プラズマ実環境における 帯電状態を数値シミュレーションで解析した.この 解析から、外部空間に対する膜面上の電場が得られ、 これを用いて膜面上に作用する静電力を求めた.そ の結果、絶縁体膜面の外周部に顕著な静電力の発生 が見られ、その絶対値の最大値は計算格子内での圧 力換算で太陽光圧のおよそ 1%となった. IKAROS 膜面モデルに対し、得られた静電力を考慮した構造 解析を数値シミュレーションによって行ったところ、



(a)



(b)

図 6 帯電による静電力を考慮した IKAROS 膜 面の予備的構造解析結果. 膜面モデルの初期状 態(a)および解析結果(b). 膜面の変形倍率は 20000 倍で表示. 解析には Abaqus/Standard を使用した.

静電力による膜面の微小変形が見られたが、最大面 外変形は 0.2mm 程度の極めて微小なものであった. 以上から、1AU付近での太陽風プラズマ環境中では、 宇宙機帯電による静電力がソーラーセイルの膜面の 構造におよぼす影響は極めて小さいと考えられる. 今回考慮した太陽風プラズマ環境はノミナルケース に相当すると考えられるが、今後は惑星磁気圏内な どの高エネルギーの荷電粒子が存在するプラズマ環 境において同様の解析を実施する予定である.絶縁 体膜面の帯電飽和値は背景電子温度の数倍程度と予 想されるが⁹, 膜面における局所的静電力の強度と背 景電子温度との相関を調査する計画である.また, 帯電シミュレーションと構造シミュレーションの連 成解析を実施するにあたり、両者の計算格子系の違 いを補完するデータ授受手法など、両シミュレーシ ョンを連結する手法も検討していく.

参考文献

- Mori, O., Tsuda, Y., Sawada, H., Funase, R., Saiki, T., Yamamoto, T., Yonekura, K., Hoshino, H., Minamino, H., Endo, T., Kawaguchi, J., IKAROS Demonstration Team: IKAROS and Extended Solar Power Sail Missions for Outer Planetary Exploration, Proc. 28th International Symposium on Space Technology and Science, 2011-o-4-01v, Okinawa, June 2011.
- Shirasawa, Y., Mori, O., Miyazaki, Y., Sakamoto, H., Hasome, M., Okuizumi, N., Sawada, H., Matunaga, S., Furuya, H., Kawaguchi, J.: Evaluation of Membrane

Dynamics of IKAROS Based on Flight Result and Simulation Using Multi-Particle Model, Proc. 28th International Symposium on Space Technology and Science, 2011-o-4-05v, Okinawa, June 2011.

- 3) Sawada, H., Mori, O., Okuizumi1, N., Shirasawa, Y., Miyazaki, Y., Natori, M., Matunaga, S., Furuya, H., Sakamoto, H.: Evaluation of Solar Power Sail Deployment Mechanism of IKAROS, Proc. 28th International Symposium on Space Technology and Science, 2011-o-4-04v, Okinawa, June 2011.
- Muranaka, T., Hosoda, S., Shinohara, I.: Numerical Analysis of Potential Structure around Solar Sail in Solar Wind Plasma, Transactions of The Japan Society for Aeronautical and Space Sciences, Aerospace Technology Japan, Vol. 10, No. ists28, 2012, pp. Po_4_1-Po_4_6.
- Garrett, H. B., Minow, J. I.: Charged Particle Effects on Solar Sails—An Overview, JPL TRS 1992+, 2004
- Jackson, J. D.: Classical Electrodynamics, 3rd Ed., John Wiley & Sons, Inc., New York, 1999.
- Muranaka, T., Hosoda, S., Kim, J., Hatta, S., Ikeda, K., Hamanaga, T., Cho, M., Usui, H., Ueda, H. O., Koga, K., and Goka, T.: Development of Multi-Utility Spacecraft Charging Analysis Tool (MUSCAT), IEEE Trans. on Plasma Science, 36, No. 5, pp2336-2349, 2008.
- NASA Goddard Space Flight Center, Space Physics Data Facility,

http://cdaweb.gsfc.nasa.gov/istp_public/

 Hastings, D., and Garrett, H., Spacecraft-Environment Interactions, Cambridge Atmospheric and Space Science Series, Cambridge University Press, UK, 1996.