9.4枚ブレード・ロータを用いた BVI 騒音計測基礎試験

近藤夏樹、末永尚史、白井正孝、齊藤茂(航空宇宙技術研究所) 足立直人、前田一郎、中尾雅弘(三菱重工業)

BVI Noise Measurement using 4-bladed model rotor in NAL Natsuki KONDO, Hisashi SUENAGA, Masataka SHIRAI, Shigeru SAITO (NAL) Naoto ADACHI, Ichiro MAEDA, Masahiro NAKAO (MHI)

Key Words:Helicopters, Windtunnel test, BVI noise

Abstract

This paper presents measured blade vortex interaction (BVI) noise using the 4-bladed model rotor in NAL. The tested blades have a rectangular tip and a twisted NACA0012 profile. Pressure history in the tip region on the blade surface was measured using pressure transducers. Acoustic waveform was measured using three fixed microphones. Two of them were located at 2.25R away from the rotor center on the advancing and retreating sides, respectively. The other was located below the rotor plane on the advancing side. As a result, the strongest BVI noise was measured in the case of advance ratio of 0.16, shaft tilt angle of 4 degrees, and thrust coefficient of 0.0080.

1.はじめに

都市環境に適合したヘリコプタを開発する上 で、ロータ騒音低減は重要な技術課題である。 中でもブレード / 渦干渉 (Blade-Vortex Interaction: BVI) 騒音は、ロータ・ブレードが自身 もしくは先行するブレードの放出した翼端渦と 干渉することにより発生する衝撃騒音で、他の 騒音源に卓越してうるさいことが知られている。 また、機体が着陸進入中に発生しやすい性質を 持つため、ヘリポート周辺の騒音問題はBVI騒 音によるものと言って良い。航技研ではヘリコ プタ・ロータ騒音の低減技術について実験的研 究を進める目的から高速回転翼試験装置を導入 し、いくつかの風洞試験を行ってきた¹⁾。今回、 三菱重工業と共同研究の一環として本装置を用 いたBVI騒音の計測を行い、ロータのBVI特性 を把握するとともに、CFDをベースとしたロー タ騒音解析コードの検証用データを得ることが できたので報告する。

2.試験装置の概要

本試験で使用した高速回転翼試験装置は、航 技研の6.5m×5.5m低速風洞用に製作されたへ リコプタ・ロータの空力特性や騒音特性等を試 験するための装置である。装置の詳細は文献1) に詳しい。装置の外観を図1に示す。



図1 回転翼試験装置外観



図2 ロータ装置本体

本体は風路床面に固定したストラット上に取 り付けられ、本体内の水冷式モータによりロー タを駆動する。ロータの操縦は天秤により計測 されたロータ6分力をモニタに出力し、2つの ジョイスティックを操作して行う。支持部は模 型の姿勢角を変える変角機構を有し、本風試で はロータを後傾させることにより、BVI騒音の 発生する降下飛行条件を模擬した。装置本体の 概要を図2に示す。

供試体ブレードは図3に示されるように回転 半径1m、翼弦長0.065m、8度の線形ねじり下 げ角を有する矩形ブレードで、翼断面は



NACA0012翼型である。4枚の供試体ブレード の内、2枚には90%半径位置の前縁4カ所に非 定常圧力センサを埋め込んであり、翼端渦との 干渉による圧力変動を騒音と同時に計測できる。 圧力センサ位置を図4に示す。

3. 風洞試験概要

風洞試験は平成14年4~5月にかけて、航技 研6.5m×5.5m低速風洞において三菱重工業と 共同で実施した。試験条件を表1に示す。

表1 試験条件

| ロータ回転数、 | 1000rpm |
|----------------------|-------------|
| 風速、U | 5 ~ 18.8m/s |
| シャフト傾角、 _s | 4 ° 6 ° 8 ° |
| 推力係数、C⊤ | 0.0080 |

モデル・ロータのBVI発生条件が未知であっ たため、風速、シャフト傾角、ロータ推力を変 化させ、BVI騒音が顕著に発生する条件を探索 した。騒音は図5に示すようにロータの右舷前 方と左舷後方、右舷のロータ面近傍の3箇所で 計測した。表2にマイクロフォンの設置位置を 示す。なお、音の反射の影響を小さくするため に、マイク近傍の風洞壁と装置のフェアリング および支柱に吸音材を張り付けた。



図5 マイクロフォン設置状況写真

表2 マイクロフォン位置

| | 単位:mm | | |
|-----------------------------|--------|-------|------|
| | X | Y | Z |
| ロータ中心 (_s = 0 °) | 0 | 0 | 3500 |
| Mic. 1 | 1560 | 900 | 1190 |
| Mic. 2 | - 1560 | - 900 | 1190 |
| Mic. 3 | 0 | 800 | 2540 |

X; + :downstream, Y; + :right, Z; + :up

4. 試験結果

ロータ前進率 µ に対する騒音レベルの変化を、 シャフト傾角別に比較した結果を図6に示す。 横軸はロータ前進率(風洞風速/ロータ翼端速) 度) 縦軸はA特性で補正したオーバーオールの 騒音レベルを表す。ホバリング状態から風速を 上げていくと騒音レベルは次第に増大し、ある 風速で極大になり、以降は騒音レベルは減少す る。騒音が極大となる風速はシャフト傾角が浅 いほど高速側に移動する傾向にあることがわか る。また、ロータの前進側(Mic.1, Mic.3)と後 退側(Mic.2)でも傾向が異なり、前進側の騒音 が極大となる風速よりもやや早い風速域で後退 側の騒音が極大となる傾向がある。これは、翼 端渦の下流への流れ方や吹き下ろしによる沈降 が、ロータの前進側と後退側で異なり、ブレー ドと渦が干渉する条件が変化する為と考えられ る。

次にMic.3のデータに着目し、各シャフト傾 角について騒音レベルが最大となった条件下に おける音圧波形を図7に示す。音圧波形はロー タ装置から出力される回転同期信号を用い、30 回転分のデータを集合平均してある。シャフト 傾角が4°、前進率0.16のケースでは、BVI騒 音の特徴であるスパイク状の正ピークが2つ確 認できる。シャフト傾角が増大し風速が低下す ると、最大ピーク値が下がり、ピークの数が増 える傾向が見られる。また、低風速、高シャフ ト傾角のケースの方が1回転中のピークのばら つきも大きい。 最後にBVI騒音の音源となるブレード翼端部 前縁部(r/R=0.9, x/C=0.04)の圧力変動を図8 に示す。圧力変動は音圧波形と同時に計測して おり、音圧波形と同様に30回転分のデータを集 合平均してある。ロータ方位角40度および60 度付近でBVIに起因する鋭い圧力変動が確認で きる。シャフト傾角が4°、前進率0.16のケース では、大きな圧力変動が2つあり、これが音圧 波形における2つのピークの音源であることが わかる。低風速、高シャフト傾角ケースになる と、弱い干渉によるピークの数が増え、音圧波 形のピークの数が増え、ピーク単体の大きさが 小さくなる傾向と一致する。これは低速では渦 が後方に流れるのが遅れ、ロータ面近傍の渦糸 の数が増える為と考えられる。

5.まとめ

本試験により得られた結果を以下にまとめる。

- ・低騒音ブレードの研究を進める上で基準となる矩形ブレード(翼型:NACA0012)のBVI 騒音を計測した。その結果、シャフト傾角4°、前進率0.16、推力係数0.0080の条件において、顕著なBVI騒音が計測された。
- ・CFDをベースとした騒音解析プログラムの検 証用データを得ることができた。

今回の試験結果は航技研が進めるアクティ ブ・デバイスによるBVI騒音低減の研究を進め る上でも貴重なデータになると考えられる。次 ステップの風洞試験では、アクティブ・デバイ スを搭載した先進ブレードによる騒音低減効果 の実証を行う予定である。

参考文献

1) 白井正孝、他、航空宇宙技術研究所におけ る多目的高速回転翼試験装置の整備、第66 回風洞研究会議、2001









図7 各風速における騒音ピーク時の音圧波形 (Mic.3、C_T = 0.0080、 = 1000rpm)



