

宇宙航空研究開発機構研究開発報告

YS-11型機胴体構造の落下衝撃試験(その2)

2004年3月

宇宙航空研究開発機構

宇宙航空研究開発機構研究開発報告 JAXA Research and Development Report

YS-11型機胴体構造の落下衝撃試験(その2)

Vertical Drop Test of a YS-11 Fuselage Section (Part 2)

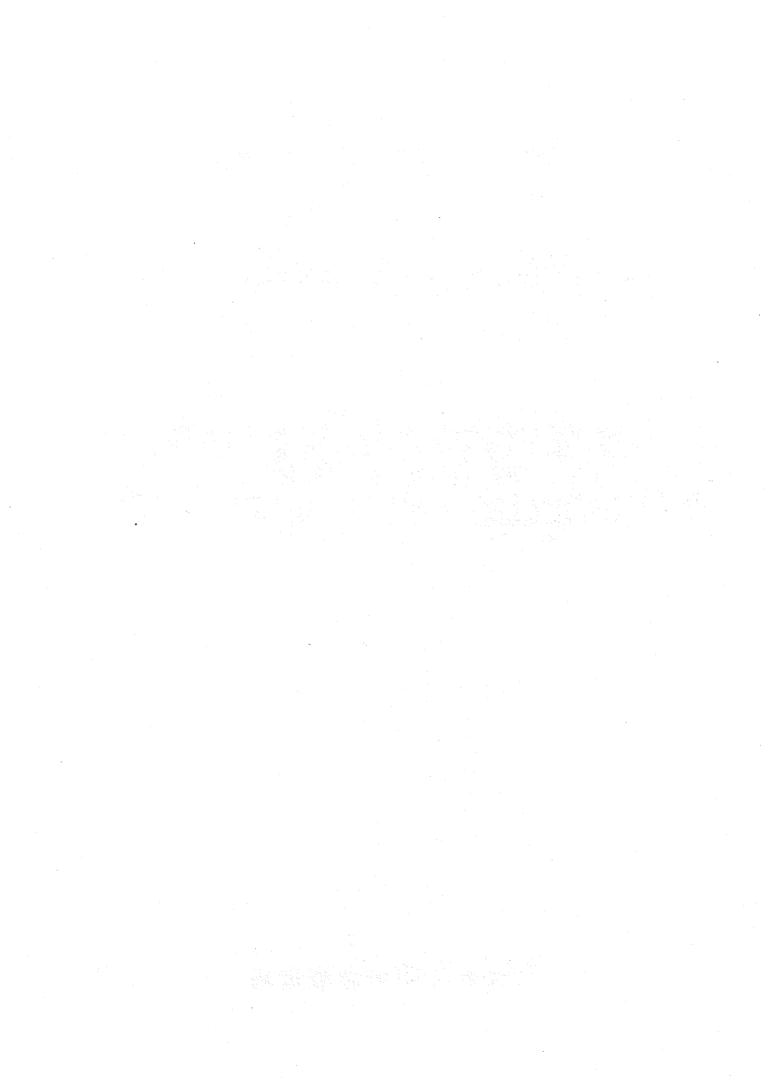
岩崎 和夫^{*1}、峯岸 正勝^{*1}、少路 宏和^{*1}、宮木 博光^{*1}、吉本 周生^{*1} 寺田 博之^{*2}、熊倉 郁夫^{*3}、片山 範明^{*4}、林 徹^{*4}、小坂 英之^{*4} 赤楚 哲也^{*4}、磯江 暁^{*4}、山岡 俊洋^{*4}

Kazuo IWASAKI, Masakatsu MINEGISHI, Hirokazu SHOJI, Hiromitu MIYAKI, Norio YOSHIMOTO Hiroyuki TERADA, Ikuo KUMAKURA, Noriaki KATAYAMA, Toru HAYASHI, Hideyuki KOSAKA Tetsuya AKASO, Akira ISOE, Toshihiro YAMAOKA

- *1:総合技術研究本部 航空安全技術開発センター Air Safety Technology Center Institute of Space Technology and Aeronautics
- *2: (財) 航空宇宙技術振興財団 Japan Aero Space Technology
- *3: 東京ビジネスサービス Tokyo Business Service, LTD
- *4: 川崎重工業株式会社 Kawasaki Heavy Industries, LTD

2004年3月 March 2004

宇宙航空研究開発機構 Japan Aerospace Exploration Agency



1	まえ	こがき	1
0			0
2		「衝撃試験	
		供試体	
	2.2	試験条件	
	2.3		
		シート配置及び人体ダミー	
		計測用センサ位置	
		計測システム	
	2.7	データ処理	6
3	試験	¢結果及び考察	10
	3.1	衝擊速度	10
	3.2	変位量	10
	3.3	最大加速度と荷重	10
	3.4	最大ひずみ	16
	3.5	周波数解析	17
	3.6	目視檢查結果	17
4	任言事件	^送 解析	
4	倒拿 4.1		
	4.0	4.5.1 床面速度	
		4.5.1 水面还及 4.5.2 破壞様相	
		4.5.2 www.th	
	4.6	4.5.5 加速度	
	4.0	4.6.1 床面速度	
		4.6.2 破壞様相	
		4.6.3 加速度	
		4.0.5 加坯皮	
5	結論		31
6	おわ	っりに	33
7	去去	行文献	22
4		/ // // \	

次

付録1	CFC600処理の加速度時刻歴応答と人体ダミーのCFC1000処理の加速度 及び圧縮荷重の時刻歴応答	;
付録2	・ CFC60処理の加速度時刻歴応答及び圧縮荷重の時刻歴応答)
付録3	CFC600処理のひずみ時刻歴応答	}
付録4	CFC60処理のひずみ時刻歴応答	

YS-11型機胴体構造の落下衝撃試験(その2)*1

岩崎和夫*²、峯岸正勝*²、少路宏和*²、宮木博光*²、吉本周生*²、 寺田博之*³、熊倉郁夫*⁴、片山 範明*⁵、林 徹*⁵、小坂 英之*⁵、

赤楚 哲也*5、磯江 暁*5、山岡 俊洋*5

Vertical drop test of a YS-11 fuselage section (Part 2)

K.Iwasaki, M.Minegishi,H.Shoji, H.Miyaki, N.Yoshimoto (National Aerospace Laboratory of Japan) H.Terada (Japan Aero Space Technology) I.Kumakura(Tokyo Business Service,LTD) N.Katayama,T.Hayashi,H.Kosaka,T.Akaso,A.Isoe,T.Yamaoka (KAWASAKI HEAVY INDUSTRIES,LTD)

Abstract

The Structures and Materials Research Center of the National Aerospace Laboratory of Japan (NAL) in conjunction with Kawasaki Heavy Industries, LTD(KHI) conducted a second vertical drop test of a fuselage section cut from a NAMC YS-11 transport airplane in July 2002.

The main objective of this test program was to obtain background data for aircraft cabin safety by drop testing a full-scale fuselage section, and to develop a computational tool for aircraft fuselage structure crash simulation.

The test article including seats and anthropomorphic test dummies was dropped onto a rigid impact surface using the free-fall method at a velocity of 7.6 m/s (25 ft/s). The impact environment and the resultant response of the fuselage structure and the passenger dummies were considered to be severe but potentially survivable.

Finite element models of the test articles for vertical drop tests were developed using a nonlinear dynamic analysis code, LS-DYNA3D. Correlation between test and analysis was fairly good. A description of some of the results of the full-scale fuselage section drop tests and numerical simulations is presented in this paper.

Keywords: crashworthiness, vertical drop test, fuselage section, YS-11

1. まえがき

航空機は、その設計技術や運航安全技術の進歩に伴い 航空輸送の安全性は著しく改善され、今日では極めて安 全な交通手段となっている。しかしながら、世界の航空 機事故発生率(出発回数に対する機体全損事故件数)は、こ の20年間殆ど改善されないため、航空機関連機関では 航空機事故の防止対策とともに、事故時の客室安全性向 上の研究を強化している。また、これまで全機または部 分構造による衝撃試験は主に米国のNASA(航空宇宙局) やFAA(連邦航空局)で実施し^{1)~6)}、客室の衝撃データの蓄 積を行っている。最近では、欧州連合(EU)の研究機関で

*1平成16年2月13日 受付 (received,13 February 2004) *2航空安全技術開発センター(Air Safety Technology Center) *3(財)航空宇宙技術振興在団 (Japan Aero Space Technology) *4東京ビジネスサービス (Tokyo Business Service,LTD) *5川崎重工業株式会社 (KAWASAKI HEAVY INDUSTRIES,LTD) も衝撃特性に関する研究が本格化しており、航空機輸送 大国である我が国は航空安全に関して国際的に貢献する ことが求められている。

前回^{7~9}、当所の航空安全・環境適合性技術研究(ASET) の一環としての航空機客室構造耐衝撃性の研究に関連し て、川崎重工業(株)との共同研究として構造材料研究セン ターにおいて2001年12月20日にYS-11A-200の後方胴体 部分について落下衝撃試験を実施した。今回の落下衝撃 試験は落下高さを前回の約1.5倍に設定したより厳しい 条件で同機の前方胴体部分について2002年7月5日に実 施した。その目的としては今回の前方胴体は床下に荷物 室があり、前回の荷物室なしの床下構造と違う荷物室あ りの衝撃データを取得し比較、検討することである。 実機による落下衝撃試験データは安全基準検討のデータ ベースとして資するものである。

また、前方胴体及び後方胴体の胴体断面モデルについて LS-DYNA3Dを用いて有限要素法解析を行った。各時刻 での破壊様相および加速度の時刻歴応答について解析と 試験との妥当な一致を確認すると共に、これまでのハイ ブリッド法では限界のあった多自由度の破壊モードが充 分に表現可能であることを確認した。

2. 落下衝撃試験

2.1 供試体

試験に用いた胴体構造はYS-11型機の一部分で、図1 に示す比較的一様な構造位置より乗客シート3列分を確 保する2体を切り出した。前回の試験では主翼後方の胴

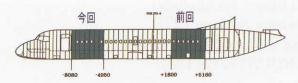


図1. 試験に用いたYS-11胴体部分

体ステーションFSTA+1800よりFSTA+5160までの長さ 3360mmの区間を用いたが今回の試験では主翼前方の胴 体ステーションFSTA-4950よりFSTA-8080までの長さ 3130mmを用いた(以後、「供試体」と呼ぶ)。ここで、胴 体ステーション番号(FSTA)は胴体断面の機軸方向の位 置を表す。 その原点(FSTA 0)は89% MAC(平均空力弦 長)位置に相当し、これより前方を(-)、後方を(+)として mm単位で原点からの位置を示す。供試体は全長にわた ってフレーム、外板、ストリンガー、フロアビーム及び ストラット等の基本部材で構成された構造である。供試 体の前方胴体断面を図2に示す。今回の供試体は前回と 異なり床下に荷物室がある構造になっている。



図2. 前方胴体断面



図3. 改修前の供試体床下部分の状況

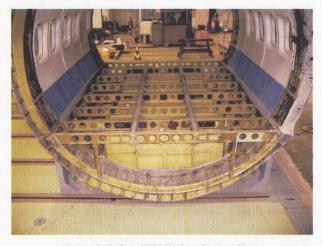


図4. 改修後の供試体床下部分の状況

供試体は試験実施前に床下構造を中心に、空調用ダクト、 油圧配管及び電気配線類等、主構造の強度に無関係と考 えられる部材(重量75kg)を撤去した。図3、図4および 図5に改修前後の供試体床下部分の状況と撤去したパー ツの一例を示す。また、本試験では供試体の切断面に特 別の補強等は実施しないこととした。改修後に実測した 供試体の胴体構造重量(シートなし)は547kgであった。 供試体の重量構成を表1に示す。供試体重心は供試体を

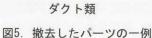
表1. 供試体の重量構成

構成品の名称	単体重量(kg)	数量	小計(kg)
胴体構造	547	1体	547
従来型シート	15.2	3脚	45.6
改良型シート	18	2脚	36
16G対応シート	32.6	1脚	32.6
人体ダミー	74.5~77.8	12体	912
計測用ケーブル等	26.8	1式	26.8
全装備品搭載時重量			1600



コード類

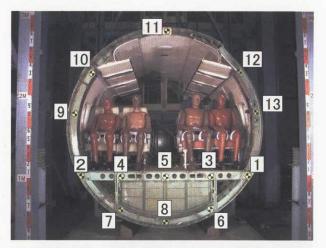




2点で吊り、吊り上げ重量値から算出した結果、機軸方 向のほぼ中央位置FSTA-6563 にあった。図6にターゲッ トマークの貼付位置を示す。また、高速度カメラ画像に よる動画解析のためのターゲットとしてFSTA-8080フレ ーム及びFSTA-8080フロアビームの代表位置に直径約 100mmのターゲットマークを貼付し、1列目の人体ダミ ーの頭部、胸部及び膝に15mm角のターゲットマークを 貼付した。

2.2 試験条件

今回の試験では前方胴体構造にシート6脚、人体ダミ -12体を搭載し、全装備重量は約1,600kg(後方胴体は 1,510kg)である。供試体の落下高さは前回の後方胴体部 分では1.9mで実施したが、床下胴体フレームの変形は大 きかったものの、床上部分の座席及び人体ダミーについ ての損傷はほとんどなかったため、今回の前方胴体部分 の試験では落下高さを前回の約1.5倍である3mで行う こととした。これは、構造の衝撃解析モデル構築を行う 目的から、座席及び床上部が全て壊れるような致命的な 破壊を避けるためで、最近FAAテクニカルセンターで用 いている9.1m/s(30ft/s)でなく、落下速度7.6m/s (25ft/s) に相当する。落下方式はコンクリート製プラットホーム



1:フロアビーム/フレーム左接合部 8:フレーム最低部 2:フロアビーム/フレーム右接合部 9:フレーム右中央部 3:フロアビーム/左ストラット上部 4:フロアビーム/右ストラット上部 5:フロアビーム中央部 6:フレーム/左ストラット下部 7:フレーム/右ストラット下部

10:フレーム/右荷物棚接合部 11:フレーム最頂部 12:フレーム/左荷物棚接合部 13:フレーム左中央部

図6. ターゲットマークの貼付位置

(剛な平面)に水平姿勢で垂直自由落下させることとした。

2.3 試験設備

図7に落下試験装置の概略を示す。落下試験装置として 後部胴体部分についての試験で用いた当研究所のロケッ ト振動試験用縦型試験台を今回も利用した。本試験台は 10本の鉄柱からなり天井ではそれぞれIビームの鋼材 でボルト結合されており、試験スペースは左右3.4m、 前後4.5m、塔の高さは12mある。屋上階には懸吊荷 重29.4kNの手動式ウインチ2基を装備してあり、このウ インチにより供試体を適切な高さに設定することができ る。図8に供試体懸吊状況を示す。また、分離装置は独自

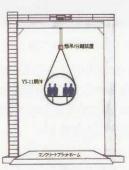


図7 落下試験装置の概略

に開発したものを用いた。図9に分離装置の外観を示す。 前回の分離装置はヘリコプタの荷物運搬等に用いられる カーゴフックで最大運用重量2040kgを用いたが今回は 試験時の総重量が前回より約100kg重くなったので最大

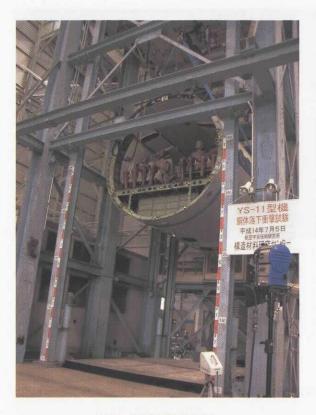


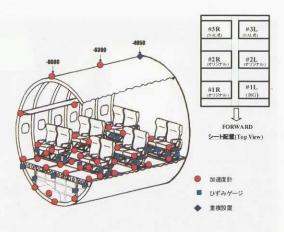
図 8. 供試体懸吊状況

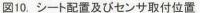


図9. 分離装置の外観

運用重量3000kgで、図中のはさみ部を開くことにより自 重で分離ピンが落下する方式の分離装置を開発した。な お、試験前に3000kgを懸吊し分離させ動作を確認した。 2.4 シート配置および人体ダミー

図10に示すようにシート配置は2人掛けシートを左 右2脚の3列で計6脚を設置した。なお、1列目の左シ ートは小糸工業(株)製の16G対応型シートを設置し、1列 目の右シートと2列目のシート2脚についてはYS-11A のオリジナルシートで、3列目の2脚については当所が 開発したパイプ状の衝撃吸収部材をYS-11Aのオリジナ ルシート後部の脚部分に組み込んだシートである。パイ プが引き裂かれることによりエネルギを吸収するもので、





実際の衝撃試験での衝撃吸収能力を確認するために設置 した。シート単体の重量はオリジナルシートが15.2kg、 衝撃吸収部材を組み込んだシートが18.0kg、16G対応シ ートが32.6kgであった。

人体ダミーは米国成人男性の50thパーセンタイルの体 格であるATD Hybrid-Ⅱ50thの計装化ダミーを今回は各 エリアでの人体に対する詳細な影響を調べるために前回 より4体増やして7体とした。ほかにHybrid-Ⅱおよび Hybrid-Ⅲで計装なしのものは5体で、合計12体を用い た。

Hybrid-Ⅱは耐空性審査要領で規定している試験法 CFR 49 Part 572-Bに準じた衝撃試験用人体ダミーであ り、頭部、胸部、腰部加速度と胸部変位を測定するもの であるが、今回の試験においても供試体を水平姿勢で垂 直下方に自由落下させるため、腰部については一部前後 方向についても計測したが基本的には上下方向成分のみ を計測することとした。本試験においては標準ダミーに 計装化されている胸部変位の測定を省略し、腰椎の圧縮 荷重の計測を追加した。人体ダミー重量はそれぞれ 74.5kgから77.8kg(実測)の間であった。計装化した人体 ダミー7体の配置はATD #01を#1Lシート窓側、ATD #02を#1Lシート通路側、ATD #04を#1Rシート窓側、 ATD #06を#2Lシート通路側、ATD #07を#2Rシート通 路側、ATD#09を#3Lシート窓側、ATD #11を#3Rシート 通路側とした。他の席には分布重量として計装なしの人 体ダミーを着座させた。

2.5 計測用センサ位置

図10に主なセンサ取付位置を示す。加速度センサはス テーション-4950, -6390及び-8080の各フレームの 最頂部、荷物棚取付け部、床材との接合部、左右ストラ ット下部,最下部および床下の荷物室、床部分では各シー ト取付け部に対応するシートレール部、シートでは脚上 部である。ひずみゲージ貼付位置はフレームではステー ション-4950と-8080の最頂部、床材との接合部及び左 右ストラット下部,ストラットではステーション-4950, - 5430, - 7758及び-8080左右ストラットの中央部、 床部分ではステーション-8080床ビーム中央部、シート では各脚の中央部及び前後チューブ中央部である。ATD #01(#1Lシート窓側)、ATD #04(#1Rシート窓側)及び ATD #11(#3Rシート通路側)の人体ダミー3体にはそれ ぞれ鉛直方向の加速度計が頭部 z 方向、胸部 z 方向およ び腰部 x、z 方向に、また腰椎部z方向にはロードセルを 装着した。また、ATD #02(#1Lシート通路側)、ATD #06(#2Lシート通路側)及びATD#09(#3Lシート窓側)の 人体ダミー3体については腰部 x、z 方向加速度計を装着 し、ATD #07(#2Rシート通路側)の人体ダミーには z 方 向加速度計のみを装着した。図11にセンサ取付状況を示 す。

2.6 計測システム

図12に計測システムの概要を示す。計測システムは胴体構造及び人体ダミー等に取り付けた加速度計、荷重計 及びひずみゲージ等のセンサと前置増幅器、記録計及び 高速度カメラ装置より構成した。センサは前回同様、落 下衝撃試験時に検出が予測される加速度(G)、荷重(kN) 及びひずみ(10⁶ ε)量の最大値と応答周波数を考慮した

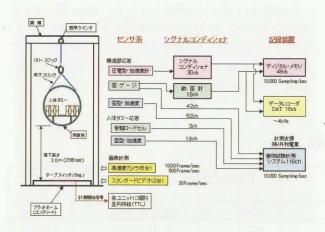


図12. 計測システムの概要

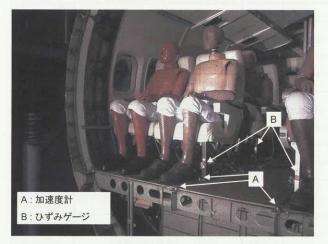


図11. センサ取付状況

製品を選定した。

加速度センサは、ひずみ変換型の高応答小型加速度計 Kyowa AS-200HA型及び小型衝撃用圧電型B&K 4393型 を用いた。荷重センサは、人体ダミー内装用のKyowa LUK-2TBS型(±20kN)、ひずみセンサは、測定点の材料 線膨張係数とほぼ適合する2014-T4アルミ用(23.4× 10-6/C)、ゲージパターン単軸、ゲージ長5mm、抵抗値 120Ωの一般応力測定用箔ゲージ Kyowa KFG-5-120-C1-23- L20M2R型を用いた。

前置増幅器は、ひずみ変換型加速度センサ用とひずみ ゲージ用及び圧電型加速度センサ用を用いた。ひずみ変 換型用前置増幅器には、ディジタル記録計でもある Kyowa DIS-2000A車載型衝突試験計測システムに内蔵 されたDIS-208A型シグナルコンディショナを用い、 AS-200HA型加速度センサの定格(±200G)に対して出力 値を150%(±300G)まで許容できるように設定した。ま た、LUK-2TBS型荷重センサに対しても定格±20kNの 150%(±30kN) まで出力許容できるように設定した。ひ ずみゲージ用前置増幅器には、Kyowa CDV-700A型動歪 計を用い、ひずみ入力±5,000×10-6 ε Nと設定して本器 の最大出力電圧±10Vで1000%(±50,000×10-6ε)まで 計測可能とした。圧電型加速度計用前置増幅器には、 B&K製4チャンネルチャージアンプ(B&K 2692-A-OS4) 3台を結合した12ch NEXUSコンディショニングアンプ とチャージアンプB&K 2635型を用いた。ここでは、圧 電型加速度センサ(BK4393型)のチャージ感度に対応す るレンジと増幅度を±316G/Vと設定した。本器の最大出 力電圧±8Vで800%(約±2500G/8V)まで計測可能とし た。また、各前置増幅器には、入力信号の前段でセンサ の出力信号に3kHzのアナログ・ローパスフィルタ (-24dB/oct)を挿入した。

ディジタル記録計としては、YOKOGAWA製ディジタ ルメモリ、Sony製PCM(Pulse Code Modulation)式ディ ジタルデータレコーダ及びKyowa製衝突試験計測システ ムを用いた。YOKOGAWA製ディジタルメモリは、モジ ュール化された測定器、制御器、A/D変換器内蔵のメモ リ装置が多チャンネルに結合できる計測ステーションで ある。ここでは、最高サンプリング速度1µ秒のディジ タイザモジュールを48ch結合した。各チャンネルはアナ ログ電圧入力であるので、上記の圧電型加速度計用前置 増幅器とひずみゲージ用前置増幅器の出力から供給した。 ここでは、記録間隔を10kHzサンプリングと設定して収 録した。Sony製データレコーダは、上記YOKOGAWA製 ディジタルメモリに記録した計測点の一部を分岐して記 録するバックアップ計測器として用いた。本器は記録帯 域幅DC~5kHzであるため、ここでは、記録間隔を設定 可能な4kHzサンプリングとして収録した。Kyowa製衝 突試験計測システムは、上記で記述したように、ひずみ 変換型用とひずみゲージ用の前置増幅器を内蔵しており、 これらの出力をチャンネル間同期したA/D変換を介して 内蔵するメモリに記録する装置である。ここでは、記録 間隔を10kHzサンプリングと設定してデータ収録した。 本計測システムの記録装置としての主記録計と位置づけ た。また、3機種のディジタル記録計によるデータ記録 形式は異なっているため、試験後にそれぞれのデータを テキスト・ファイル形式に統一して再格納した。

高速度カメラはREDLAKA MASD社製のCR Imager 2000型(500 Frame/s)、PHOTRON社製のFASTCAM-Ultima-RGB(1000Frame/s)、Nac Image Technology社 製のHVS・500C3型(500 Frame/s)、REDLAKA MASD社 製のMotion Pro 2000color(500Frame/s)及びNac Image Technology 社製のMEMRECAMfxK3 (1000Frame/s) の5台を用い、4台は前方方向から撮影し1台は後方の 床下構造部分を撮影した。前方の1台は少し上方から撮影 して人体ダミーの動き等を中心に、他の3台はほぼ平行に 供試体床下部を中心に撮影し、接地速度及び変形量の画 像解析に用いた。これらの計測装置の記録開始信号(トリ ガー)はマニュアルトリガーとプラットホームの上面に 設置した感圧式テープスイッチ(長さ1m)によるOff-On の立ち上がり信号を用いた。ここではスイッチ機構の動 作の確実性を高めるためトリガー信号源を多重に設置し た。

計測項目はフロアビーム、床下構造、シート及び人体ダ

ミー等に生じた加速度、荷重及びひずみとし、衝撃速度 に対する応答を総合的に評価することと、衝撃解析モデ ルの開発に有用なデータを提供することを目的として決 定した。計測点はフレーム、ストラット等の構造部分に 加速度82点、人体ダミーの頭部、胸部及び腰部に加速度 19点と腰椎部荷重3点の合計104点及びフレーム、ストラ ット、フロアビーム、シートの脚及び前後チュープ等の 圧縮、曲げ変形ひずみ等の計測に60点の総計164点とし た。表2に全ての計測点の位置と座標について、表3に前 方胴体(今回)と後方胴体(前回)でのセンサ数の比較を示 す。今回は前回に比べ人体ダミー腰部の加速度を増やし、 荷物室床面の加速度を追加した。

2.7 データ処理

加速度、荷重及びひずみの全てのデータチャンネルに 関して米国SAEが推奨する規定SAE J211/1¹⁰⁾を採用し た。推奨は絶対的なものではないが試験での性能、デー タ処理方法等の統一性を達成することで国際的なデータ ベース化に対応できる。ここでは、全データの比較にCFC 60(-40dB/oct cut·off 100Hz)のディジタルローパスフ ィルタ処理、個々の応答比較には、人体ダミー各部でCFC 1000 (1659HzLPF相当)、乗物(Vehicle)でCFC 600 (1000HzLPF相当)と規定している。また、幾つかの代 表点については、ほとんどの加速度応答は200msでほぼ0 に収束しているので時刻歴応答データの接地時より約 200msまでの範囲についてVisual Basic 6.0¹¹⁾を用いた 高速フーリエ解析(FFT)を試みた。

計測点	測定項目	センサー取付位置	計測	点座標(mm)	センサー型式	計測 レンジ
記号	(検出方向)		×	У	z		
ACC01	加速度(Z)	FSTA8080左シートレール -窓側	-8080	1160	-644	AS200HA	±200 G
ACC02	加速度(Z)	FSTA8080左シートレール -通路側	-8080	315	-644	AS200HA	±200 G
ACC03	加速度(Z)	FSTA8080右シートレール -通路側	-8080	-315	-644	AS200HA	±200 G
ACC04	加速度(Z)	FSTA8080右シートレール -窓側	-8080	-1160	-644	AS200HA	±200 G
ACC05	加速度(Z)	FSTA-7758左シートレール -窓側	-7758	1160	-644	AS200HA	±200 G
ACC06	加速度(Z)	FSTA7758左シートレール -通路側	-7758	315	-644	AS200HA	±200 G
ACC07	加速度(Z)	FSTA7758右シートレール -通路側	-7758	-315	-644	AS200HA	±200 G
ACC08	加速度(Z)	FSTA7758右シートレール -窓側	-7758	-1160	-644	AS200HA	±200 G
ACC09	加速度(Z)	FSTA7278左シートレール -窓側	-7278	1160	-644	AS200HA	±200 G
ACC10	加速度(Z)	FSTA7278左シートレール -通路側	-7278	315	-644	AS200HA	±200 G
ACC11	加速度(Z)	FSTA7278右シートレール -通路側	-7278	-315	-644	AS200HA	±200 G
ACC12	加速度(Z)	FSTA7278右シートレール -窓側	-7278	-1160	-644	AS200HA	±200 G
ACC13	加速度(Z)	シート#1L 左前脚上部-下面	-7758	1160	-342	AS200HA	±200 G
ACC14	加速度(Z)	シート#1L 右前脚上部-下面	-7758	315	-342	AS200HA	±200 G
ACC15	加速度(Z)	シート#1L 前方チューブ中央-下面	-7758	738	-342	AS200HA	±200 G
ACC16	加速度(Z)	シート#1L 左後脚上部-下面	-7302	1160	-364	AS200HA	±200 G
ACC17	加速度(Z)	シート#1L 右後脚上部-下面	-7302	315	-364	AS200HA	±200 G
ACC18	加速度(Z)	シート#1L 後方チューブ中央-下面	-7302	738	-364	AS200HA	±200 G

表2. 計測点の位置と座標及び測定レンジ 4/1

表2. 計測点の位置と座標及び測定レンジ 2/4

計測点	測定項目	センサー 取 付 位 置	計測	点座標(mm)	センサー型式	計測
記号	(検出方向)		X	У	z		レンジ
ACC19	加速度(Z)		-7510	988	505	AS200HA	±200 G
ACC20	加速度(Z)	人体ダミーATD#01 胸部Z	-7510	988		ASM200BA	±200 G
ACC21	加速度(X)	人体ダミーATD#01 腰部X	-7510	988		ASM200BA	±200 G
ACC22	加速度(Z)	人体ダミーATD#01 腰部Z	-7510		-145	ASM200BA	±200 G
ACC23	加速度(X)	人体ダミーATD#02 腰部X	-7510	488	-145	ASM100BA	±100 G
ACC24	加速度(Z)	人体ダミーATD#02 腰部Z	-7510	488	-145	ASM100BA	±100 G
ACC25		シート#1R 左前脚上部−下面	-7758	-315	-364	AS200HA	±200 G
ACC26	1	シート#1R 右前脚上部-下面	-7758	-1160	-364	AS200HA	±200 G
ACC27	and the second se		-7758	-738	-342	AS200HA	±200 G
ACC28	1		-7302	-315	-354	AS200HA	±200 G
ACC29		シート#1R 右後脚上部-上面	-7302	-1160	-354	AS200HA	±200 G
ACC30	1		-7302	-738	-404	AS200HA	±200 G
ACC31	加速度(Z)	<u>人体ダミーATD#04</u> 頭部Z	-7510	-988	455	AS200HA	±200 G
ACC32	加速度(Z)	人体ダミーATD#04 胸部Z	-7510	1		ASM200BA	±200 G
ACC33	<u>加速度(Z)</u> 加速度(X)		-7510	1		ASM200BA	±200 G
ACC34	加速度(Z)	人体ダミーATD#04 腰部Z	-7510		1	ASM200BA	±200 G
ACC35		FSTA6390左シートレール -窓側	-6390	1		AS200HA	±200G
ACC36	<u>加速度(Z)</u> 加速度(Z)	FSTA-6390左シートレール - 通路側	-6390		1	AS200HA	±200G
ACC30	加速度(Z)	FSTA-6390右シートレール - 通路側	-6390			AS200HA	±200G
ACC38		FSTA6390右シートレール -窓側	-6390			AS200HA	±200G
ACC39		レート#2L 左前脚上部-下面	-6870			AS200HA	±200G
ACC40		レント#2L 右前脚上部-下面	-6870	1	1	AS200HA	±200G
ACC40	<u>加速度(Z)</u> 加速度(Z)	レン - #2L 右前御上郎 - 国 シート#2L 左後脚上部-下面	-6414	1160		AS200HA	±200G
ACC41	加速度(Z)	」/ 〒#22 在後脚上部 「出」 シート#2L 右後脚上部 - 下面	-6414			AS200HA	±200G
ACC42	加速度(Z) 加速度(X)	<u>ノーデルに 石 夜間 上部 「田</u> 人体ダミーATD#06 腰部X	-6642	488		ASM100BA	±100G
ACC43	加速度(X) 加速度(Z)	人体ダミーATD#06 腰部Z	-6642	488		ASM100BA	±100G
ACC44 ACC45		<u>レート#2R 左前脚上部-下面</u>	-6870			AS200HA	±200G
ACC45		レート#2R 左後脚上部-下面	-6414	1	1	AS200HA	±200G
ACC40	<u> 加速度(Z)</u> 加速度(Z)	<u>レート#27 左後間上前「間</u> 人体ダミーATD#07 腰部Z	-6642		1	EGE2000J	±200G
		<u>へ体みミーAID#07 液間2</u> FSTA5910左シートレール -窓側	-5910	}		AS200HA	±200G
ACC48		FSTA-5910左シートレール - 通路側	-5910		1	AS200HA	±200G
ACC49	1		-5910	1	1	AS200HA	±200G
ACC50	}	FSTA-5910右シートレール -通路側	-5910	1	1	AS200HA	±200G
ACC51	1	FSTA-5910右シートレール -窓側	-5430		1	AS200HA	±200G
ACC52	1	FSTA-5430左シートレール - 窓側	-5430	i —	1	AS200HA	±200G
ACC53	1	FSTA5430左シートレール -通路側 FSTA5430右シートレール -通路側	-5430	1	1	AS200HA	±200G
ACC54	1	FSTA-5430石シートレール - 遮函例 FSTA-5430石シートレール - 窓側	-5430		1	AS200HA	±200G
ACC55	1		-5910	I	1	AS200HA	±200G
ACC56	1	シート#3L 左前脚上部-下面 シート#3L 左前脚上部-下面	-5910		1	AS200HA	±200G
ACC57	1	シート#3L 右前脚上部-下面	-5406	1	1	AS200HA	±200G
ACC58	1	<u> シート#3L 左後脚上部−下面</u>		1	1	AS200HA	±200G
ACC59	7	シート#3L 右後脚上部−下面	<u>-5406</u> -5406	1	1	AS200HA	±200G
ACC60	1	シート#3L後方チューブ中央-下面		1	1	ASM100BA	±100G
ACC61	<u>加速度(X)</u>		-5682	1			<u>±100G</u> ±100G
ACC62	1	人体ダミーATD#09 腰部Z	-5682	1	1	ASM100BA	
ACC63	1	シート#3R 左前脚上部-下面	-5910	1		AS200HA	±200G
ACC64	l.	<u> シート#3R 右前脚上部-下面</u>	-5910	1	1	AS200HA	±200G
ACC65	5	シート#3R 左後脚上部-下面	-5406	1	1	AS200HA	±200G
ACC66	[加速度(Z)	シート#3R 右後脚上部-下面	-5406	-1160		AS200HA	±200G

表2. 計測点の位置と座標及び測定レンジ 3/4

計測点	測定項目	センサー 取 付 位 置	計測	点座標(mm)	センサー型式	計測
記号	(検出方向)		×	У	z		レンジ
ACC67	加速度(Z)	シート#3R 後方チューブ中央-下面	-5406	-738	-364	AS200HA	±200G
ACC68	加速度(Z)		-5682	-488	505	AS200HA	±200G
ACC69	加速度(Z)		-5682	-488	180	EGE2000J	±200G
ACC70	加速度(X)	人体ダミーATD#11 腰部X	-5682	-488	-145	EGE2000J	±200G
ACC71	加速度(Z)		-5682	-488	-145	EGE2000J	±200G
ACC72	1		-7758	315	-1280	B&K4393	±1000G
ACC73	加速度(Z)	荷物室 床上面(R/H)-B	-7758	-315	-1280	B&K4393	±1000G
ACC74	加速度(Z)	荷物室 床上面(L/H)-C	-6390	315	-1280	EMIC541A	±1000G
ACC75	加速度(Z)	荷物室 床上面(R/H)-D	-6390	-315	-1280	B&K4393	±1000G
ACC76	加速度(Z)	荷物室 床上面(L/H)-E	-4950	315	-1280	B&K4393	±1000G
ACC77	加速度(Z)	荷物室 床上面(R/H)-D	-4950	-315	-1280	B&K4393	±1000G
ACC78	加速度(Z)	FSTA-8080フレーム 最頂部-外面	-8080	0	1440	B&K4393	± 316G
ACC79		FSTA-8080フレーム左上側面-外面	-8080	1143	876	B&K4393	± 316G
ACC80		FSTA8080フレーム左ストラット下部-内面	-8080	740	-1254	B&K4393	±1000G
ACC81		FSTA8080フレーム最底部-内面	-8080	0		B&K4393	±1000G
ACC82	1	FSTA8080フレーム右ストラット下部-内面	-8080	-740		B&K4393	±1000G
ACC83	加速度(Z)	FSTA-8080フレーム右上側面-外面	-8080	-1143	876	B&K4393	± 316G
ACC84	1	FSTA6390フレーム 最頂部-外面	-6390	0		B&K4393	± 316G
ACC85		FSTA6390フレーム左上側面-外面	-6390	1143	•	B&K4393	± 316G
ACC86		FSTA6390フレーム左ストラット下部-内面	-6390	740		B&K4393	±1000G
ACC87		FSTA6390フレーム右上側面-外面	-6390	-1143		B&K4393	± 316G
ACC88	加速度(Z)	FSTA4950左シートレール -窓側	-4950	1160		B&K4393	± 316G
ACC89	加速度(Z)	FSTA4950左シートレール -通路側	-4950	315		B&K4393	± 316G
ACC90	加速度(Z)	FSTA4950右シートレール -通路側	-4950	-315		B&K4393	± 316G
ACC91	加速度(Z)	FSTA4950右シートレール -窓側	-4950	-1160		B&K4393	± 316G
ACC92	加速度(Z)	FSTA-4950フレーム 最頂部-外面	-4950	0		B&K4393	± 316G
ACC93		FSTA4950フレーム左上側面-外面	-4950	1143		B&K4393	± 316G
ACC94	加速度(Z)	FSTA4950フレーム左ストラット下部-内面	-4950	740	-1254	B&K4393	±1000G
ACC95	1	FSTA4950最底部ストリンガー内面	-4950	0		B&K4393	±1000G
ACC96	1	FSTA4950フレーム右ストラット下部-内面	-4950	-740		B&K4393	±1000G
ACC97		FSTA-4950フレーム右上側面-外面	-4950	-1143		B&K4393	± 316G
ACC98	1	FSTA6390左吊棚先端-上面	-6390	1143		B&K4393	±1000G
ACC99	1	FSTA6390右吊棚先端-上面	-6390	-1143		B&K4393	±1000G
ACC100	1	FSTA6390プラットホーム(ベース)	-6390	2000		MB304	±31.6G
ACC101	1	FSTA6390プラットホーム(ベース)	-6390	4000		MB304	± 31.6G
Load1	荷 重(Z)	人体ダミーATD#01 腰椎	-7510	988	CONTRACTOR OF	1708-120	±20 kN
Load2	1	人体ダミーATD#04 腰椎	-7510	-988		1708-120	\pm 20 kN
Load3		人体ダミーATD#11 腰椎	-5682	-488		LUK-2TBS	2000kg
STR01	i	FSTA8080左ストラット-中央側面(窓側)	-8080	745		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR02		FSTA8080右ストラット-中央側面(窓側)	-8080	-745		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR03	1	FSTA8080床ビーム中央-上面	-8080	0		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR04	1	FSTA8080床ビーム中央-下面	-8080	0		KFG-5-120	±10000 μ
STR05	1	シート#1L前左脚-中央前面	-7758	1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR06	1	シート#1L前右脚-中央前面	-7758	315		KFG-5-120	±10000 μ
STR07	1	シート#1L 前脚チューブ中央-下面	-7758	738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR08	1	シート#1L後左脚-中央前面	-7302	1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR09	1	シート#1L後右脚-中央前面	-7302	315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR10	1	シート#1L後脚チューブ中央-下面	-7302	738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$

表2. 計測点の位置と座標軸及び測定レンジ 4/4

計測点	測定項目	センサー取付位置	- 5 1 %	点座標(mm)	センサー型式	計測
記号	(検出方向)		X	小 <u>尿 座 禄</u> y	z	<i>v</i>	レンジ
STR11	ひずみ(Z)	↓ シート#1R 前左脚-中央前面	-7758			KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR12	1	レート#1R 前右脚-中央前面 シート#1R 前右脚-中央前面	-7758	-1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR12	1	シート#1R前御野ューブ中央-下面	-7758	-738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR14		レート#1R後左脚-中央後面	-7302	-315	1	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR15		→ → → → → → → → → → → → → → → → → → →	-7302	-1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR16	1	シート#1R後脚チューブ中央-下面	-7302	-738	1	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR17		シート#2L前左脚-中央前面	-6870	1160	1	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR18	1	// 1==2 前在脚一个央前面 シート#2L前右脚-中央前面	-6870	315	1	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR19	1	シート#2L 前脚チューブ中央-下面	-6870	738	Î	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR20	1	レート#2L 後左脚-中央前面	-6366	1160	í	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR21	1	レート#2L 後右脚-中央前面	-6366	315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR21		レート#2L 後脚チューブ中央-下面	-6366	738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
	,	<u>」ノート#2に 後脚 チューノ中央 下面</u> シート#3L 前左脚-中央前面	-5910	1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR23	1		-5910	315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR24	1	シート#3L 前右脚-中央前面	-5910	738	1	KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR25		シート#3L 前脚チューブ中央-下面 シート#3L 後左脚-吸収材上端	-5454	1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR20		ソート#3L 後左脚-吸収材 上端 シート#3L 後左脚-吸収材中央	-5454	1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
			-5454			KFG-5-120	
STR28		<u>シート#3L 後左脚-吸収材下端</u>		1160 315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR29	1	シート#3L 後右脚-吸収材上端	-5454				
STR30	1	シート#3L 後右脚-吸収材中央	-5454	315		<u>KFG-5-120</u> KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR31	1	シート#3L 後右脚-吸収材下端	-5454	315			$\pm 10000 \mu$
STR32		シート#3L後脚チューブ中央-下面	-5454	738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR33		シート#3R 前左脚-中央前面	-5910	-315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR34	1	<u>シート#3R 前右脚-中央前面</u>	-5910	-1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR35	1	シート#3R 前脚チューブ中央-下面	-5910	-738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$ $\pm 10000 \mu$
STR36		シート#3R 後左脚-吸収材上端	-5454	-315		KFG-5-120	
STR37		シート#3R 後左脚-吸収材中央	-5454	-315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR38	1	<u>シート#3R後左脚-吸収材下端</u>	-5454	-315		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR39		シート#3R後右脚-吸収材上端	-5454	-1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR40		シート#3R 後右脚-吸収材中央	-5454	-1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR41	1	シート#3R 後右脚-吸収材下端	-5454	-1160		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR42	1	シート#3R後脚チューブ中央-下面	-5454	-738		KFG-5-120	$\pm 10000 \mu$
STR43	1	FSTA7758左ストラット中央側面(窓側)	-7758	740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR44		FSTA7758右ストラット中央側面(窓側)	-7758	-740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR45		FSTA6390左ストラット中央側面(窓側)	-6390	740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR46		FSTA5430左ストラット中央側面(窓側)	-5430	740		KFG-5-120	±20000 μ
STR47		FSTA5430右ストラット中央側面(窓側)	-5430	-740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR48		FSTA4950左ストラット中央側面(窓側)	-4950	740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR49		FSTA4950右ストラット中央側面(窓側)	-4950	-740	ALCOLUMN 1001 71. 2 March 10 March 10	KFG-5-120	±20000 μ
STR50		FSTA4950最頂部-外面	-4950	0		KFG-5-120	±20000 μ
STR51		FSTA4950左上側面-外側	-4950	1143		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR52		FSTA4950左床接続部-外側	-4950	-1100	1	KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR53	1	FSTA4950左床接続部-内側	-4950	-1060		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR54		FSTA-4950左ストラット下部-外側	-4950	740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR55	Contraction of the second s	FSTA4950左ストラット下部-内側	-4950	740	1	KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR56		FSTA4950右ストラット下部-外側	-4950	-740	1	KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR57		FSTA4950右ストラット下部-内側	-4950	-740		KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR58	1	FSTA4950右床接続部-外側	-4950	-1100	1	KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR59	1	FSTA4950右床接続部-內側	-4950	1060	3	KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$
STR60	ひずみ(Z)	FSTA4950最底部-内面	-4950	0	-1440	KFG-5-120	$\pm 20000 \mu$

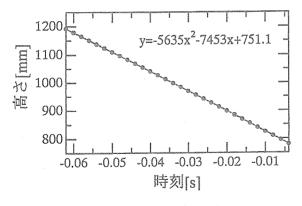
表3.装着位置とセンサ数の比較

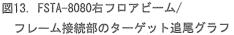
センサ	前方胴体	後方胴体
加速度計 [*] (構造)	82	72
加速度計 (人体ダミー及びダミーウエイト)	19	13
腰椎荷重 (人体ダミー)	3	3
ひずみゲージ (構造)	60	46
合計	164	134

3. 試験結果および考察

3.1 衝撃速度

衝撃速度はREDLAKA MASD社製のMotion Pro 2000color(500Frame/s)で撮像した画像データを動画解 析ソフトウエアImage Express Motion Plus (SENSORS APPLICATION社製)を用いて解析した結果から算定し た。図6に示したFSTA-8080左右フロアビーム/フレーム 接続部、フロアビーム/左右ストラット接続部及びフロア ビーム中央部の5点のマーカーをターゲットとして、接 地の約60ms前から接地までの垂直移動量を自動追尾し、 各点についてそれぞれ二次曲線で近似し接地速度7.4m/s を得た。一例としてFSTA-8080右フロアビーム/フレーム 接続部のターゲット追尾グラフを図13に示す横軸は時刻 (ms)で縦軸はターゲット中心の高さである。図中の数式 は最小二乗法で求めた二次曲線の方程式である。





3.2 変位量

図14に10 msごとの高速度カメラ画像データを示す。 図中0 msで接地し、荷物室床下部のフレームが潰れ約62 msで最大変形状態になり、その後リバウンドしている様 子が画像から観察される。床下部の最大変形量と接地後 の経過時間は、画像解析により左右フロアビーム/フレー ム接続部の設置時を0 mmとした場合の垂直方向移動量 の平均値から求めた。図15に高速度カメラの画像解析か ら求めた左右フロアビーム/フレーム接続部の移動量の 平均値を示す。横軸は、供試体がプラットホームと接触 した時刻を0とした経過時間(ms),縦軸は、FSTA-8080 左右フロアビーム/フレーム接続部に貼付けたターゲッ トマークの垂直移動量(mm)を示す。結果としては最大圧 縮時の変形量245mmと接地時点よりの経過時間62.2ms を得た。前回は最大圧縮時の変形量220mmと接地時点よ りの経過時間84msであり今回の結果は変形量で25mm 大きく、経過時間で約20ms早くなっている。

フロアビーム及び床下部の変形量については、試験後 に全装備品搭載時と人体ダミー、シート、床パネルを撤 去した状態(胴体構造単体)について、フレーム位置毎にス ケールを用いて計測を行った。フロアビーム/フレーム接 続部に変形が認められないためFSTA-8080及び FSTA-4950の左右シートレールの窓側4点を基準とし、 これらを仮想直線で結んだラインより下方向を正として 計測した。FSTA-8080及びFSTA-4950フロアビームの最 大変形は全装備品搭載時で4mm、装備品撤去時で5mm であった。表4にシートレール上面の変形を示す。表の数 値は上段が全装備品搭載時(1600kg)、下段がシート、人 体ダミー及びフロアパネル撤去時(518kg)の変形量であ る。床面の変形はFSTA-6390左シートレール通路側で最 大13mmであったが、左右シートレール窓側では殆ど変 形はなかった。表5に床下部の変形量を示す。代表的な変 形量としては、全装備品搭載時でFSTA-8080での中央部 の最大凹み量は193mmであった。またFSTA-4950での中 央部の最大凹み量は151mmであった。

3.3 最大加速度と荷重

図16に加速度と荷重の代表点での時刻歴応答線図を示 す。上段よりFSTA-8080でのフレーム最底部、フレーム 右ストラット下部、左シートレール窓側、左シートレー ル通路側及びATD#01腰部の加速度と腰椎荷重である。 左列(a)がCFC600またはCFC1000(人体ダミー)による結 果、右列(b)がCFC60による結果である。ここで、横軸は 供試体がプラットホームに接地した時刻を0とした経過 時間(ms)、縦軸は上下方向加速度(G)または荷重(kN)とし、 上向方向を正とした。CFC600処理によるFSTA-8080フ レーム最底部の応答では、接地直後の 10ms近くで 1000G以上の高い加速度が発生してその後は200G前後 の加速度が60msくらいまで続いて後は徐々に収まって いる。FSTA-8080フレームの右ストラット下部のピーク は、第1次波が7.5msで-957G、主応答波が40.5msで 1289Gとなっている。FSTA-8080左シートレール窓側で は第1次波が13.1msで141G、次が58.7msで84Gとなっ ている。シートレール通路側では第1次波が18.8msで -51G、主応答波が55.0msで178Gとなっている。



図14-1. 高速度カメラ画像(撮影速度: 500Frame/s) -1/2

11



図14-2. 高速度カメラ画像(撮影速度: 500Frame/s) -2/2

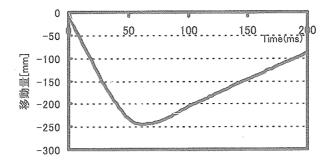


図15	. 床	面和	多動	冒

表4. シートレール上面の変形

FSTA	-8080	-7758	-7350	-6870	-6390	-5910	-5430	-4950
計測点								
右シートレール窓側	0	0	0	0	0	0	0	0
(フレーム接続部)	0	0	0	0	0	0	0	0
右シートレール通路側	3	7	12	11	11	9	8	0
	4	6	9	9	9	8	4	0
左シートレール通路側	4	9	11	12	13	12	4	0
	5	9	9	9	10	9	5	00
左シートレール窓側	0	0	0	0	0	0	0	0
(フレーム接続部)	0	0	0 -	0	0	0	0	0

注):上段は全装備品搭載時(1600kg)の変形量(mm) 下段は装備品及びフロアパネル撤去時(518kg)の変形量(mm)

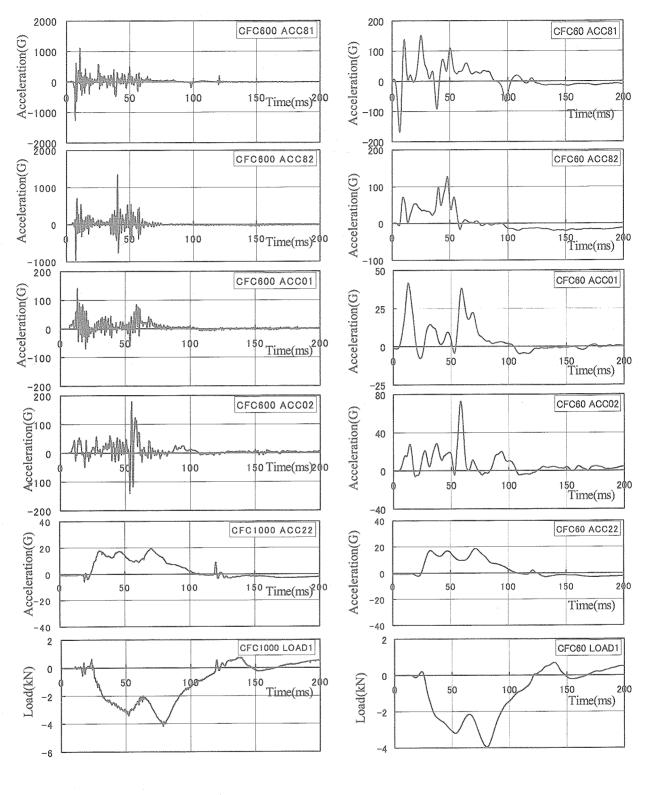
表5. 床下部の変形

FS ⁻	TA -8080	-7758	-7350	-6870	-6390	-5910	-5430	-4950
計測点								
右ストラット部	23							22
	12	15	15		<u>10</u>	11	13	11
中央部	193							151
	187							123
左ストラット部	25		-					29
	18	23	17	15	10	11	5	10

注): 上段は全装備品搭載時(1600kg)の変形量(mm) 下段は装備品及びフロアパネル撤去時(518kg)の変形量(mm)

CFC1000処理のATD #1腰部の最大加速度は70.3msで 19.4G、腰椎最大荷重は78.8msで-4.19kNであり、前回 の人体ダミー腰部の最大加速度は18G~22G、腰椎最大 荷重-4.5kN~-5.7kNと同程度の値であった。CFC60に比 べCFC600または1000では胴体構造への加速度が10倍程 度を示すものもあるが、人体ダミーの腰部の加速度と腰 椎荷重はほぼ同じ値となっている。付録1に全計測点の CFC600またはCFC1000処理の加速度時刻歴応答及び CFC1000処理の圧縮荷重時刻歴応答線図を示す。付録2 ~付録4にCFC60処理の加速度時刻歴応答線図、 CFC600処理のひずみ時刻歴応答線図及びCFC60処理の ひずみ時刻歴応答線図を示す。ピーク到達時刻及び持続 時間の算出は前回の後方胴体と同様、次のように定義し た。ピーク到達時刻T0 は供試体の接地時を0msとした経 過時間とする。持続時間Td はそのピークの発生時刻Ts から終了時刻Te までの時間としてTd =Te -Tsより算 出する。ピークの形状が単峰の場合には、Ts 及びTe を 波形の極性が変わる時間軸との交点をそれぞれTe、Ts とし、多峰状態の場合には、個々の顕著なピークTO を 頂点とする三角波でカーブフィットを行い、時間軸との 交点をそれぞれTs、Teとした。

代表位置での最大加速度と発生時刻を上下の矢印の長 さで図17と図18に示す。図17はCFC600または CFC1000(人体ダミー)、図18がCFC60による結果である。 図17より荷物室床部分で最大加速度745Gが生じている。 図18よりシート取付部近傍の左シートレール部窓側の加



(A) CFC600ATD(はCFC1000(下2段)

(B) CFC60

図16. 加速度と荷重の代表点での時刻歴応答線図 上段より: FSTA-8080でのフレーム最底部、フレーム右ストラット下部、左シートレール窓側、 左シートレール通路側及びATD#01腰部の加速度と腰椎荷重

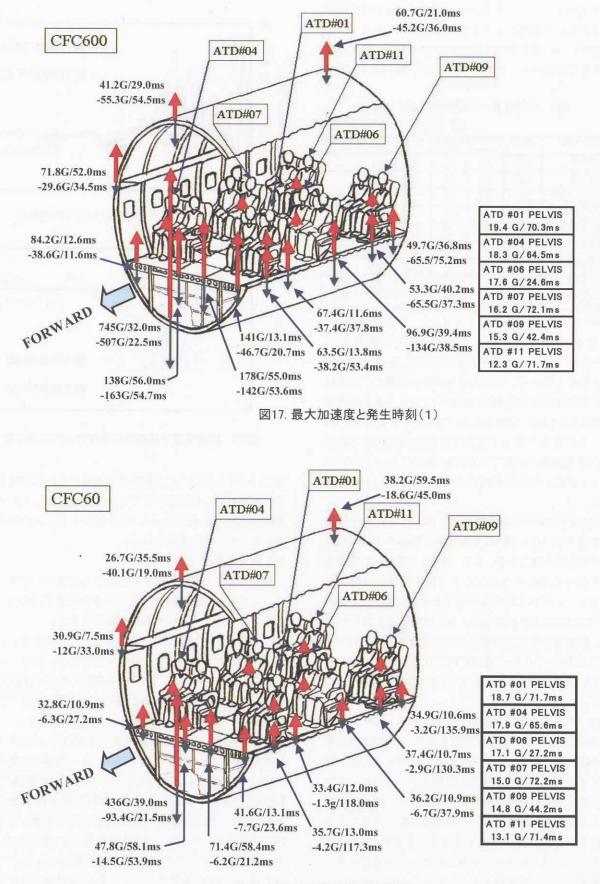


図18. 最大加速度と発生時刻(2)

速度はそれぞれ33.4G~37.4Gであり、前回の後方胴体の 対応する左シートレール部窓側が28G~44Gとほぼ同等 の値である。その他のシート取付部近傍のシートレール 部加速度についても前回と同程度の値である。代表点の 加速度及び荷重のピーク値を表6に示す。表の値は上段が

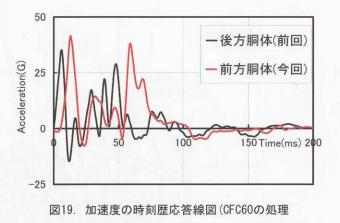
			上段: CFC 下段: CFC		;人体分之一1	TCFC100
センサー位置	最大値	ピーク時刻 (msec)	持続時間 (msec)	最大値	ピーク時刻 (msec)	持続時間 (msec)
フレーム最底部	1105G	10.5	1.0	-1256G	7.0	1.0
(FSTA-8080)	152G	25.0	12.5	-167G	6.5	6.3
右ストラット下部	1289G	40.5	1.5	-957G	7.5	1.0
(FSTA-8080)	126G	47.5	10.4	-19.5G	109.0	
左シートレール通路側	178G	53.0	1.5	-142G	53.6	1.5
(FSTA-8080)	71.4G	58.4	10.3	-6.2G	21.2	5.1
左シートレール窓側	141G	13.1	2.0	-46.7G	20.7	1.0
(FSTA-8080)	41.6G	13.1	15.0	-7.7G	23.6	6.1
シート後方チューブ	33.7G	20.6	7.7	-14.9G	33.0	4.8
(SEAT #1L)	29.8G	16.5	18.2	-10.6G	123.3	28.0
ATD#01腰部 ^{*1}	19.4G	70.3	50.5	-4.1G	21.3	1.5
(SEAT #1L)	18.7G	71.7	36.4	-3.0G	132.5	
ATD#01腰椎荷重 ^{*1}	0.74kN	139.2	20.0	-4.19kN	78.8	52.7
(SEAT #1L)	0.73kN	138.9	25.7	-3.96kN	80.4	52.3
ATD#04腰椎荷重 ^{*1}	0.69kN	17.1	6.4	-3.07kN	70.4	80.7
(SEAT #1R)	0.59kN	19.1	8.3	-3.06kN	72.4	76.1
ATD#11腰椎荷重 ^{*1}	0.55kN	21.8	8.3	-3.62kN	74.7	76.1
(SEAT #3R)	0.35kN	22.0	8.3	-3.62kN	74.7	83.5

表6. 加速度及び圧縮荷重のピーク値 上段: CFC600、(*):人体ダミーはCFC1000

CFC600またはCFC1000(人体ダミー)、下段がCFC60に よる結果である。また、表6のCFC60の結果から FSTA-8080フレーム最底部は約152G(25.0ms)と高い加 速度が発生していて、前回の後方胴体の試験での同等位 置である胴体最前列(FSTA+1800)のフレーム最低部加速 度98G(2.5ms)と比べ約1.5倍高い値である。FSTA-8080 フレームの右ストラット下部は約126G(47.5ms)であり 前回の後方胴体の試験でのFSTA+1800フレームの右ス トラット下部の加速度値67G(49.2ms)の2倍程度高い値 である。

図18のCFC60での前方胴体の人体ダミーに対する腰 部加速度は13.1G~18.7Gであり後方胴体の17G~20G とほぼ同程度の値である。また、表6より腰椎の圧縮荷重 の最大値は-4.4kN~-5.7kNであり後方胴体の-4.5kN~ -5.7kNと、いずれも同程度の値である。人体ダミーにつ いてCFC1000とCFC60による数値的差異は殆どなか った。参考までに今回の前方胴体は荷物室の床での加速 度を測定しておりその値はCFC60で120G~494G (FSTA-4950,FSTA-6390及びFSTA-7758)と大きな値で あった。

図19に前方胴体と後方胴体の最前列シートレール部窓 側Z方向加速度の時刻歴応答線図を示す。後方胴体の結果 は時間幅の短い加速度の波形であるのに対して今回の前 方胴体は時間幅の長い加速度の波形となっており、エネ ルギが同じであれば時間幅が長いほど長い時間をかけて エネルギを吸収するためピーク加速度は低くなることか ら吸収すべき供試体の運動エネルギが前回の約1.7倍に 相当するほどのシートレール部でのピーク加速度が生じ ない結果となった一要因と考えられる。また、図20で の前方胴体と後方胴体の人体ダミー#1における腰椎荷



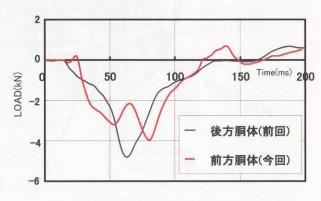


図20. 腰椎荷重の時刻歴応答線図(CFC60の処理)

重についても今回の前方胴体は時間幅の長い加速度の波 形、つまり長い時間をかけてエネルギを吸収したため、 運動エネルギが前回の約1.7倍に相当するほどの腰椎荷 重が生じなかっと考えられる。

3.4 最大ひずみ

ひずみの計測点は各部材長さの中心位置等に設置した が、必ずしも座屈及び曲げ応力の最大位置ではない。図 21に代表的ひずみの時刻歴応答線図を示す。ここで、横 軸は供試体がプラットホームに接地した時刻を0とした 経過時間(ms)、縦軸はひずみ値μεである。図中、右下 のFSTA-8080右ストラット・中央側面ひずみはCFC600 処理後の値であり、他は全てCFC60で処理した値である。 FSTA-8080 床ビーム中央·下面が約2800 μ ε、 FSTA-4950フレーム最底部・内面で約4800μεであった。 FSTA-4950ストラット下部のフレームー内面では最大ひ ずみが約-5000μεである。ストラット単体では FSTA-8080右ストラット中央・側面で最大ひずみが約 10500 µ ε、残留ひずみも約7000 µ ε あり座屈して塑性 変形を生じている。シート#1L後左脚中央・前面及びシー ト#1R前脚チューブ中央-下面では約2000μ ε以下であ ったがシート#3L後脚チューブ中央-下面は最大ひずみが 約11000 μ ε であった。試験後に実施した寸法計測にお

いても、YS-11のオリジナルシート全ての後方チューブ が中央部で最大5mm程度の塑性変形を生じていた。16G 対応シート(シート#1)は試験前の健全形状の数値と一 致していたことから塑性変形には至らなかった。また、 ひずみの初期応答波は10ms付近に、主応答波はフレーム 最底部及びストラットで約30ms、フロアビーム及びシー ト脚等で約70msで発生した。ひずみ速度はFSTA-8080 右ストラット中央-側面の立ち上がり部分で最高2/s、その 他の部分では0.5/s以下であった。

3.5 周波数解析

構造の固有振動数とピーク波形等との関係をVisual Basic 6.0を用いた高速フーリエ変換(FFT)で確認した。

図22に加速度の時刻歴応答とFFT解析を示す。応答は、 1kHz以上の高域部分の周波数成分が微小であったため、 表示する周波数解析の横軸の周波数範囲を1kHzまでと した。また、入力信号の性質上、低周波数成分が強調さ れる傾向が大きかったが窓関数Hammingを用いた。図は 上段(A)よりFSTA-8080フレーム最頂部の加速度時刻歴 応答、(B)同位置のFFT解析結果と(C)FSTA-8080右シー トレール通路側、(D)#1Lシート左前脚柱上部及び(E)後方 チューブ中央部のFFT解析例である。(B)から18.6Hzに顕 著なピークが確認できる。試験では、胴体変形の固有振 動数は確認することはできなかったが、この値は、上部 胴体フレーム構造の固有振動数の1つと考えられる。(C) のシートレールでは、24.4Hz、87.9Hzおよび 195.4Hz に顕著なピークがある以外、大きな応答は見あたらない。 (D)のシート脚上部では9.8Hzと 29.3Hzに最も顕著なピ ークがあった。(E)のシート後方チューブでも、(D)と同 様に9.8Hz と29.3Hzにピークが確認された。この9.8Hz の低い振動数は人体ダミーを含むシート全体の固有振動 数の1つと考えられる。

3.6 目視検査結果

試験終了後、構造及び内装品について目視検査を実施 した結果、床下エリアではストラット、フレームおよび 荷物室前後隔壁の座屈が確認され、客室エリアではNAL の改良型シートを含むYS-11のオリジナルシート全ての 後方チューブ中央部で最大5mmの塑性変形が確認され た。16G対応シートには変形等が確認されなかった。図 23、図24に落下後の客室内の状況を示す。図23は前方か らの状況であり、図24は後方からの状況である。両図よ り落下後、床フレーム破壊および内装品の脱落等は生じ ていない。図25から図43に代表的位置での座屈及び変形 の例を示す。図25は前方方向からの荷物室及び FSTA-8080フレームの座屈状況を示した写真で荷物室の 床板位置でフレームが潰れて平らになっている。図26は 後方方向からの荷物室及びFSTA-4050フレームの座屈状

況を示した写真で荷物室の床板位置でフレームが潰れて 平らになっている。図27は前方より荷物室左側フレーム の座屈状況を示している。フレームの座屈が確認できる。 図28は前方より荷物室右側の破損状況を示している。手 前から2番目のFSTA-7758フレームが荷物室右側面下部 で破断している。図29は後方より荷物室左側フレームの 座屈状況を示している。全てのフレームが荷物室側面か ら約150mmの位置で座屈している。図30は後方より荷 物室右側フレームの座屈状況を示している。一番手前の FSTA-4950フレームに座屈が生じているがその先のフレ ームには座屈が見られない。これは、荷物室右の FSTA-6090からFSTA-7350の間に荷物室ドア及びその 補強があり剛性が高く変形しにくい構造になっているた めと考えられる。図31は前方からのFSTA-7758荷物室左 フレームの状況で、荷物室横のフレームが座屈している。 図32は前方からのFSTA-7758荷物室右フレームの状況 で、荷物室の側面近くでフレームが座屈している。

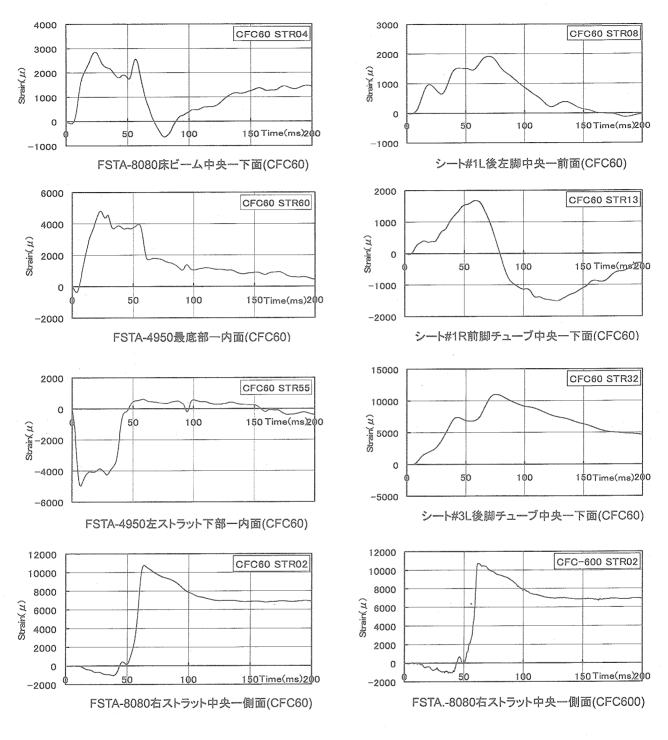
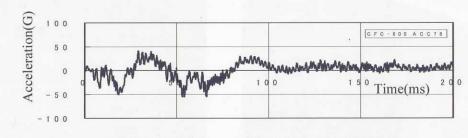


図21. 代表的ひずみの時刻歴応答線図



(A)FSTA-8080フレーム最頂部の時刻歴応答線図

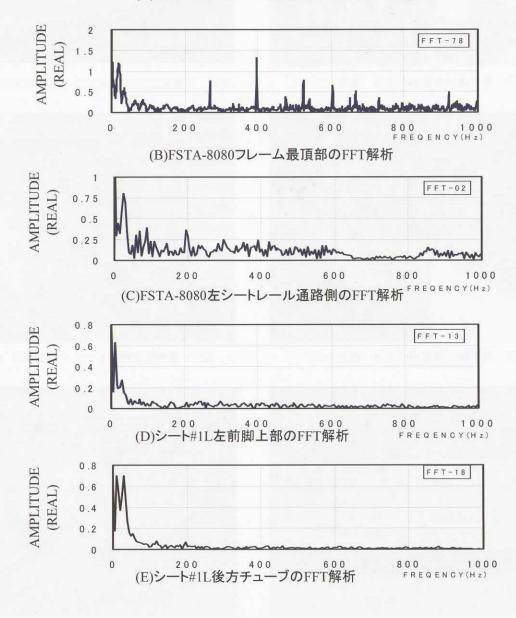


図22. 加速度の時刻歴応答とFFT解析



図23. 落下後の客室内の状況(前方より)



図24. 落下後の客室内の状況(後方より)

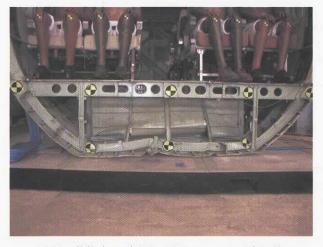


図25. 荷物室及びFSTA-8080フレームの座屈状況 (前方より)



図26. 荷物室及びFSTA-4050フレームの座屈状況(後方より)



図27. 荷物室左側フレームの座屈状況(前方より)



図28. 荷物室右側フレームの座屈状況(前方より)



図29. 荷物室左側フレームの座屈状況(後方より)



図30. 荷物室右側フレームの座屈状況(後方より)



図32. FSTA-7758荷物室右フレームの座屈状況(前方より)



図33. FSTA-7350荷物室左フレームの座屈状況(前方よ



図31. FSTA-7758荷物室左フレームの座屈状況(前方より)



図34. FSTA-6870荷物室左フレームの座屈状況(前方より)



図35. FSTA-6390荷物室左フレームの座屈状況(前方より)



図38. FSTA-4950荷物室左フレームの座屈状況(前方よ



図36. FSTA-5910荷物室左フレームの座屈状況(前方より)



図39. FSTA-4950荷物室右フレームの座屈状況(前方よ



図37. FSTA-5430荷物室左フレームの座屈状況(前方より)



図40. FSTA-8080フレーム右下の座屈状況(前方よ

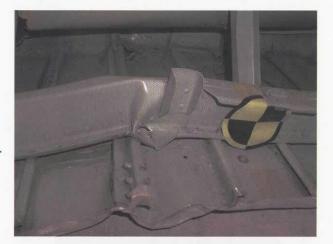


図41. FSTA-8080フレーム最底部の座屈状況(前方よ



図42. FSTA-8080フレーム左下の座屈状況(前方より)



図43. 荷物室内部の状況(右荷物室ドア側から) 図33から図38は前方から見た荷物室左のFSTA-7350、 FSTA-6870、FSTA-6390、FSTA-5910、FSTA-5430、 FSTA-4950フレームの状況で、荷物室側面のほぼ同じ位 置で座屈している。図39は前方からの荷物室右 FSTA-4950フレームの座屈状況を示している。図40から 図42はそれぞれFSTA-8080フレーム右下、最底部及び左 下の座屈状況を示している。FSTA-8080フレーム右下及 び左下のターゲットマークのところで座屈し崩壊してい る様子が見られる。また、FSTA-8080フレーム最底部で はフレームが座屈して平らに潰れている様子が見られる。 図43は右荷物室ドアから観測した荷物室内部の状況であ る。荷物室の底板の手前側の一部が下から突き上げられ た状態ではがれているものの、全体的には荷物室の底板 が平らな状態を維持している。

図44に後方胴体と前方胴体の落下試験後の胴体部分 を、図45に後方胴体と前方胴体の破壊様相の比較を示す。

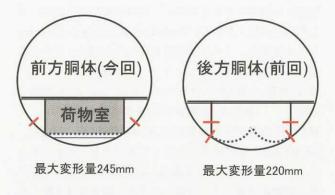


前方胴体(今回)

後方胴体(前回)

図44. 落下試験後の胴体部分

後方胴体の落下試験後の状態は全てのフレームが最底部 と左右ストラット接続部の部分で曲げ崩壊して最底部が 上に突き上げられた状態であるが、前方胴体は荷物室外 側でフレームが座屈し、さらに荷物室下のフレームの円 弧部分が荷物室床面を突き上げる形でほぼ平らに潰れて いる。この破壊形態の違いが図19、図20に示したような 加速度及び腰椎荷重時刻歴応答波形の違いに現われたと 考えられる。



	健全時の形状
	衝撃後の形状
-	座屈または曲げ崩壊位置

図45. 破壊様相の比較

4. 衝撃解析

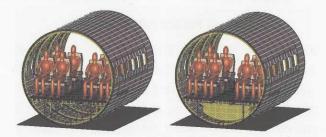
4.1概要

解析は、自動車衝突問題をはじめ、金属加工現象や携 帯電話の落下問題等、世界的に幅広く用いられ、近年で は人体ダミー・モデルも統合しつつある陽解法有限要素 法解析コードLS-DYNA3D¹²⁾を使用した。

自動車分野等での有限要素法衝撃解析では、約 100msec程度の解析に数日単位の解析時間を要するのが 一般的であり、パラメトリックな解析検討等には馴染ま ないので、本解析モデルでは大変形が予想される床下部 材に細かい要素分割を確保しつつ解析時間を可能な限り 短縮するため、極力解析モデルの簡素化を進めた。

4.2 胴体構造モデル及び床下荷物室モデル

図46に後方胴体および前方胴体ついての解析モデル の概要を示す。今回の前方胴体の胴体構造モデル化では 外板、フレーム、シアタイ、フロアビーム、ストラット、 シアタイとフランジの結合部、ストリンガ及び窓フレー ムは、全て前回の後方胴体と同じ要素を用いた。前方胴



後方胴体(前回)

前方胴体(今回)

図46. 衝撃解析モデルの概要

体のモデルは胴体構造モデルに床下荷物室モデルを追加 した構成になっている。床下荷物室モデルの床下荷物室 壁部には胴体モデルと同様に、部材の大ひずみ変形に対 して精度の低下が少ないBelytschko-Wong-Chiang シェル要素を、フランジ部にはHughes-Liu ビーム要 素(LS-DYNA3Dのデフォルト要素)を用いた。 床下荷物室構造の材料モデルについても胴体と 同様に、一般的な金属等方性弾塑性材料モデルの* MAT_PIESEWISE_LINEAR_PLASTISITY(これは、 LS-DYNA3Dを利用するためにプリプロセッサから与え る入力データの固有な定義名。以下同様)を用いて7075 材の特性を定義した。なおファスナー継手等は省略しモ デルの簡素化を計った結果、荷物室単体での総要素数は 約3,300、総節点数約2,900となっている。その結果、 荷物室を有する前方胴体のモデルでは総要素数約60,000、 総節点数約61,000となり、衝突時を0ms として100ms までの解析がワークステーション上で約20時間程度とな っている。

4.3 乗客シートモデル及び人体ダミー・モデル

本解析に用いたYS-11乗客シートの解析モデル概要を 図47に、人体ダミー・モデルを図48に示す。乗客シート



図47. YS-11客室シートの解析モデル概要



図48. 人体ダミー・モデル

モデルの各要素は全て前回と同じであるが、今回はシー ト座面の剛性について、実際に試験をして得られたデー タを基にモデルの諸数値を設定した。胴体構造モデルと 同様にモデルの簡素化を計った結果、シート単体での総 要素数は4,300、総節点数5,000となっている。

人体ダミー・モデルについても各要素は全て前回と同 じであるが、今回はシート/人体ダミー・モデルについ ては、シートのスレッド試験(人体ダミーを乗せたシート を衝突させる試験)を別途実施し、シート/人体ダミーの 相関について試験から得られたデータを基にモデルの諸 数値を設定した。スレッド試験結果については別途報告 する。

4.4 解析条件

解析モデルでは、1列目および2列目にシートを4脚と 人体ダミーモデル8体を搭載し、3列目の2脚分について は相当質量分のダミーウエイト(バラスト)を配置させた。 解析条件は、胴体断面落下試験条件に合わせて、後方胴 体が6.1m/s(20ft/s)、前方胴体は7.6m/s(25ft/s)の落下速度 で水平姿勢のまま剛地面に衝突させた。

4.5 後方胴体

4.5.1 床面速度

図49にフィルタ未処理の加速度データを積分して得

10 **Crash Simulation** 8 Velocity Vz (m/s) Test Result 6 4 2 0 -2 0 20 40 80 100 60 Time (msec) FSTA1800 Seat Rail - R/H Aisle

している。後方胴体の床下破壊様相に関する解析と試験 との比較を図52に示す。図から解るように、集中質量要 素、ビーム要素及びバネ要素でモデル化するKRASH等の ハイブリッド法では表現出来なかった複雑な胴体下面フ レーム破壊モードを良好に表現しているのがわかる。

4.5.3 加速度

加速度の検討に当たっては、下方衝撃下の着座人体に おいて重要な評価指標となる上半身上下応答のピークが 約9Hz前後にあり¹³⁾、応答周波数帯としてはその2倍 程度をほぼ上限と見なすことが出来るため、本周波数帯 から大きく外れる加速度パルスを検討から除外し衝撃現 象の理解を助けるため、30Hzローパス・フィルタにほぼ

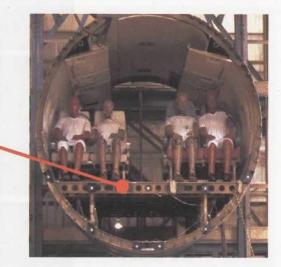


図49.後方胴体の代表的な床面速度時刻歴に関する解析と試験との比較

られた代表的な床面速度時歴に関する解析と試験との比較を示す。解析、試験共に積分に当たっては10,000サンプル/秒以上のフィルタ未処理加速度データを用いている。図中の試験結果では、初速度6.1m/sが約60msec後に速度零となる平均傾斜から床面の基本平均加速度は約10G付近、また局所的傾斜が平均傾斜の約3倍程度であることから床面の基本ピーク加速度は約30G程度であることがわかる。図からわかるように、解析及び試験での床面速度は概ね一致している。

4.5.2 破壊様相

後方胴体の破壊様相に関する解析と試験との比較を図 50に示す。衝突時を0msとし、20ms間隔で80msまで示 してある。左の写真が高速ビデオで撮った試験結果であ り、右はLS-DYNA3Dでの解析結果である。後方胴体の 最終的破壊様相に関する解析と試験との比較を図51に示 す。胴体下部フレームでの最初の衝撃から約40msec後付 近でストラットが接地し始めるとともに、胴体下部フレ ームの中央部とストラット下部が曲げ破壊を生じている。 解析は試験での全般的な破壊過程を良好にシミュレート 相当するSAE J211/1 のCFC20を適用した。代表的な胴 体加速度時歴に関する解析と試験との比較を図53に示す。 図から解るように、試験での床面シートレール通路側

のピーク加速度は約30G程度となっており、前述の図49 で確認された床面基本ピーク加速度を良好に表現してい ることから、CFC20適用が妥当であったことがわかる。

人体ダミー胸部加速度を含め全般的に、解析と試験と の間の加速度ピークの間には概ね20%前後の差異が見ら れるが、ダミー胸部及びFSTA1800右ストレージ取付部 での加速度時刻歴の解析と試験の比較では全体的波形の 一致が見られる。

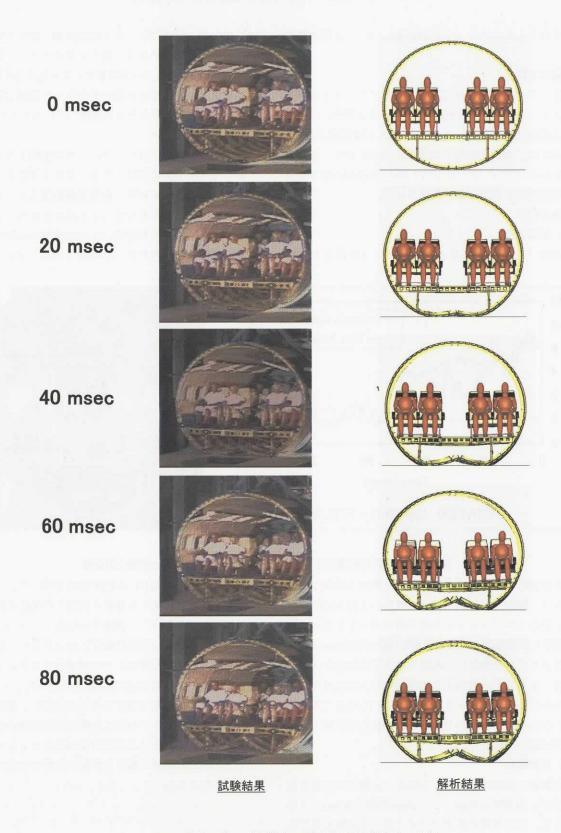
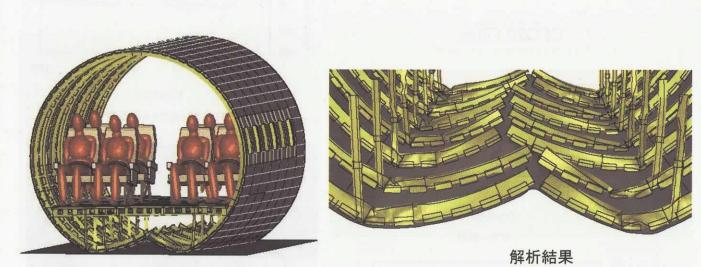


図50.後方胴体の破壊様相に関する解析と試験との比較



解析結果



試験結果

図52. 後方胴体の床下破壊様相に関する解析と試験との比較

試験結果

図51. 後方胴体の最終破壊様相に関する解析と試験との比較

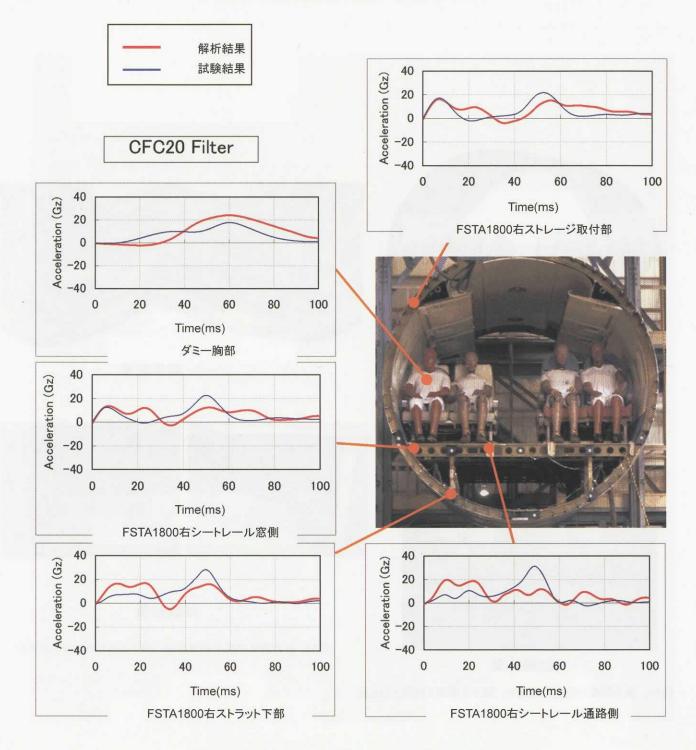


図53.後方胴体の代表的な加速度時刻歴に関する解析と試験との比較

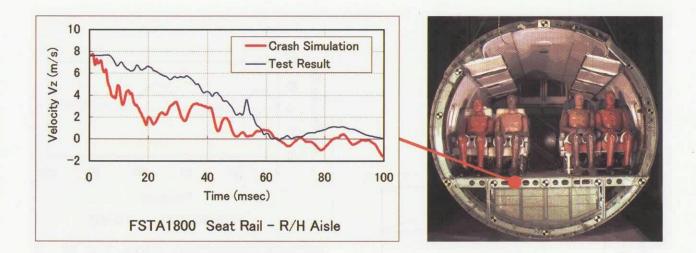


図54. 前方胴体代表的な床面速度時刻歴に関する解析と試験の比較

4.6 前方胴体

4.6.1 床面速度

図54にフィルタ未処理の加速度データを積分して得ら れた代表的な床面速度時歴に関する解析と試験との比較 を示す。解析、試験共に積分に当たっては10,000サンプ ル/秒以上のフィルタ未処理加速度データを用いている。 図中の試験結果については、初速度7.6m/sが約60msec 後に速度零となる平均傾斜から、床面基本平均加速度は 約13G付近、また局所的傾斜が平均傾斜の約2倍程度で あることから床面基本ピーク加速度は約25G程度である ことがわかる。図からわかるように、解析と試験と間の 床面速度上の差異は、前述の後方胴体よりも広がる傾向 を示している。

4.6.2 破壊様相

図55に全般的破壊様相に関する解析と試験との比較を 示す。前述の後方胴体とほぼ同様に胴体下部フレームで の最初の衝撃から約40msec後付近でストラットが接地 し、その間貨物室壁部潰れと胴体下面フレーム曲げが連 続して生じている。解析は試験での全般的な破壊過程を 良好にシミュレートしている。図56に最終的破壊様相に 関する解析と試験との比較を示す。解析は試験での床下 部分の破壊状況を良好にシミュレートしている。図57床 下破壊様相に関する解析と試験との比較をに示す。図か ら解るように、図52の後方胴体と同様に、集中質量要素、 ビーム要素及びバネ要素でモデル化するKRASH等のハ イブリッド法では表現出来なかった複雑な胴体下面フレ ーム破壊モードを良好に表現しているのがわかる。

4.6.3加速度

加速度の検討に当たっては、前述の後方胴体と同様に、 下方衝撃下の着座人体において重要な評価指標となる上 半身上下応答のピークが約9Hz前後にあり¹³⁾、応答周 波数帯としてはその2倍程度をほぼ上限と見なすことが 出来るため、本周波数帯から大きく外れる加速度パルス を検討から除外し衝撃現象の理解を助けるため、30Hzロ ーパス・フィルタにほぼ相当するSAE J211/1 のCFC20 を適用した。図58に代表的な胴体加速度時歴に関する解 析と試験との比較を示す。ダミー胸部、FSTA-8080右シ ートレール窓側及びFSTA-8080右ストレージ取付部での 加速度時刻歴の解析と試験の比較では最初のピーク波形 で発生時刻の一致が見られる。

図から解るように、試験での床面シートレール通路側 のピーク加速度は約25G程度であり、前述の図54で確認 された床面基本ピーク加速度を良好に表現していること から、CFC20適用が妥当であったことがわかる。

解析と試験との加速度ピークには概ね30%前後の差異 が見られ、その差はストラット下部等では特に顕著とな っている。この解析と試験との差異は、後方胴体よりも 広がる傾向を示している。しかしながら下方衝撃下の着 座人体において重要な評価指標の胸部加速度については 解析と試験とは波形及びピーク値ともほぼ一致している。

前方胴体では後方胴体と比較して運動エネルギ比で 1.7倍であったにも関わらず、床面ピーク加速度上では運 動エネルギ比に見合う加速度レベルの差が見られなかっ た点については、図52、図57の床下破壊様相からも解る ように、後方胴体では胴体フレーム下部破壊~ストラッ ト接地間においてエネルギ吸収を果たす破壊が生じなか った一方で、前方胴体では貨物室壁部潰れや胴体下面フ レームの継続的破壊により効果的にエネルギ吸収された ためと考えられる。

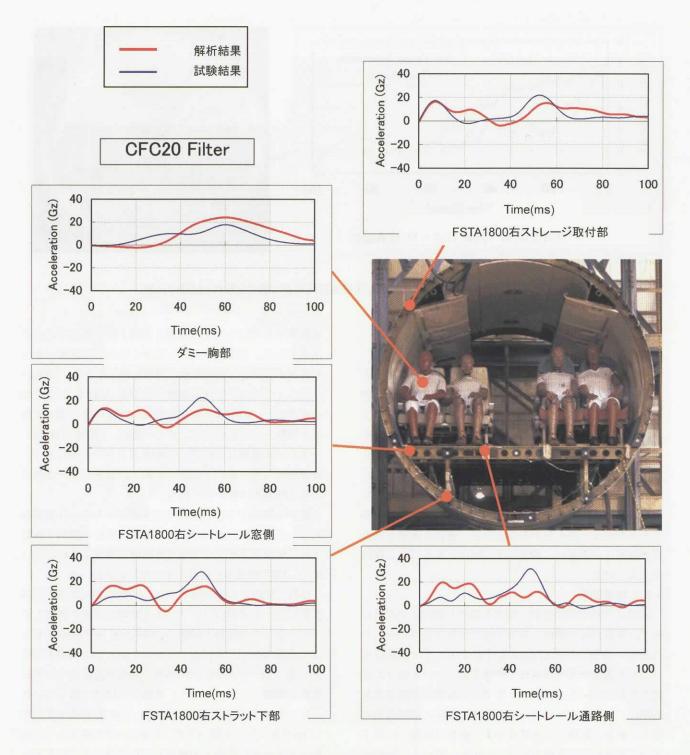
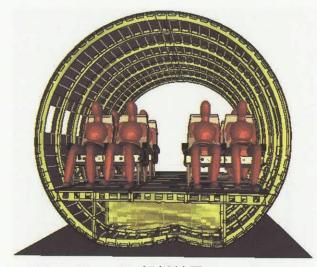
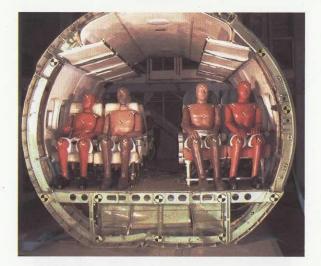


図53.後方胴体の代表的な加速度時刻歴に関する解析と試験との比較



解析結果



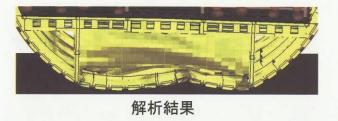
試験結果

図56. 前方胴体の最終破壊様相に関する解析と試験との比較

5. 結 論

今回、前方胴体部分について前回の約1.5倍の落下高さ から試験を実施しデータを取得することができた。試験 法については前回と同様に、米国のNASAやFAA(連邦航 空局)が以前から多くの実物機体の衝撃試験を実施して いる方法等を参考にして、衝撃解析の開発にも有効なデ ータを提供することを目的に、試験条件、試験方法を設 定した。結果としては4項までに述べたように有効なデ ータを取得することができた。2回の落下衝撃試験によ り以下に示す結論を得た。

(1)前方胴体の運動エネルギは後方胴体の約1.7倍であったがシートレール部の最大上下方向加速度では運動エネルギ比に見合う加速度レベル差は見られなかった。これは後方胴体では胴体フレーム床下部破壊~ストラット接地間においてエネルギ吸収を果たす破壊が生じなかっ





試験結果

図57. 前方胴体の床下破壊様相に関する解析と試験との比較

たが、前方胴体では貨物室壁部潰れや胴体床下面フレ ームの継続的破壊により効果的にエネルギ吸収が生じた ためと考えられる

(2)前方胴体の人体ダミー(ATD#01)の最大上下方向加 速度はCFC60で18.7Gであり、腰椎の圧縮荷重は5.7kN 以下であった。この値は後方胴体とほぼ同様の値であっ た。また、この値はFAR Part25の現行基準(前方16G)シ ートで規定する骨盤部での荷重限度6.7kN(1500Lbsf)よ り下回っており、前方胴体の試験条件においても、搭乗 者に致命的な損傷は与えなかったと判断できる。また、 客室内装部品についても、脱落の発生がなく搭乗者の非 常脱出の妨げとはならなかった。

(3)後方胴体はシートレールでは、最大で40mm程度の 曲げ変形が確認されたが、前方胴体は最大で13mmであ った。また後方胴体フロアビームに多数亀裂が発生して いたが前方胴体では亀裂の発生は認められなかった。こ れはフロアビームの下部に荷物室がある効果と考えられ る。前方胴体でもシートの脱落はなかったが、16G対応 型シート以外の全てのYS-11オリジナルシートの後方チ ューブ中央では最大5mm程度の残留変形が確認された。

(4)FFT解析から上部胴体フレーム構造の固有振動数 及び人体ダミーを含むシートの固有振動数と考えられる ピークが検出された。

(5)前方胴体及び後方胴体の胴体断面モデルについて LS-DYNA3Dを用いて有限要素法解析を行った。各時刻 での加速度ピーク値についての試験との差異は概ね30% 前後であったが、床下部分の破壊状況は良好にシミュレ ートしている。

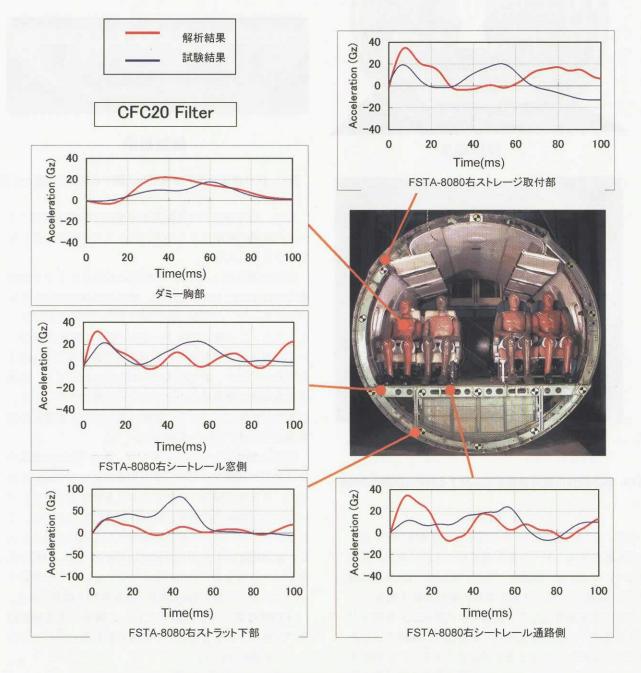


図58. 前方胴体の代表的な加速度時刻歴に関する解析と試験の比較

6. おわりに

試験実施にあたりFAA Technical Centerからの研究協 力、航空局技術部からの情報提供等の多大なる支援を得 た。小糸工業(株)からは16G対応座席の提供、(財)日本自 動車研究所からは人体ダミーの提供、三菱重工業(株)、天 龍工業(株)、(株)共和電業、(株)日本ローパー、(株)ナック から様々な研究支援をして戴いた。特に、エアーニッポ ン(株)からはYS-11A-200型機の胴体構造およびシートを 提供して戴いた。また、当所構造材料研究センターおよ び業務部の皆様に多大な協力を戴いた。ここに謝意を表 します。

参考文献

1).Soltis,S.,Caiafa,C. and Wittlin,G.:FAA Structural Crash Dynamics Program Update - Transport Category Aircraft, SAE Paper 851887(1985)

2).Abramowitz,A., Smith,T.G. and Vu,T.:Vertical Drop Test of a Narrow-Body Transport Fuselage Section with a Conformable Auxiliary Fuel Tank Onboard, DOT/FAA/AR-00/56 (2000)

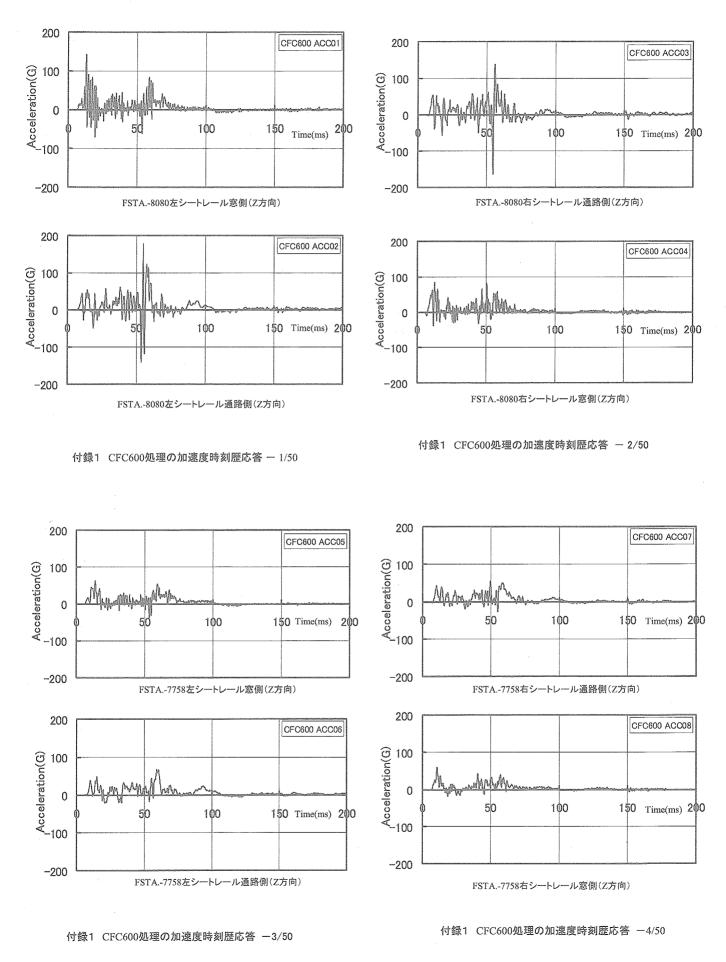
- 3).McGuire,R. and Vu,T.:Vertical Drop Test of a Beechcraft 1900C Airliner, DOT/FAA/AR-96/119 (1999)
- 4).Abramowitz,A., Ingraham, P.A. and McGuire,R.: Vertical Drop Test of a Shorts 3-30 Airplane, DOT/ FAA/AR-99/87 (1999)
- 5).McGuire,R., Nissley,W.J.and Newcomb,J.E.:Vertical Drop Test of a Metro III Aircraft, DOT/ FAA/ CT-93/1(1993)
- 6).Abromowitz.A,Smith.T.G,Vu Tong.:Vertical Drop Test of a Narrow-Body Transport Fuselage Section with a Conformable Auxiliary Fuel Tank Onboard.,Dot/FAA/AR-00/56(Sep.2000)
- 7).Kumakura.I,Terada.H:Reseach Plan at NAL on Drop Test of Fuselage Structure of YS-11 Turbo-prop Transport Aircraft, International Aircraft Fire and Cabin Safety Research Conference.(2001)
- 8)、峯岸正勝、熊倉郁夫、岩崎和夫ほか:YS-11型機胴体 構造の落下衝撃試験(その1)、日本航空学会論文集 Vol.51,No594(2003年7月)
- 9).峯岸正勝、岩崎和夫、熊倉郁夫ほか: YS-11型機胴体 構造の落下衝撃試験(その1)、航空宇宙技術研究所報告 TR-1461(2003)
- 10).SAE, Surface Vehicle Recommended Practice, SAE-J211/1 (Revised March 1995)

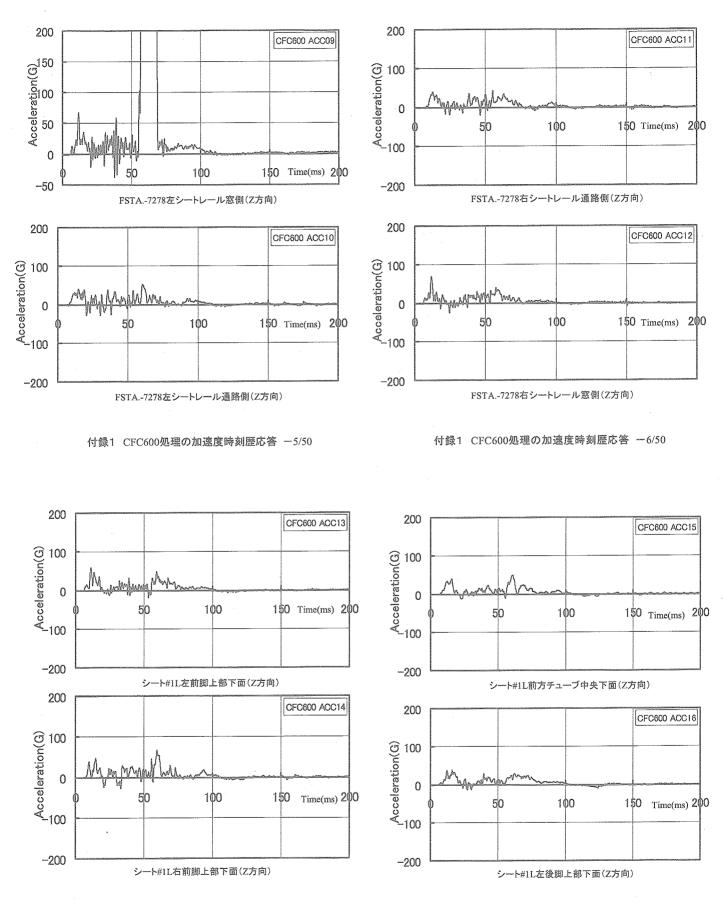
11).山住富也他:理系のためのVisual Basic 6.0実践入門

(2000)

12).LS-DYNA3D Version 950 Keyword User's Manual, 1999

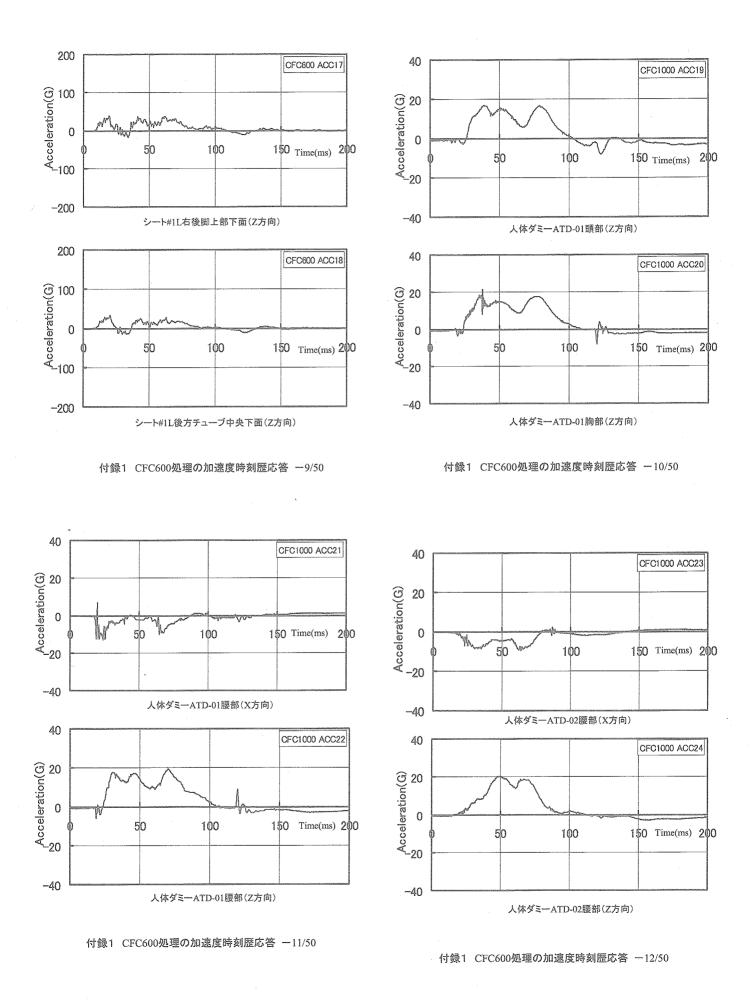
13).USAAVSCOM TR 89-D-22B Aircraft Crash Survival Design Guide Vol.2; 1989

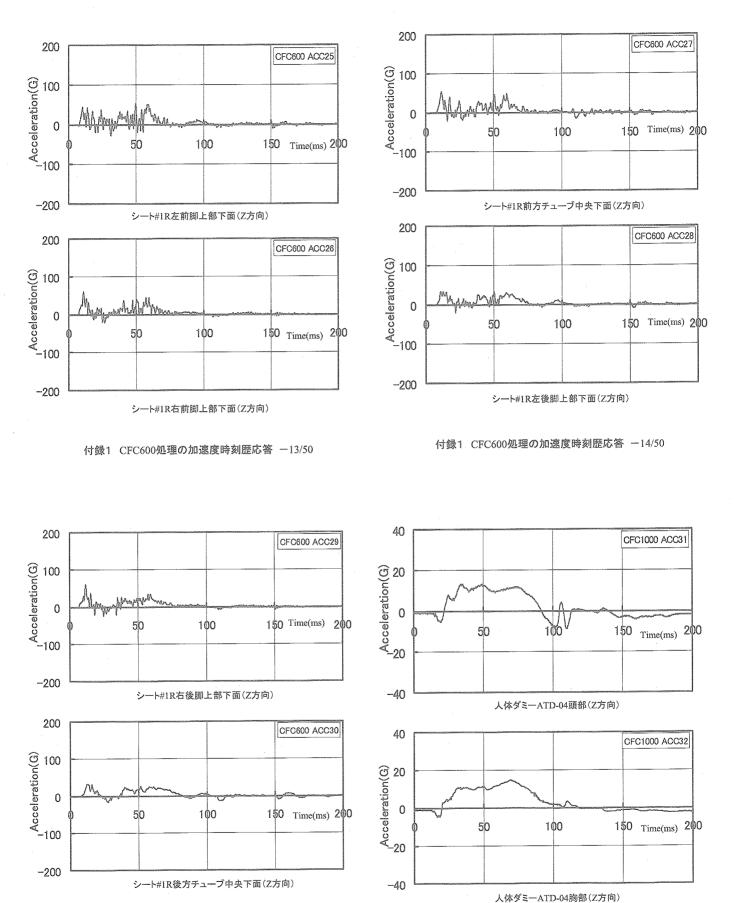




付録1 CFC600処理の加速度時刻歴応答 -7/50

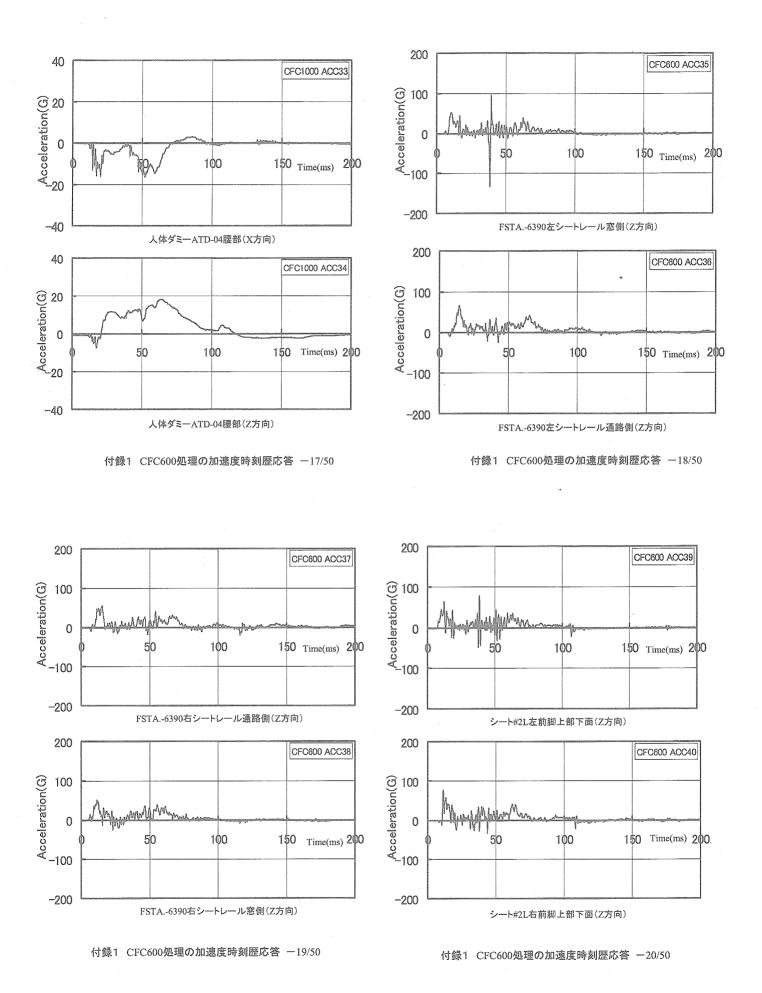
付録1 CFC600処理の加速度時刻歴応答 -8/50

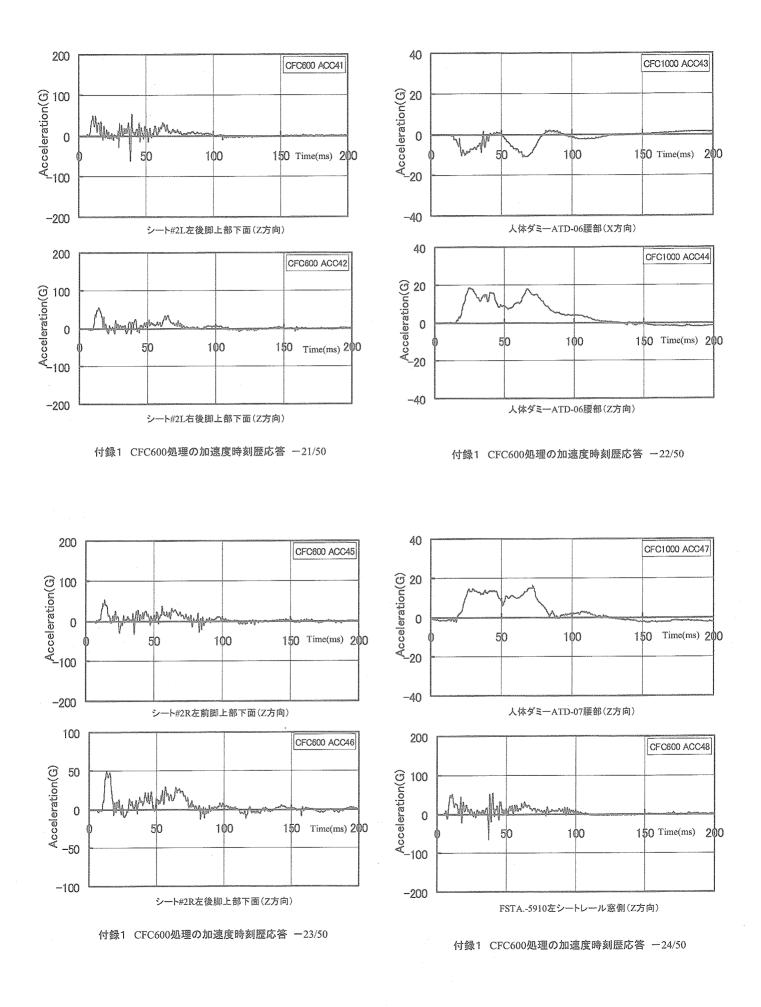


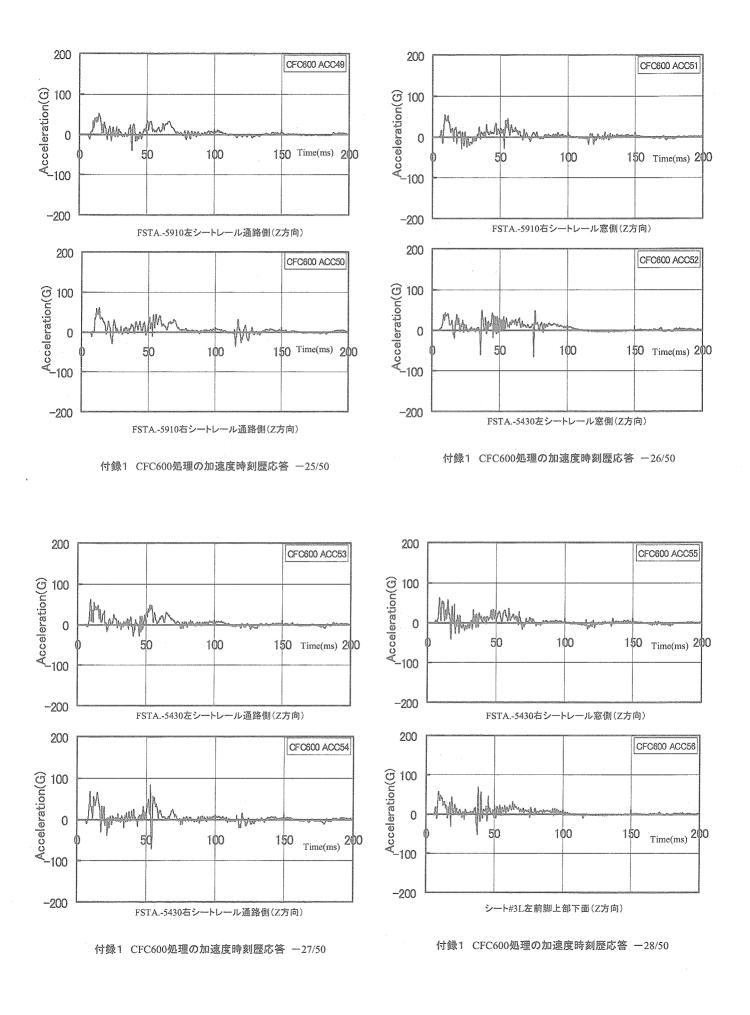


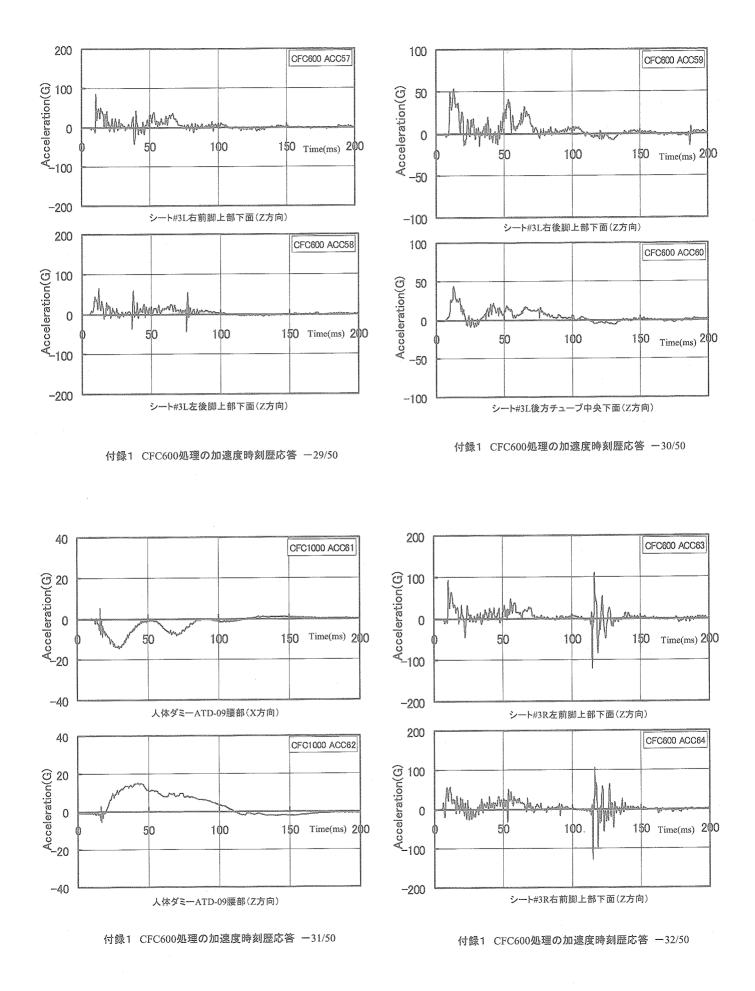
付録1 CFC600処理の加速度時刻歴応答 -15/50

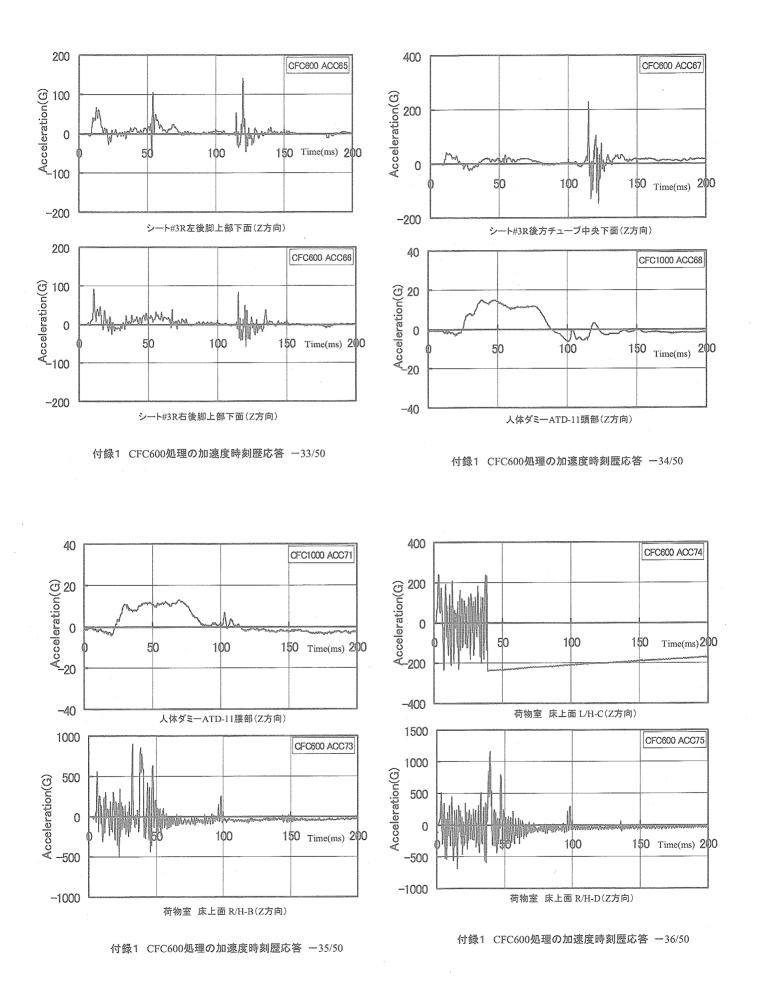
付録1 CFC600処理の加速度時刻歴応答 -16/50

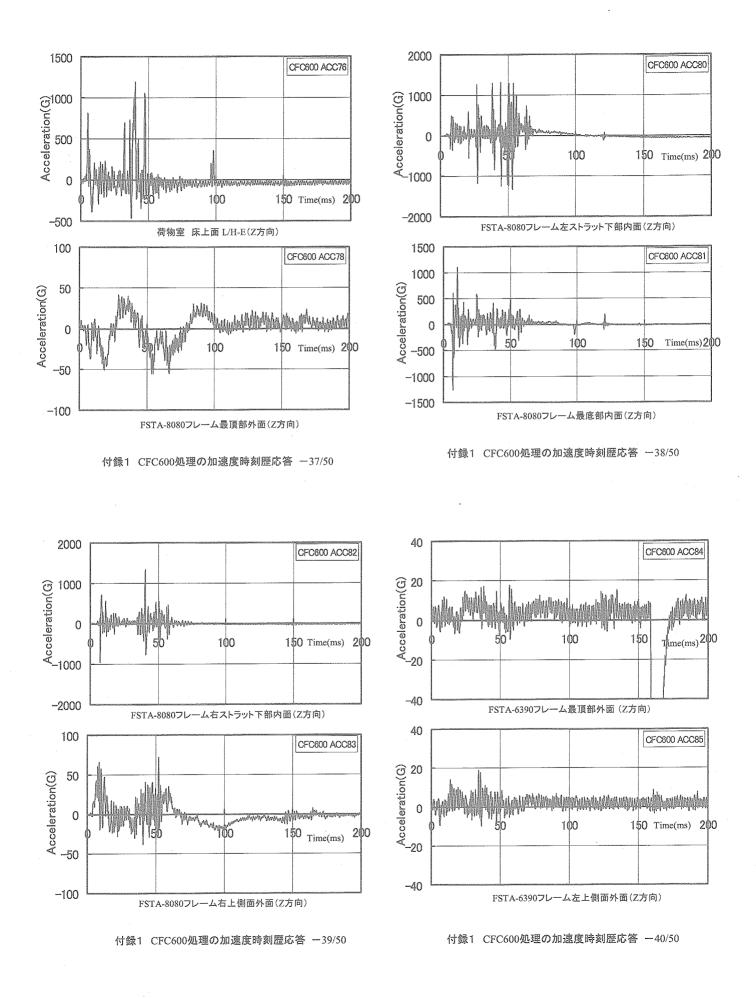


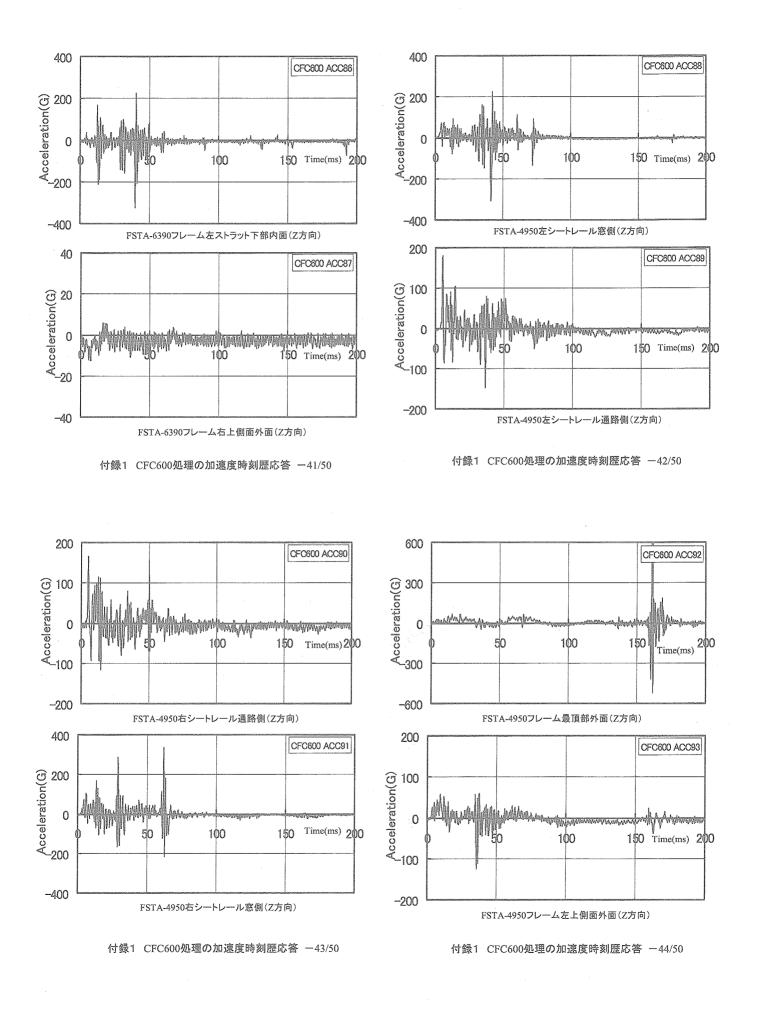


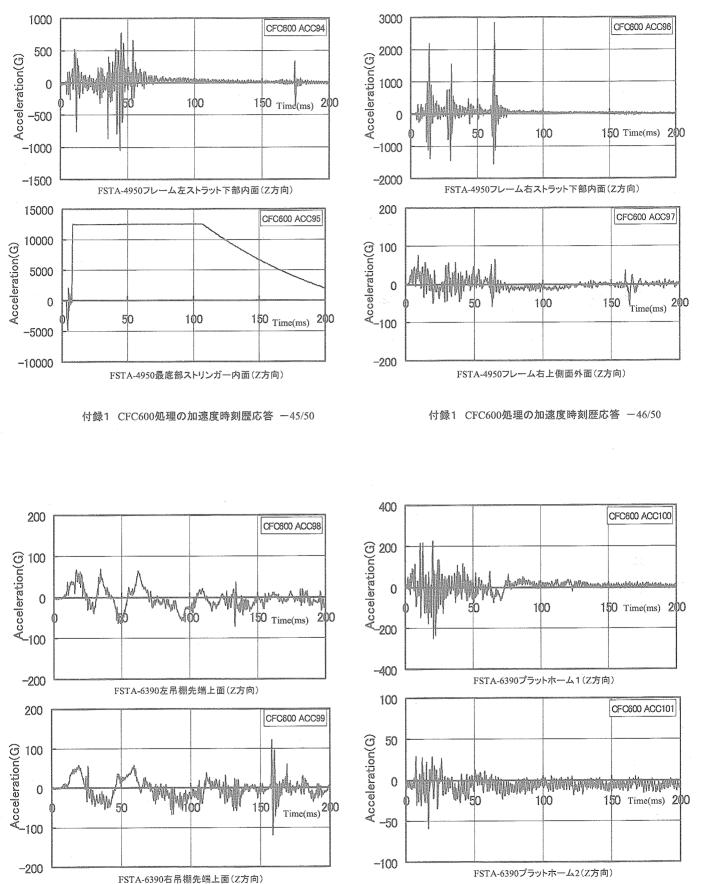








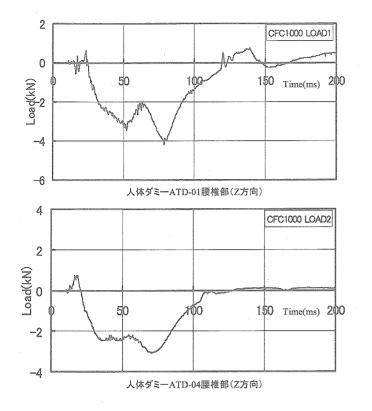


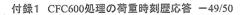


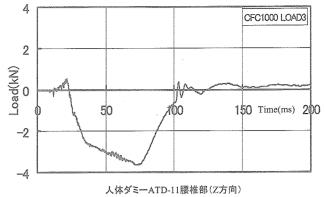
付録1 CFC600処理の加速度時刻歴応答 -47/50

46

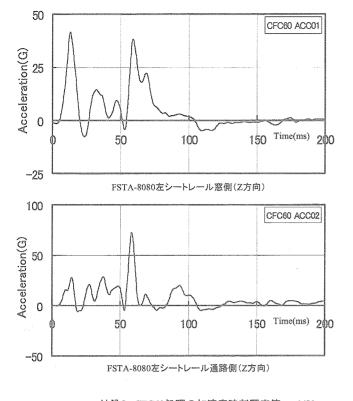
付録1 CFC600処理の加速度時刻歴応答 -48/50





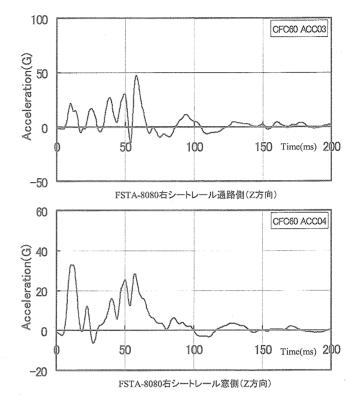


付録1 CFC600処理の荷重時刻歴応答 -50/50

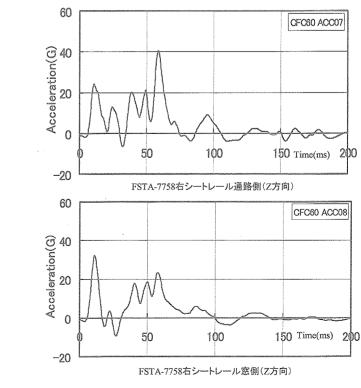


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -1/50

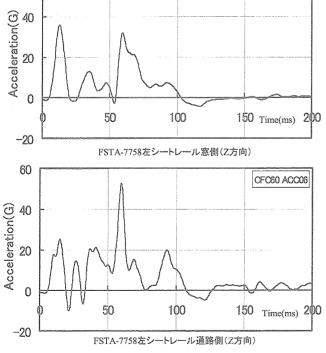
CFC60 ACC05



付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -2/50

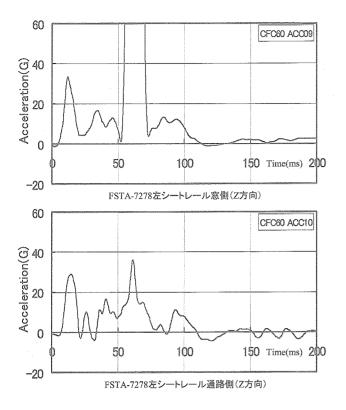


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -4/50

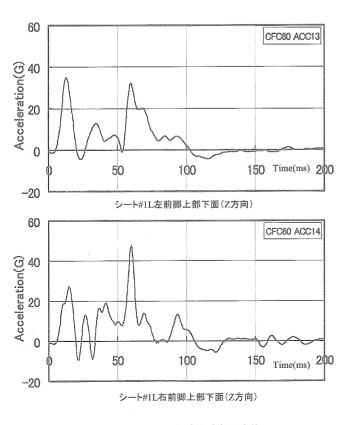


60

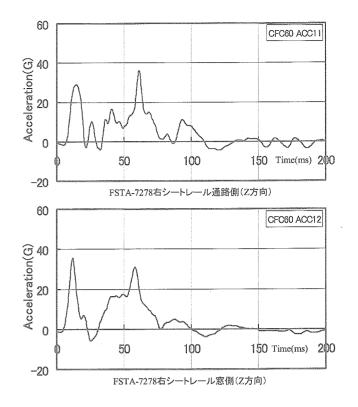
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -3/50



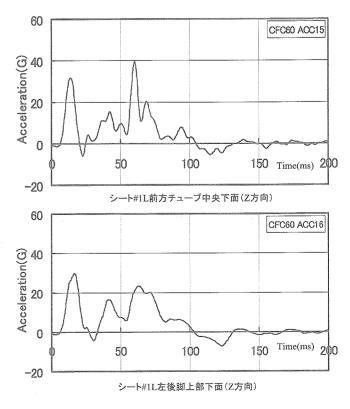
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -5/50



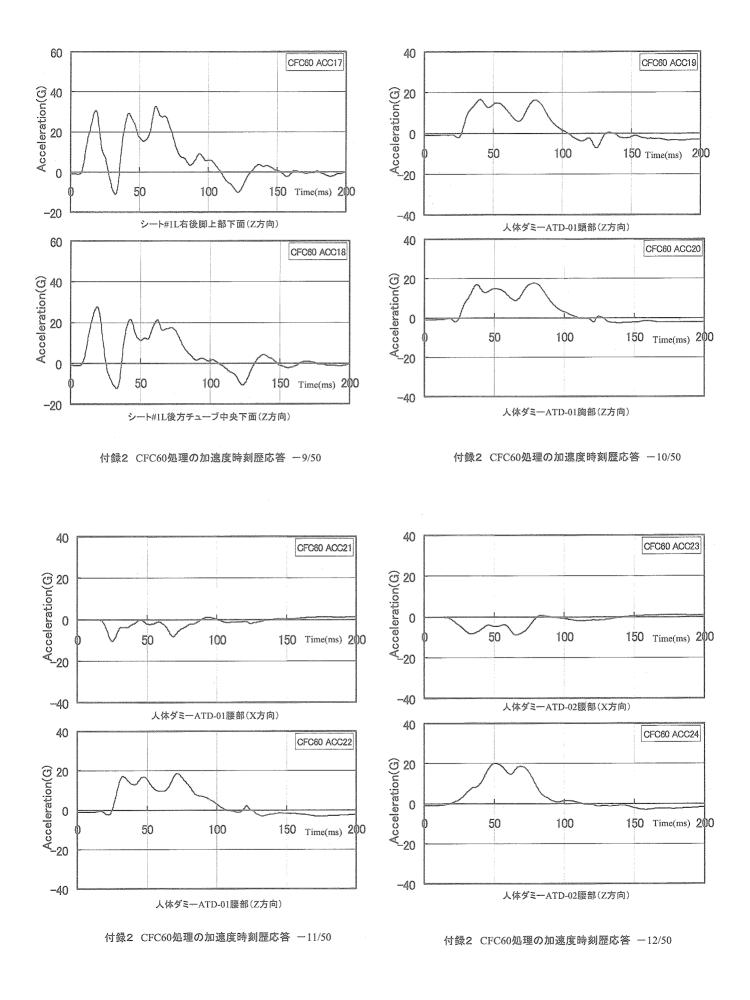
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -7/50

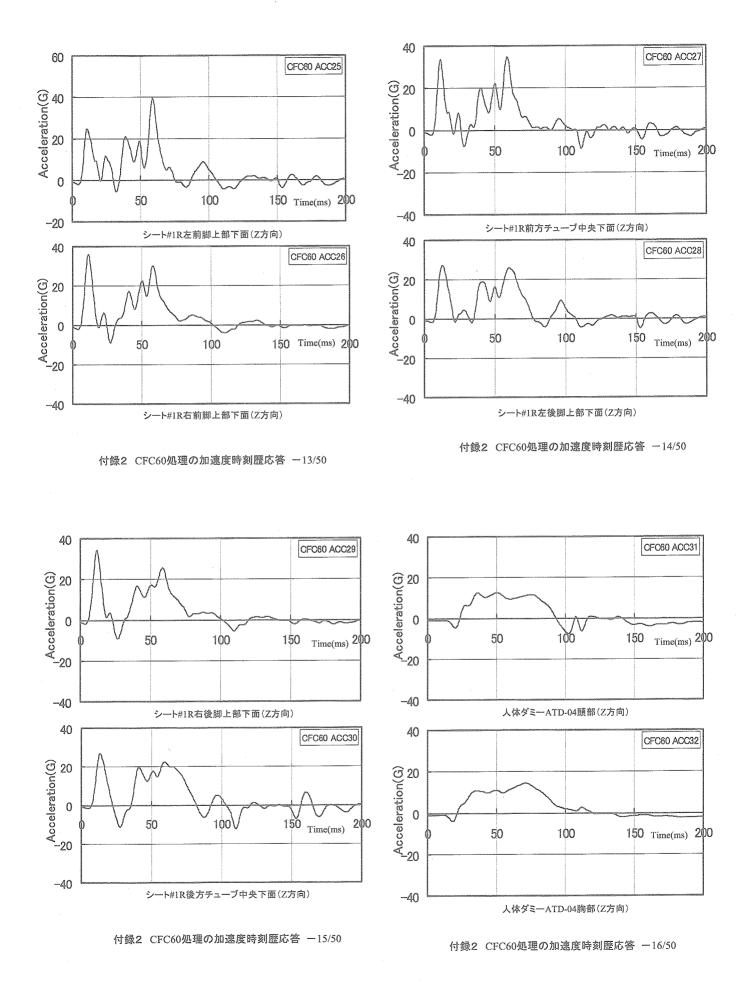


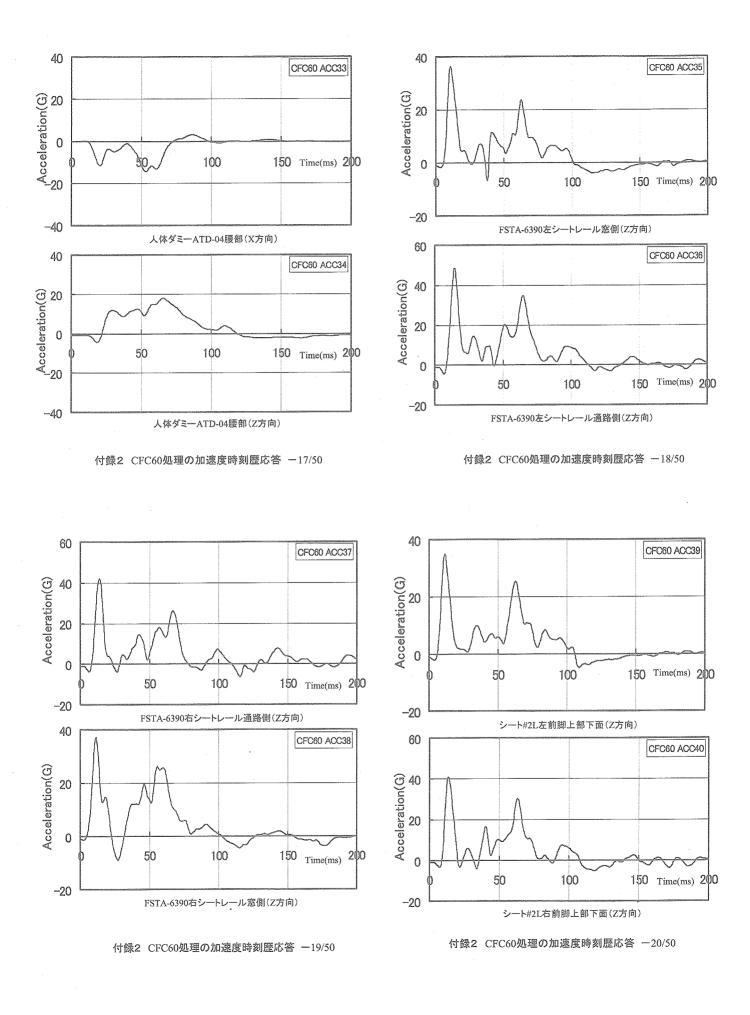
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -6/50

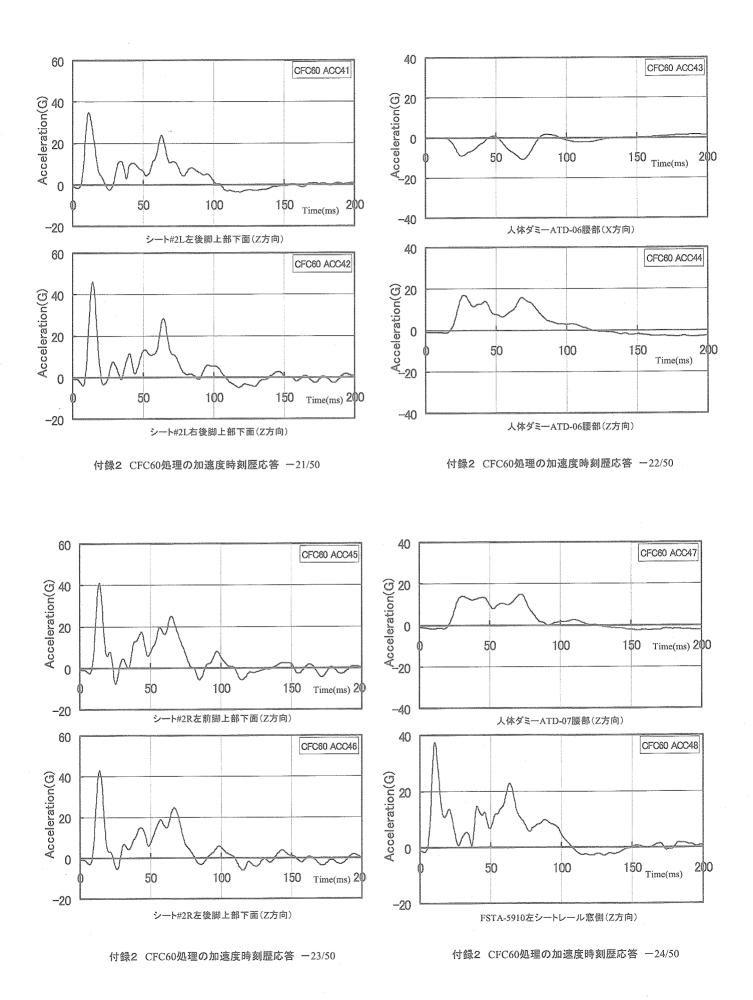


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -8/50

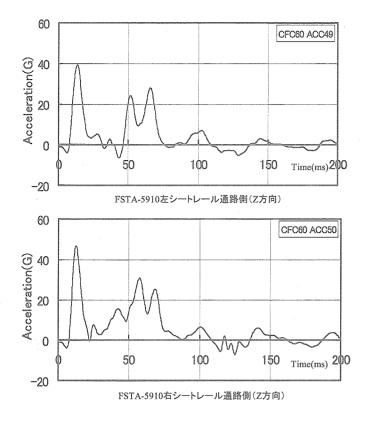




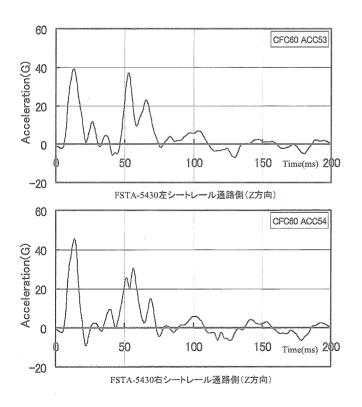




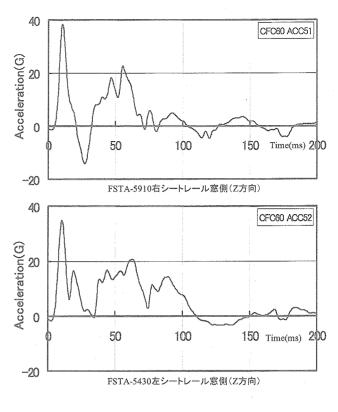
This document is provided by JAXA.



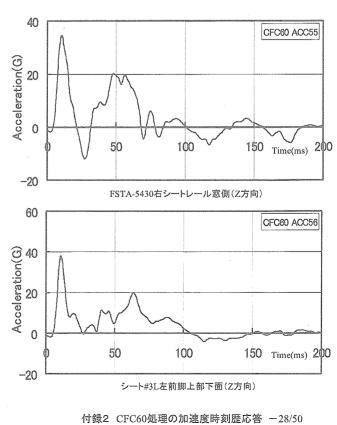
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -25/50

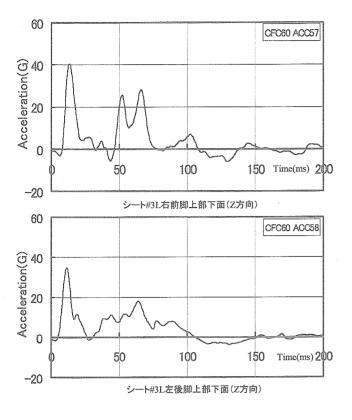


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -27/50

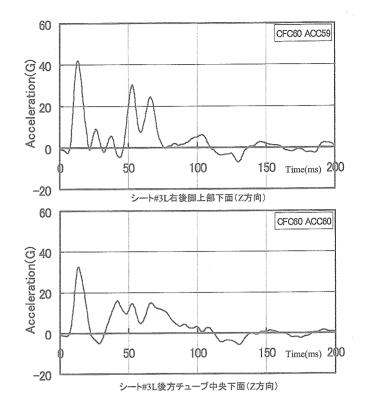


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -26/50

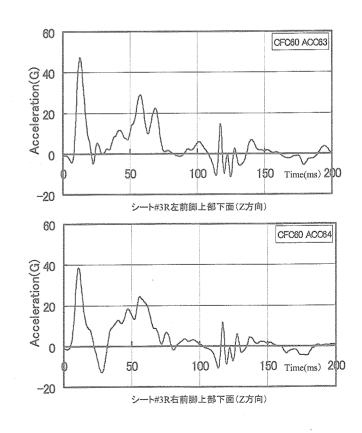




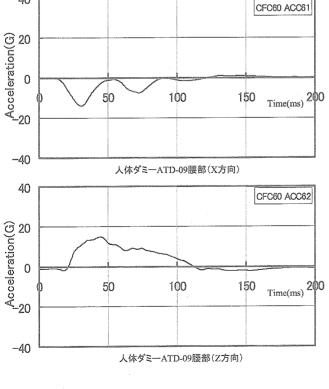
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -29/50



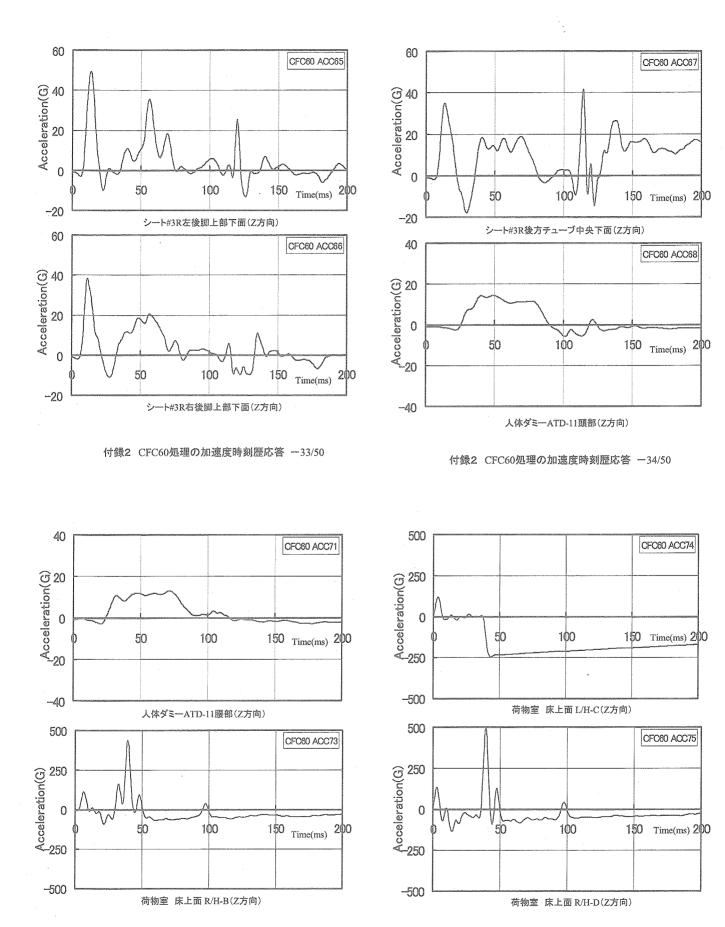
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -30/50



付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -32/50

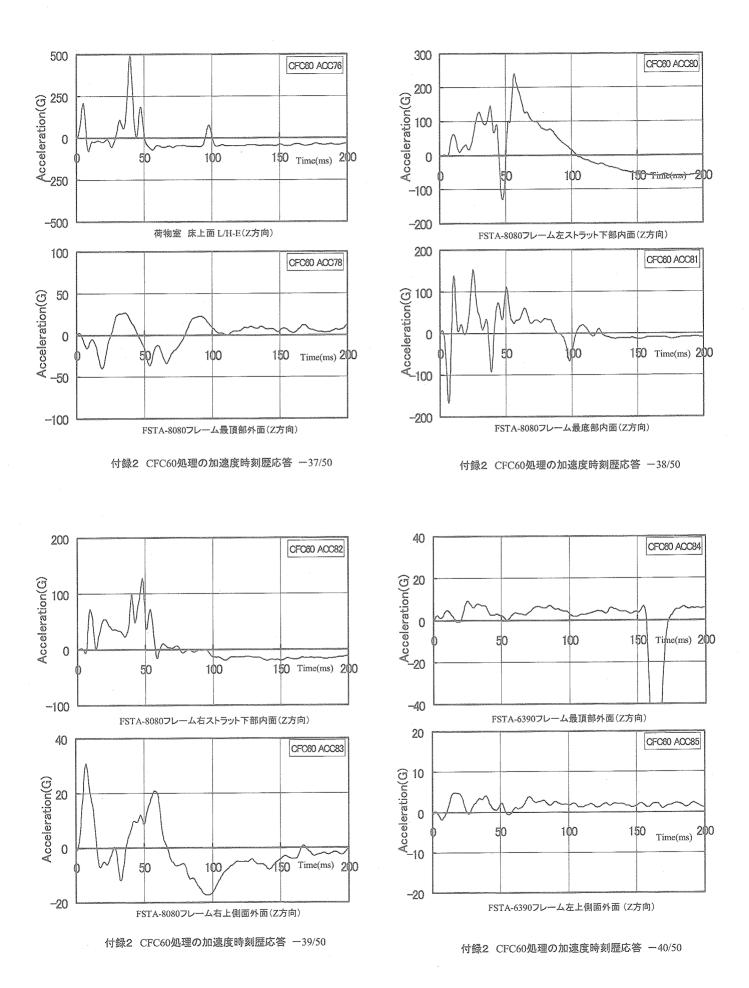


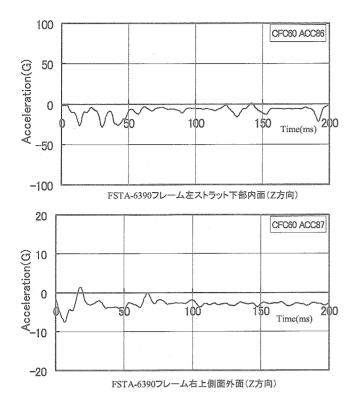
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -31/50



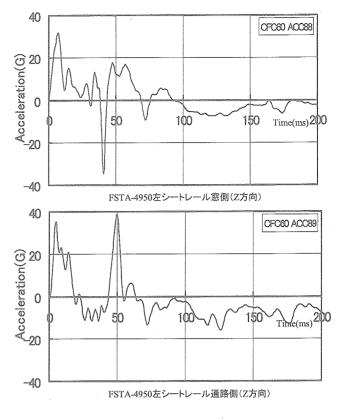
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -35/50

付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -36/50

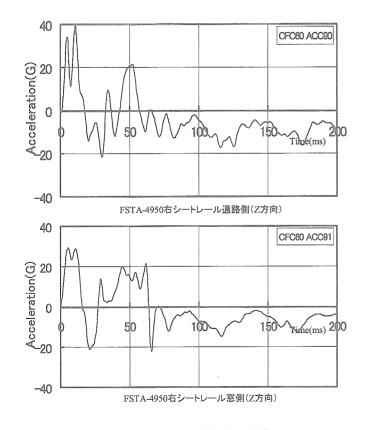




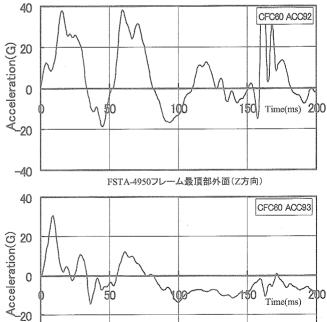
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -41/50

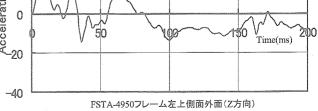


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -42/50

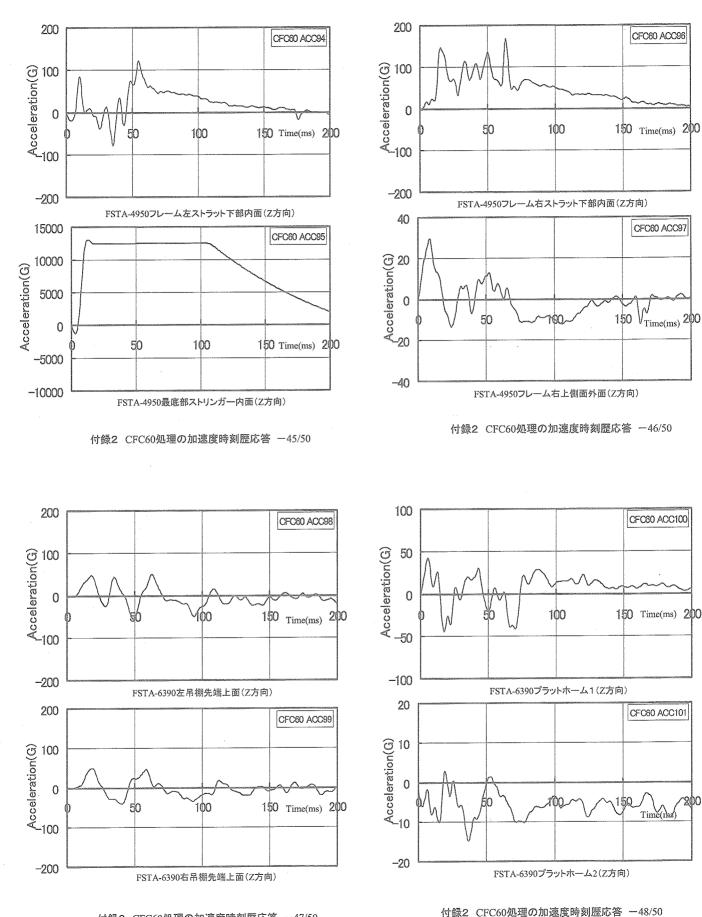


付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -43/50

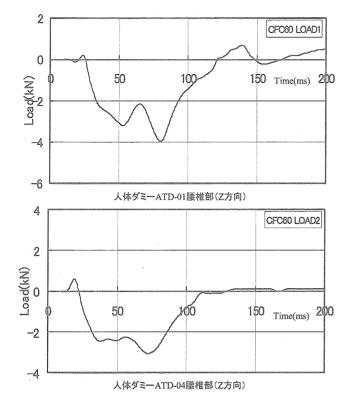




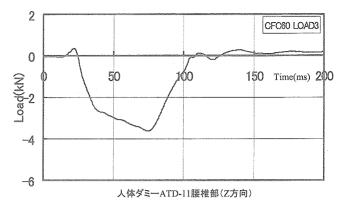
付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -44/50



付録2 CFC60処理の加速度時刻歴応答 -47/50

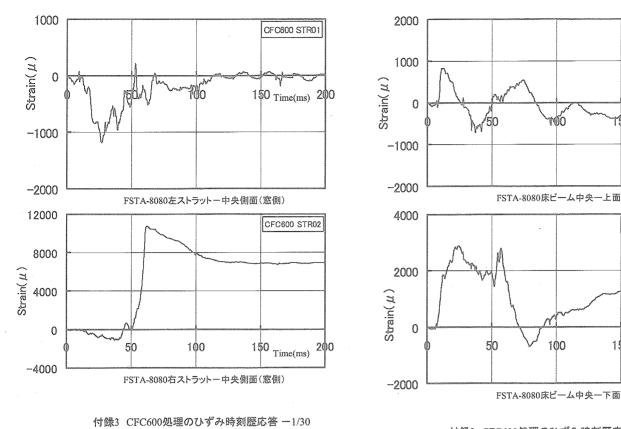


付録2 CFC60処理の圧縮荷重時刻歴応答 - 49/50

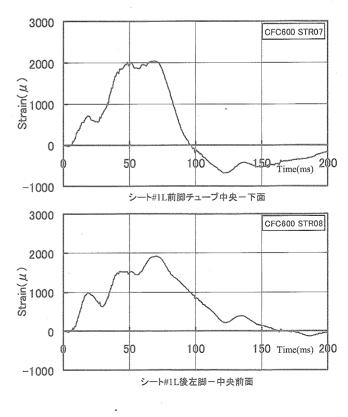


付録2 CFC60処理の圧縮荷重時刻歴応答 -50/50

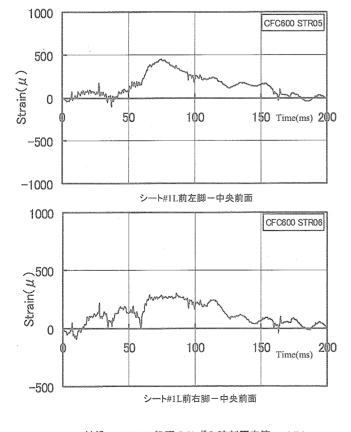
This document is provided by JAXA.



付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -2/30



付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -4/30



付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -3/30

200

200

Time(ms)

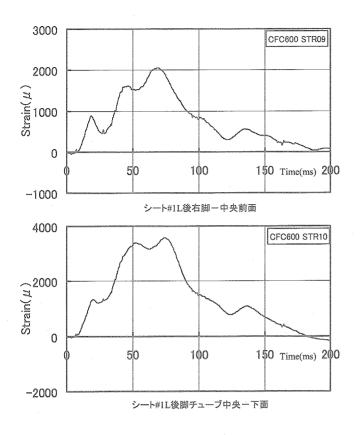
Time(ms)

CFC600 STR04

CFC600 STR03

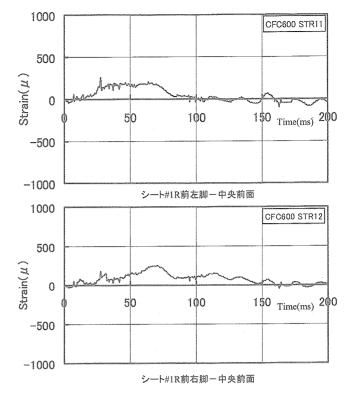
50

1\$0

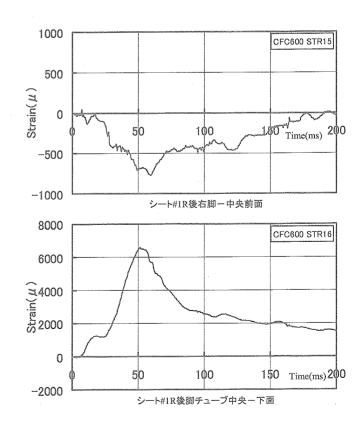


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -5/30

CFC600 STR13

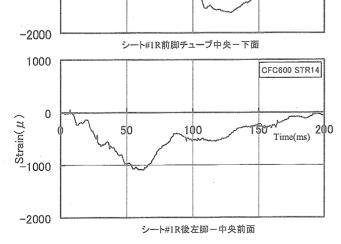


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -6/30



付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -8/30

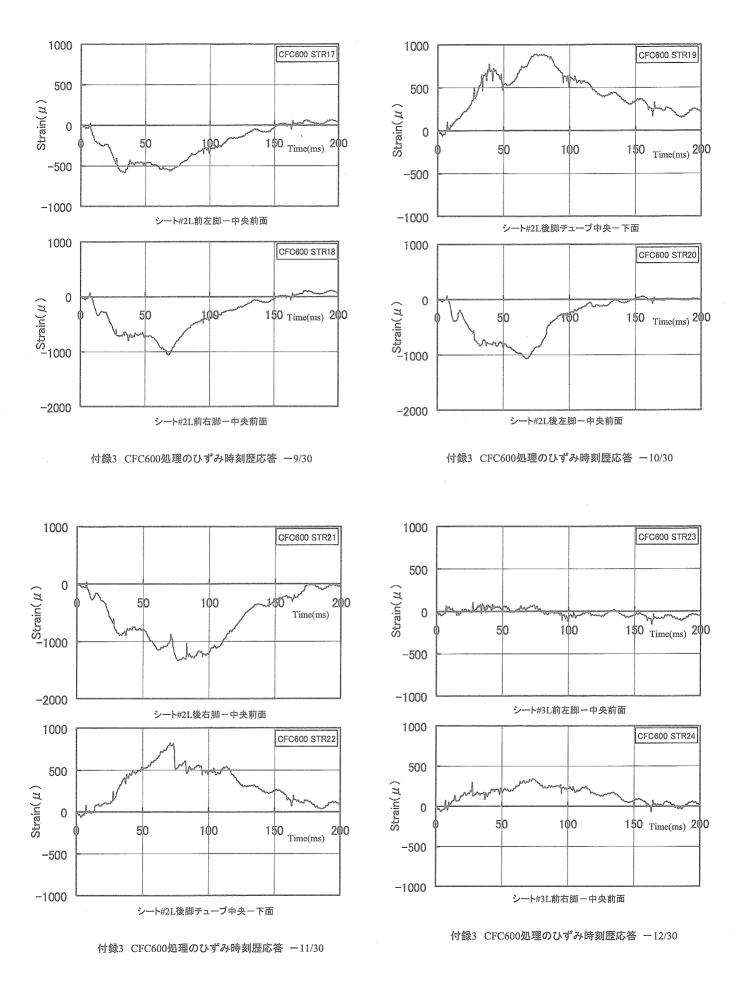
1000 0 100 150 Time(ms) 200 50 -1000

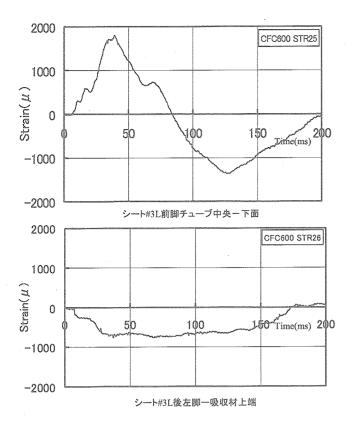


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -7/30

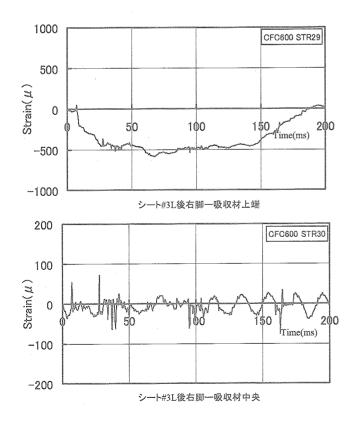
2000

Strain(μ)

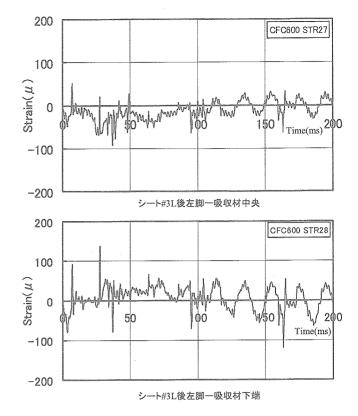




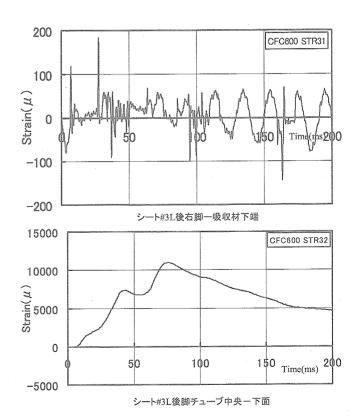
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -13/30



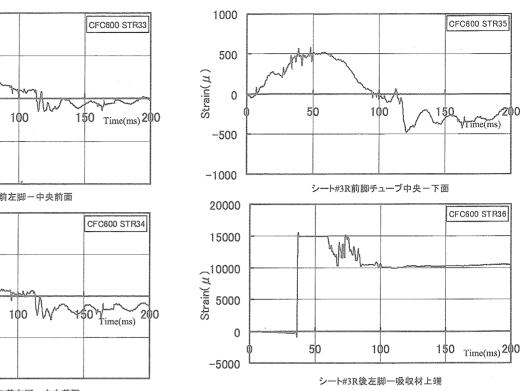
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -15/30



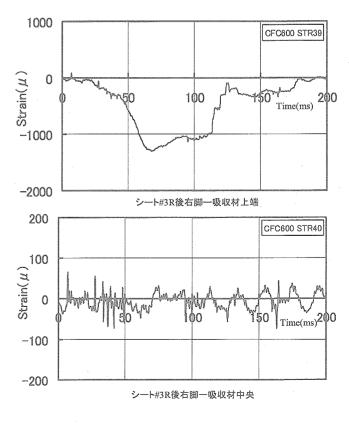
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -14/30



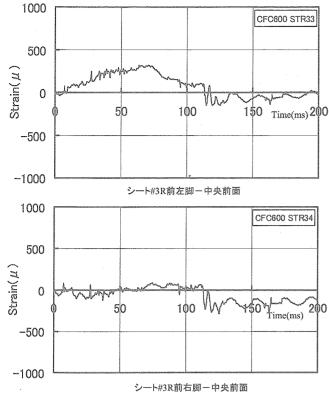
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -16/30



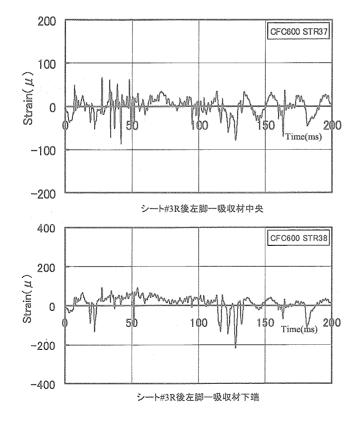
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -18/30



付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -20/30

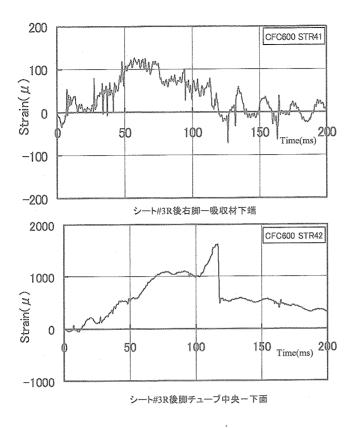


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -17/30

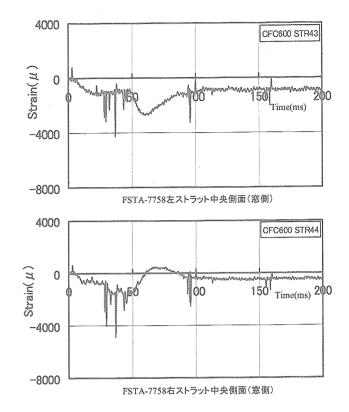


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -19/30

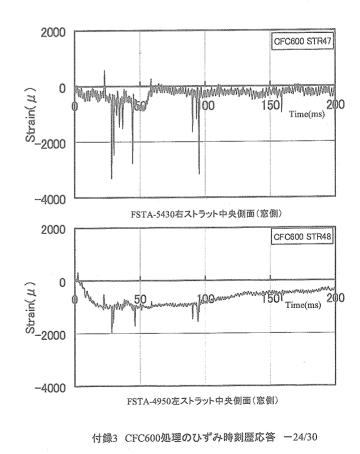
ΰ0

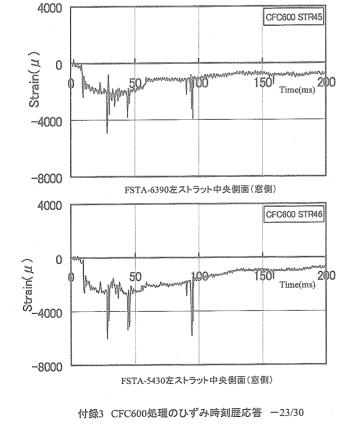


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -21/30

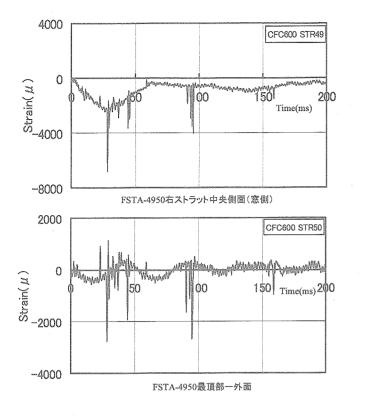


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -22/30

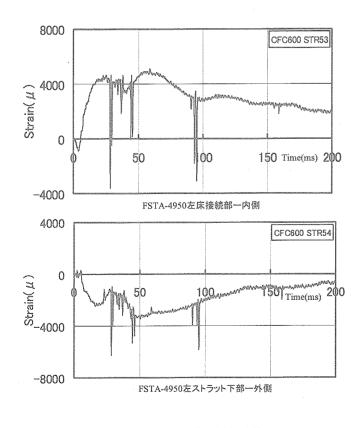




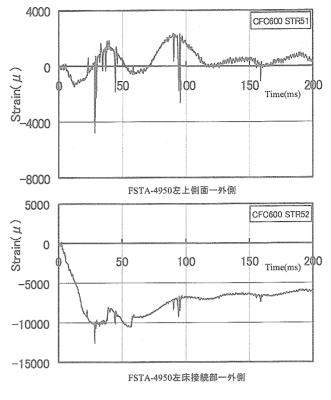
68



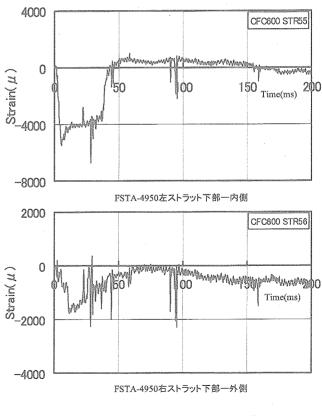
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -25/30



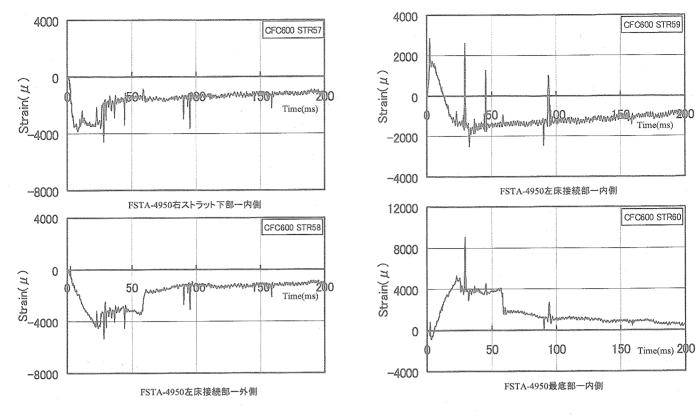
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -27/30



付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -26/30

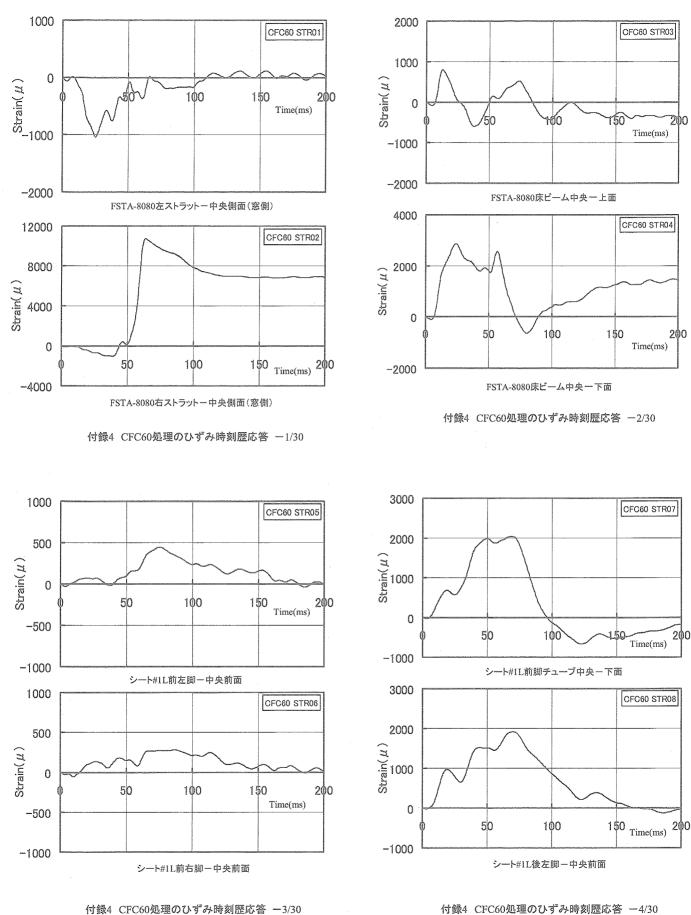


付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -28/30

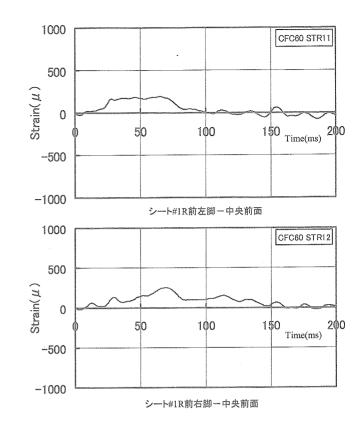


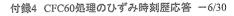
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -29/30

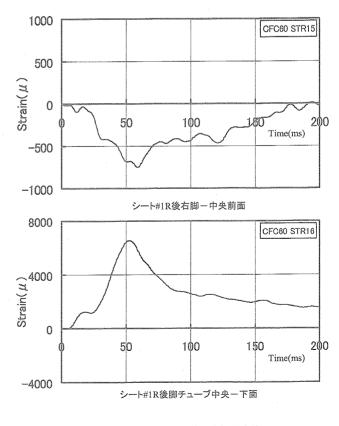
付録3 CFC600処理のひずみ時刻歴応答 -30/30



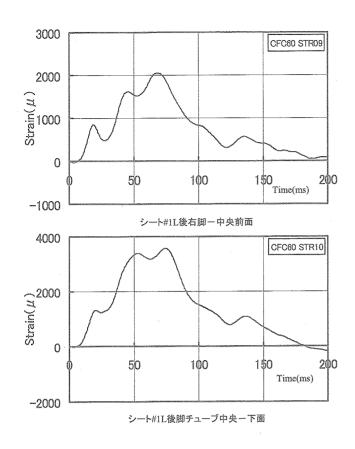
11蘇4 CFC00処理のひ9 か時刻虚心音 —

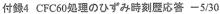


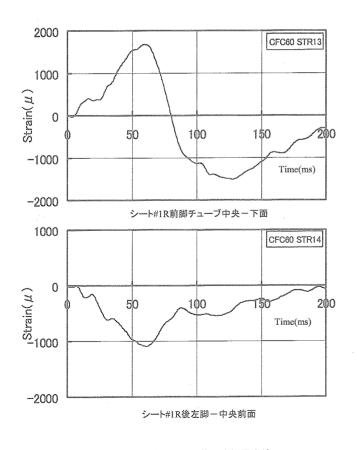




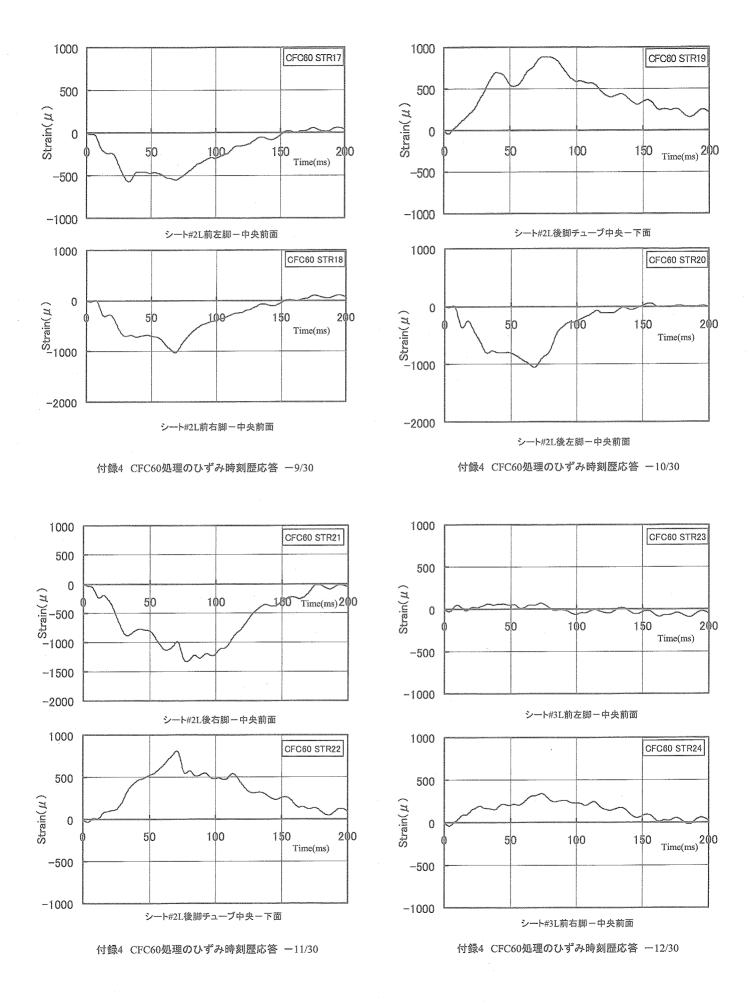
付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -8/30

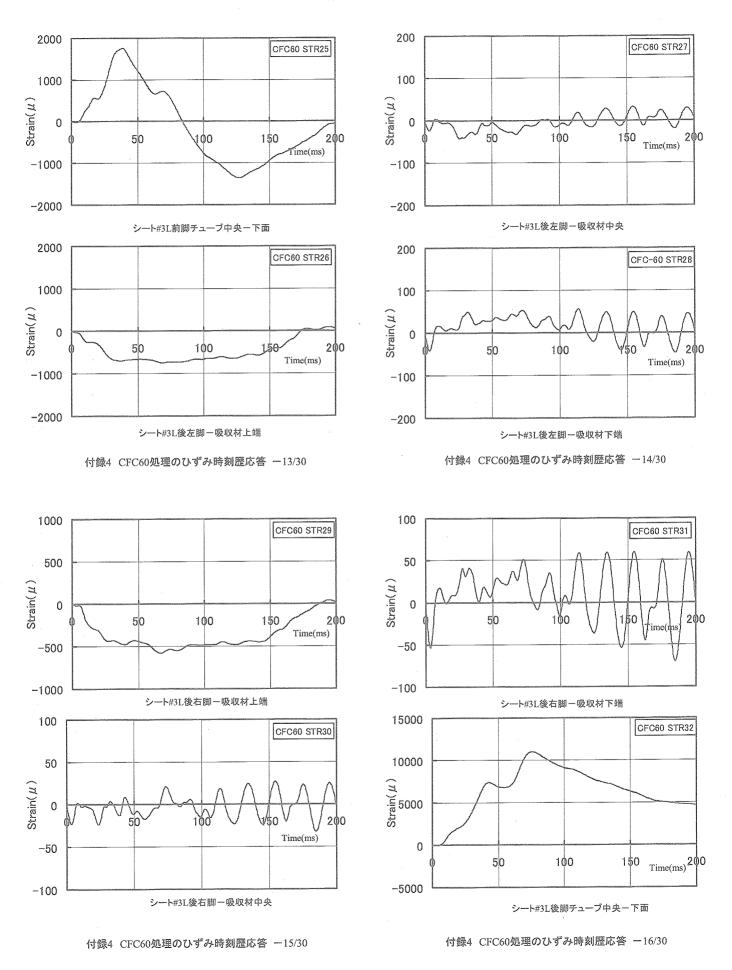


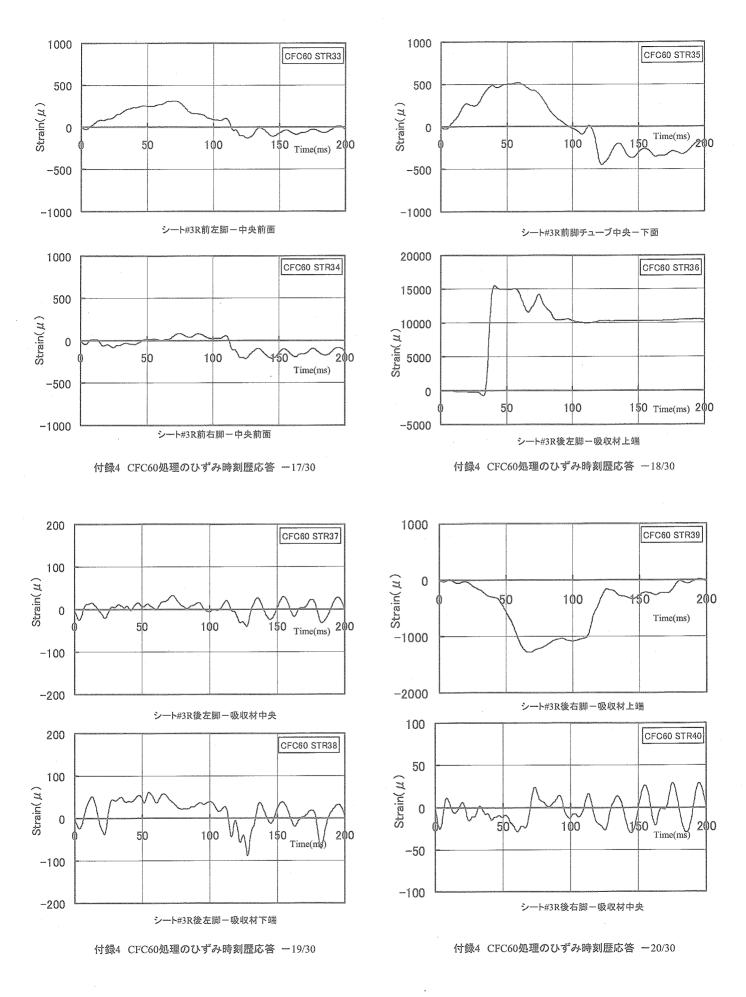


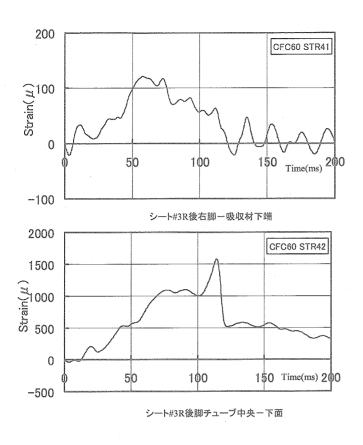


付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -7/30

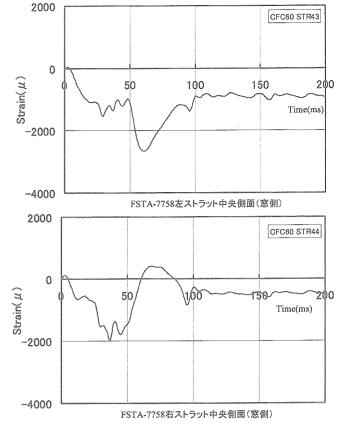




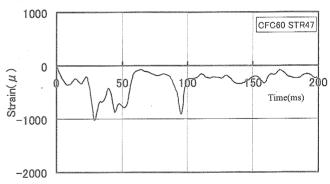




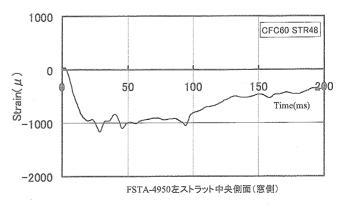
付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -21/30



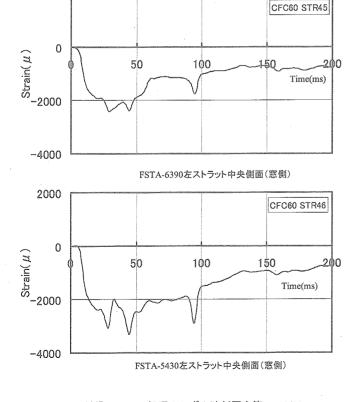
付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -22/30



FSTA-5430右ストラット中央側面(窓側)



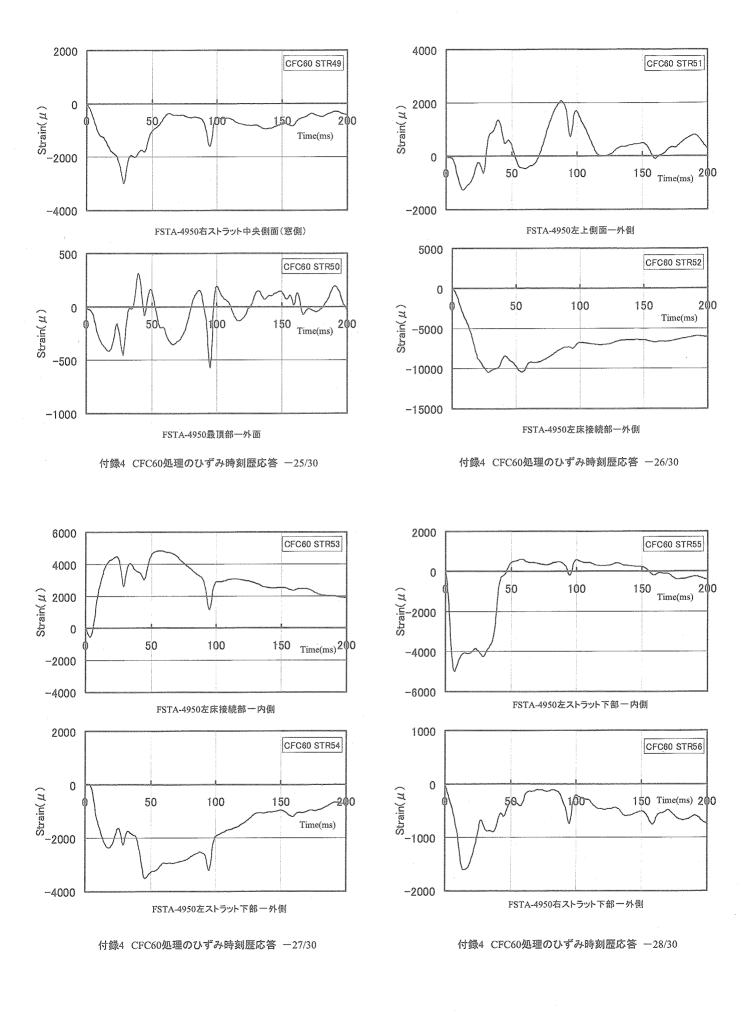
付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -24/30

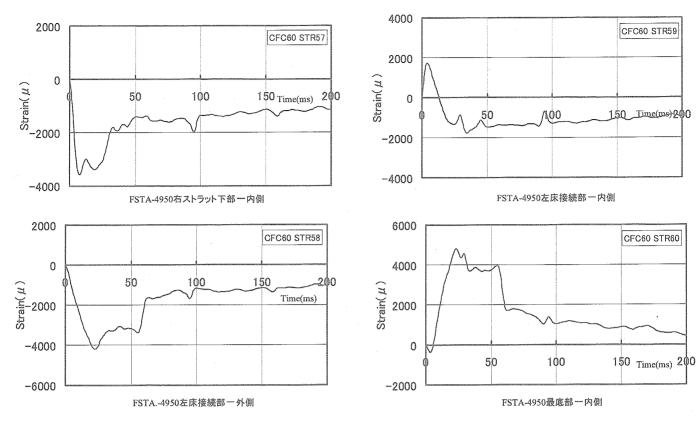


付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -23/30

76

2000





付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -29/30

付録4 CFC60処理のひずみ時刻歴応答 -30/30

宇宙航空研究開発機構研究開発報告 JAX	A-	RR-	03 -	-01	0
----------------------	----	-----	------	-----	---

2004年3月25日
独立行政法人 宇宙航空研究開発機構
〒182-8522
東京都調布市深大寺東町七丁目44番地1
TEL 0422-40-3000(代表)
株式会社 ビー・シー・シー・
東京都港区浜松町 2-4-1

©2004 JAXA

1

※本書(誌)の一部または全部を著作権法の定める範囲を超え、無断で複写、 複製、転載、テープ化およびファイル化することを禁じます。

※本書(誌)からの複写、転載等を希望される場合は、下記にご連絡ください。 ※本書(誌)中、本文については再生紙を使用しております。

<本資料に関するお問い合わせ先>

独立行政法人 宇宙航空研究開発機構 情報化推進部 宇宙航空文献資料センター



宇宙航空研究開発機構 Japan Aerospace Exploration Agency