航空機タイヤからの水跳ね予測技術に関する研究

窪田 健一,古賀 星吾,飯島 由美,小池 俊輔,中北 和之(JAXA)

Research on Prediction Technology of Water Spray Generated from Aircraft Tire

KUBOTA Kenichi, KOGA Seigo, IIJIMA Yoshimi, KOIKE Shunsuke, NAKAKITA Kazuyuki (JAXA)

ABSTRACT

Research on prediction technology of water spray generated from aircraft tires is going on in JAXA. As a prediction tool, a numerical code using the explicit MPS (Moving Particle Simulation) method, which is one of the particle methods, is being developed to simulate the water spray. As a benchmark problem, the water spray test conducted by NASA was simulated under a simplified condition. It was found that the angle of side spray observed behind the tire is consistent with the experimental data when the deformation of the tire due to load is taken into account, whereas the angle was underestimated when the deformation was ignored. Experimental efforts to obtain in-house data are also being made to validate the simulation. A laboratory model has been fabricated to establish the technology to measure the water behavior, and a test using actual tire is also planned in the near future.

1.はじめに

降雨により滞水状態となった滑走路上で航空機が離発 着する際,図1のように滑走路上の水がタイヤにより周囲に 跳ね上げられ,機体周囲に飛散する.水の存在により機体 にかかる抵抗は増加するため,離陸に必要な距離は増加 することとなる.また,前脚からの水しぶきが過剰にエンジ ンに流入すると不具合を引き起こす可能性があるため,設 計の段階でその点に配慮したエンジン配置とする必要が ある. 滑走路上の水によるこれらの影響評価は航空機の 型式証明取得の際に必須とされており、開発フェーズ初期 において定量的に評価されることが望ましい¹⁾.しかし,高 い精度で事前に評価することは困難であり,高精度での評 価は開発フェーズ後期に実施する実機を用いた大掛かり な試験に頼らざるを得ないのが現状である2).スケールモ デル試験や実機試験のデータに基づく水跳ね分布の経 験式は存在するものの3,その精度は低いとされており4, より高い精度で水跳ね予測が可能な技術の構築が望まれ ている.

航空機タイヤからの水跳ね現象の数値的な予測技術の 研究は2000年代にオランダの研究機関であるNLRにて実施されており、その評価ツールでは経験式と粒子追跡を組 み合わせた手法が用いられている¹⁾.また近年では、粒子 法の一種であるSPH (Smoothed Particle Hydrodynamics)を 用いた数値解析が中国・米国のグループにより行われつ つあるが、精度の面で改善の余地が残されている^{4,5)}.一方 で、実験的研究は70年代にムービングベルトを用いた簡 易試験がブリストル大学で実施されている⁹.また、80年代 にはNASA Langleyにてセスナの胴体の一部を用いた実 機スケール試験が実施されており⁷⁾、水深や速度をパラメ ータとした水跳ね分布のデータが公開されているが、その 他で参照しうる体系的に取得されたデータは皆無であるの が現状である.

そのような状況に鑑み、JAXAでは統合シミュレーションの研究開発,通称ISSAC (Integrated Simulation System of

Aerospace vehiCles)の枠組みの中で航空機タイヤからの 水跳ね予測技術に関する研究が開始された⁸⁾.本研究で は水しぶきの分布,および水により生じる抵抗を定量的に 評価するための粒子法解析ソルバ(P-Flow)の開発を目指 しており,解析結果の検証を目的とした実験も進行中であ る.本稿では開発中のソルバの概要について説明した後 に,先述したNASAによる水跳ね試験を模擬した解析結果 を示す.また,検証データ取得に向け検討中である簡易 試験,準実機スケール試験に関する取り組みについても 紹介する.



図1 A350の水跳ね試験²⁾

2. 粒子法解析ソルバの開発

2.1. 粒子法モデル

水跳ね現象は回転するタイヤにより水膜が押しつぶ されるとともに巻き上げられ周囲に飛散する複雑な現 象である.液体の界面は大規模に変形し,最終的には 微小な液滴が広範囲に飛散することになるため,混相 流の解析手法として広く知られるVOF法などの格子法 を用いると,膨大な格子数が必要となることが予想さ れる.そこで,本研究では,大規模な界面の変形を伴 う液体解析を得意とする粒子法を採用した.粒子法は 流体を粒子で近似し,個々の粒子がNavier-Stokes方程 式に従うよう運動させることで流体挙動を追跡する手 法である.そのため基本的には空間格子を必要とせず, 大規模な界面の変形に対しても柔軟に対応できる.

粒子法モデルとしては非圧縮性流体向けに開発されたMPS (Moving Particle Simulation)法を用いた⁹. MPS 法には圧力をポアソン方程式から求める半陰解法と疑似圧縮性を仮定する陽解法があり、それぞれの計算コストは粒子数Nに対し半陰解法ではO(N^{1.5})、陽解法ではO(N^{1.6})でスケールする.本研究では将来的に数千万から数億個の粒子を用いた比較的大規模な解析を目指しており、並列化が容易な陽解法を適用した^{10,11}.

MPS法では非圧縮Navier-Stokes方程式に現れる各種の微分演算子に対し、影響半径内の粒子の寄与を自身からの距離に応じて重み付けした上で積算する相互作用モデルが用いられる.

$$\frac{\mathrm{D}\boldsymbol{u}_i}{\mathrm{Dt}} = -\frac{1}{\rho}\nabla p_i + \frac{\mu}{\rho}\nabla^2 \boldsymbol{u}_i + \boldsymbol{g}$$
(1)

$$\nabla p_i = \frac{d}{n_0} \sum_{j \neq i} \left[\frac{p_i + p_j}{r_{ij}^2} \boldsymbol{r}_{ij} \boldsymbol{w}_{gr}(r_{ij}) \right]$$
(2)

$$\nabla^2 \boldsymbol{u}_i = \frac{2d}{\lambda_0 n_0} \sum_{j \neq i} [(\boldsymbol{u}_j - \boldsymbol{u}_i) w(r_{ij})]$$
(3)

ここで \mathbf{u}_i , p_i , ρ , μ , gはそれぞれ粒子iの速度ベクト ル, 圧力, 質量密度, 粘性係数, 重力を表す. また, $\mathbf{r}_{ij} = \mathbf{r}_j - \mathbf{r}_i, \ \mathbf{r}_{ij} = |\mathbf{r}_{ij}|, \ d$ は空間の次元数, w_{ar}, w はそ れぞれ勾配, ラプラシアン用の重み関数である.上述 のとおり空間を離散化するための格子は原理的に不要 であるが、近傍粒子探索の効率化のために仮想的な直 交格子を設け個々のセル(粒子法ではバケットと呼ば れる)内に存在する粒子のリストデータを保持するの が一般的である.本研究ではこの仮想格子を,含まれ る粒子数が均等になるように領域分割し、それらを MPIにより並列化された各プロセスに割り当てること で計算負荷を均一化した.本研究では室谷らに倣い領 域分割にはグラフ分割ライブラリであるParMETISを 利用し¹⁰⁾、あるプロセスの担当粒子数が基準値を上回 ると再分割することとした.現状, P-Flowはプロセス 並列にしか対応していないが、スレッド並列化も施す ことで性能が向上することも旧バージョンで実証済み であるため¹²⁾,将来的にはハイブリッド並列に対応さ せる予定である.

2.2. 境界条件

MPS法の壁面モデルには、壁を壁面粒子で表す手法 とポリゴン壁を用いる手法がある.本研究では、壁面 データの構築が容易な後者を採用し、ポリゴン壁モデ ルにはMitsumeらにより提案されたERP(Explicitly Represented Polygon)モデルを採用した¹³⁾. ERPモデル は近傍壁内に仮想的なミラー粒子があるものと見なし、 そのミラー粒子の影響半径内にある流体粒子の寄与を 加算することで壁面の影響を考慮することができるモ デルである.オリジナルのERPモデルでは着目する粒 子にとって最近傍のポリゴン壁のみが考慮されている



(b) 最近傍点が辺または頂点である場合
図 3 凸面における ERP モデル(●:流体粒子,○:
壁粒子として考慮するミラー粒子,○:壁粒子として考慮しないミラー粒子)

が、本研究の解析対象である水跳ね問題においては、 タイヤと滑走路が近接する領域では図2に示すように 対向するポリゴン壁が近接して配置されるため、最近 傍のポリゴンのみを考慮するだけでは不十分であり、 影響半径内に存在する複数の近傍壁を過不足なく考慮 する必要がある.そこで本研究では、仮想格子の各バ ケットに近傍壁リストの情報を保持させ、そのバケッ ト内の粒子はリストに基づき壁面の影響を考慮するこ ととした.影響半径内に複数のポリゴンが存在する場 合、ポリゴンの位置関係によっては重複してミラー粒 子を生成してしまう可能性があるため、それを避ける ために考慮する近傍壁のみを適切に選択する必要があ る.また、タイヤ表面は基本的には凸面で構成される が、凸面に対しERPモデルを適用する場合、ミラー粒子 の評価方法に注意する必要がある.図3に示すように, 着目粒子mのミラー粒子m'の影響半径内にある流体粒 子(sとする)の寄与を積算する際,sのミラー粒子s'が 壁面内に存在する場合のみsの寄与を積算した.また, 最近傍点が辺または頂点である場合,平均化された法 線ベクトルを算出し,その法線ベクトルに垂直な平面 に対してERPモデルを適用した.これはERPモデルが 面対称の位置にミラー粒子を配置することを前提とし たモデルであることに配慮した措置である.

Zhaoらの解析では移動壁を用いてタイヤの並進および回転運動を模擬しているが⁴)、本解析では近傍壁リストの更新に伴う計算コストを抑えるために、機体静止系を採用した.そのため、本解析では速度境界条件を課した.すなわち、壁面ポリゴンは空間中に固定し、滑走路およびタイヤの各ポリゴンに速度ベクトルを与えることでタイヤの並進および回転運動を考慮した. 機体静止系では、水たまりを表す流体粒子は計算領域境界からタイヤ並進速度で流入させることとなる.流入境界付近ではタイヤで反射した擾乱が粒子の挙動を乱すため、擾乱を抑制するために人為的に粘性係数を増加させた高粘性領域を設けた.

2.3. 解析条件

本稿ではNASAにより実施されたタイヤ単体による 水跳ね試験を模擬した解析結果を示す").表1にベース ラインとする計算条件を示す.タイヤの直径,幅 は"6.00×6, TT, 8-ply"のサイズ(直径:0.445 m,幅:0.16 m) とし、タイヤのホイールやトレッド(溝), 気流と の相互作用,表面張力等は簡単のため無視した.実際 の試験では約1 tonの荷重がタイヤにかかっておりタイ ヤは変形しているが,変形を無視したタイヤ形状をべ ースラインとした(図4参照).ただし、水跳ね角度に 対するタイヤ形状の影響を調べるため、荷重により変 形した形状に対しても解析した.変形したタイヤの形 状については公開されている輪郭データを基に作成し た. 座標軸として流れ方向にx軸, 鉛直方向にy軸, 奥 行方向にz軸を設け、タイヤの接地点を原点とした.水 深は16mmとし、本解析では水たまりを鉛直方向に6粒 子で表す粒子径(2.67 mm)を用いた. なお, 水たまり を維持するために滑走路の両端に高さ30 mmの堤防を 設けてある.水はタイヤの上流x = -0.5 mの位置から幅 1.4m, 速度18.3m/sで流入させた.また, 高粘性領域は x = -0.25 mより上流に設定しており、本解析では粘性 係数に10⁴を乗じた. 全解析領域はx方向に2.8 m, y方向 に2.0 m, z方向に4.0 m確保しており, この領域内での 粒子は追跡するが領域外に出た粒子は削除した.

図5に初期条件における粒子とタイヤの位置関係を 示す.本解析ではタイヤ中心より0.1m上流位置に水た まりの先端が位置するとして計算を開始した.図5では プロセス毎に粒子を色分けして表示しており、各プロ セスが保持する粒子数がほぼ等しいことが見て取れる. なお、プロセス数が多いため同色が複数のプロセスに 重複して使われていることに注意されたい.本解析で はJAXAスーパーコンピューターJSS2を利用し、Flat MPIの120並列で解析を行った.最終的な粒子数は300 万個程度であり、解像度の向上や広範な領域での解析

表1 解析条件	
粒子サイズ (L_0)	2.67 mm
影響半径	$2.1 L_0$
ラプラシアン用影響半径	$3.1 L_0$
質量密度	1000 kg/m ³
重力加速度	9.8 m/s^2
動粘性係数	1×10 ⁻⁶ m ² /s
並進速度(流入速度)	18.3 m/s
水深	16 mm
疑似音速	100 m/s



(a) ベースライン形状
(b) 変形したタイヤ形状
図 4 タイヤ形状



図 5 タイヤおよび滑走路と粒子初期位置(粒子は プロセス毎に色分けして表示,ただし重複あり)

は今後の課題とする.

3. 解析結果と考察

3.1. 水跳ねの全体構造

図6にベースライン形状のタイヤによる水跳ねの全 体構造を示す.図6-(a)のとおりタイヤの側方に水膜が 形成される様子が捉えられており,実験で撮影された 水跳ねの様子と定性的に一致する結果が得られた⁷⁾.図 6-(b)では回転するタイヤにより押しつぶされた水の一 部が上流側にも飛散する様子が捉えられている.側方 および前方への水跳ねはタイヤからの水跳ね現象に特 徴的な水しぶきの構造として知られており⁴⁾,これらの 構造が現れていることは本解析結果の妥当性を支持す るものと言える.

図6から解析領域には周囲に粒子が存在しない孤立 粒子が多数生じていることがわかる.孤立粒子は圧力 勾配や粘性の影響を受けないため流体粒子としては振 る舞わず,また気流の影響も無視していることから重 力以外の力を受けない.実際には表面張力により孤立 粒子の発生は抑制されると考えられる.また発生して も気流による空気力により加減速を受けるため,これ らの影響により全体的な分布は変化するものと予想さ れ,その調査は今後の課題としたい.また,当然なが ら孤立粒子以外の水滴に対する空気力も無視すること はできない.その影響を考慮するために任意形状の水



(a) front view

図6 タイヤ単体による水跳ね分布

滴に対する空気力モデルの構築も進めており¹⁴,将来 の気流との連成解析に用いる予定である.

3.2. 荷重によるタイヤ変形の影響

図7にタイヤ中心から0.7 m後方での水跳ね分布を示 す. ただし, 解析結果では十分な数の粒子数を描画す るため, x= 0.7 – 0.8 mに存在する粒子を示した. 図中 にはベースライン形状による分布の他に、変形タイヤ による分布、およびNASAの試験で得られた水跳ね分 布(最も流量が多いライン)も示した.図7から、ベー スライン形状では水跳ね角度が過小評価されるのに対 し、変形したタイヤでは水跳ね角度が実験と一致する ことがわかる.このことから、水跳ね角度の予測にお いては荷重によるタイヤの変形を考慮することが重要 であると言える.ベースライン形状はタイヤと滑走路 は点接触である一方で変形タイヤは面接触であり、接 地箇所付近から側方に引いたタイヤ表面の接線が滑走 路と成す角度は、図8に示すとおり変形タイヤの方が大 きい(正確にはベースライン形状の接地点での接線は 滑走路面と一致するため,接地箇所付近の接線とした). 押しつぶされた水が側方に跳ね上げられる際、跳ね上



図7 タイヤ中心から0.7 m後方での水跳ね分布7)



図8 接地箇所付近のタイヤ表面の接線

げられる角度はこの接線の角度に強く影響されると考 えられる.接地箇所付近の水はこの接線と滑走路の間 に飛散することになり,そのまま空間に飛散する粒子 もあれば周囲の水を押し上げることに寄与する粒子も 存在する.接線角度と水跳ね角度が大きく異なるベー スライン形状では後者の粒子が多いことが予想される. 一方,変形タイヤの場合は接地箇所付近の粒子にとっ て上方が開けていることから前者の割合が増えるもの と考えられる.双方の水跳ね機構の詳細な調査は今後 の課題としたい.

(b) side view

4. 実験的研究

前述の通り、これまでも模擬試験や実機試験が行わ れているが、大規模な試験となるため多額のコストが 必要となる.また、公開されているデータは限られて おり、開発中の数値解析コードの検証用データとして 十分ではない.そこで、比較的コストを抑えた方法に よりデータを蓄積する試験技術、及び、計測技術の開 発を目指す.

具体的には、水跳ねのスケール効果に着目して、大 規模な試験ではなく、簡易試験や準実機スケール試験 において、最新の高速度カメラや計測手法を導入する ことにより水跳ねの詳細データを取得する.ここでは、 これまで実施した簡易試験の結果の一部と準実機スケ ール試験の計画について紹介する.

まず,簡易試験に関しては,図9に示すような装置を 構築した.全長1mの水槽に液体を数mmから数cm程度 溜めて,その中を電動レールアクチュエータに支持系 で取り付けた供試体を水平移動させることにより水跳 ねを発生させ,高速度カメラを用いて計測する.加え て,実際の供試体の速度を確認するため,レーザ測距 計を用いて移動物体の時系列の距離を計測し,それを 微分することにより速度を導出する.図10は表2に示す 条件で実施した試験結果を示す.このように,現象の 移動速度に対する感度を取得することができたが,今 後は速度以外の条件を変更し,様々なパラメータ(供 試体速度、サイズ、水深等)によるデータベースを構 築する予定である.

次に、準実機スケール試験に関しては、図11に示す ような装置の構想を考えており、再現性の高い定常状 態の水跳ねデータを取得するため、自動車等を用いた



図9 簡易試験装置





最大高さ

55mm

(c) 最大速度: 1.75 m/s (d) 最大速度: 2.0 m/s



(e) 最大速度: 2.0 m/s (Side View)図 10 簡易試験結果の一例

方法ではなく、電動モータ駆動制御のレール走行台車 を用いた方法を考案した.供試体を速度10 m/s以上の 一定速度で滞水区間距離10 m以上移動させ、水跳ね現 象を発生させて試験を実施する予定である.

5.まとめ

滞水状態の滑走路上を走行する航空機のタイヤから 生じる水しぶきの分布,および水に起因する抵抗の予 測技術の研究に関する取り組みについて紹介した.予 測ツールとして粒子法解析ソルバP-Flowを開発中であ り,その内容を説明するとともにNASAによる水跳ね 試験の模擬解析の結果を示した.解析結果ではタイヤ からの水跳ねに特徴的な側方および前方への水しぶき が確認された.また,荷重によるタイヤの変形を考慮 することで実験結果と整合する水跳ね角度が得られる ことを示した.予測ツールの検証データ取得に向けた 取り組みも進行中であり,水の挙動を計測するための 技術を獲得するための簡易試験装置を構築した.準実

表2	簡易試験の試験条件の一例
供試体諸元	φ50 mm×20 mm アルミ円柱
	(回転なし)
供試体速度	1.0 m/s, 1.5 m/s, 1.75 m/s, 2.0 m/s
液体	水
液体の深さ	10 mm
	(底面と供試体間の距離:1 mm)
液体の温度	18 °C
室温	20 °C
湿度	40%



機スケール試験も計画中であり、試験結果をまとめて P-Flowの検証用データベースを構築する予定である.

謝辞

本研究ではJAXAスーパーコンピューターJSS2を利 用しました.関係各位に感謝いたします.

参考文献

- Gooden, J. H. M.: Engine ingestion as a result of crosswind during take-offs from water contaminated runways, NLR-TP-2013-201, 2013.
- 2) "A350 XWB MSN004 successfully undertakes water ingestion tests at Istres". https://www.airbus.com/newsroom/pressreleases/en/2014/05/a350-xwb-msn004successfully-undertakes-water-ingestiontests-at-istres.html (retrieved 2017).
- 3) ESDU: Estimation of Spray Patterns Generated from the Sides of Aircraft Tyres Running in Water or Slush, STD 83042, 1998.
- Zhao, K., Liu, P., Qu, Q., Lin, L., Lv, J., Ding, W., Agarwal, R. K.: Numerical Simulation of Aircraft Tire-Generated Spray and Engine Ingestion on Flooded Runways, *Journal of Aircraft*, 54(2017), pp. 1840-1848.
- 5) Zhao, K., Liu, P., Qu, Q., Ma, P., Hu, T.: Flow physics and chine control of the water spray generated by an aircraft rigid tire rolling on contaminated runways, *Aerospace Science and Technology*, **72**(2018), pp. 49-62.
- 6) Barrett, R. V.: Spray from aircraft undercarriages at high speed-a model investigation, *Aeronautial Journal*, **81**(1977), pp. 220-225.
- Daugherty, R. H., Stubbs, S. M.: Measurements of Flow Rate and Trajectory of Aircraft Tire-Generated Water Spray, NASA TP-2718, 1987.

- P北和之,青山剛史,浜本滋: JAXA における多 分野統合基盤システム (ISSAC)の研究開発,第
 51回流体力学講演会/第37回航空宇宙数値シ ミュレーション技術シンポジウム,1A11,2019.
- 越塚誠一,柴田和也,室谷浩平:粒子法入門,丸 善出版,2014.
- 室谷浩平,大地雅俊,藤澤智光,越塚誠一,吉村 忍: ParMETIS を用いた MPS 陽解法の分散メモ リ型並列アルゴリズムの開発, Transactions of JSCES, 20120012(2012),
- 大地雅俊, 越塚誠一, 酒井幹夫: 自由表面流れ解 析のための MPS 陽的アルゴリズムの開発, *Transactions of JSCES*, 20100013(2010),
- 12) Miyajima, T., Kubota, K., Fujita, N.: An optimization of search for neighbour-particle in MPS method for Xeon, Xeon Phi and GPU by using directives, HPC Asia, 2018.
- Mitsume, N., Yoshimura, S., Murotani, K., Yamada, T.: Explicitly represented polygon wall boundary model for the explicit MPS method, *Comp. Part. Mech.*, 2(2015), pp. 73-89.
- 14) 辻村光樹, 窪田健一, 佐藤哲也, 髙橋孝, 村上桂 一: 粒子法を用いた液滴解析における空気力の モデル化, ながれ, 38(2019),