表面への突起付与によるカプセル回転挙動への影響

○飯田侑(九工大・院),平木講儒(九工大),青木耀大(IHI), Harald Kleine(UNSW)

Yu HANDA, Koju HIRAKI (Kyusyu Institute of Technology) Akihiro AOKI(IHI), Kleine Harald(UNSW)

Key Words : Reentry capsules, Low speed wind tunnel, lift flight, center of gravity,

1. 緒言

国際宇宙ステーションからの人や物資の帰還に は再突入カプセルが用いられている.カプセルは空 気力による減速を目的として扁平な鈍頭形状をし ており、このような形状のカプセルは主に遷音速域 において自励振動を起こすことがこれまでの研究 によって明らかとなっている.カプセルの重心を機 体対称軸上からずらして、非零の釣合迎角を持たせ ることにより発生する揚力を利用する場合もある. 緩やかな減速加速度の達成と誘導修正が可能とな る.このような揚力型カプセルでは釣合角がピッチ とヨーで異なり、その影響を静的・動的に評価する 必要があるが、動的に評価することは容易ではない. 本研究では、揚力型カプセルを対象に、3自由度自 由回転装置を用いた動的試験法による評価につい て報告する.

2. 実験装置

2-1 支持装置

本実験で使用したカプセル回転支持装置の基盤 となっている3自由度自由回転支持装置をFig.1に示 す.この装置は2つの深溝玉軸受によるジンバル機構 によって、ピッチ・ヨー軸まわりの回転運動を許容 している.さらにスラスト軸受と2つの深溝玉軸受に よって、ロール軸まわりの回転を可能とする回転軸 支持機構をもつ.これらの機構によってピッチとヨ ー、ロール軸周りの3自由度回転運動を可能としてい る.この装置のベアリングの箇所を減らして取り付 けることによって1自由度、2自由度の装置へと転換 し本研究に用いた.さらに、本装置は可動部を固定、 解除するための機械的なストッパー機構を有してお り、遠隔でストッパー制御を行うことができる.



Fig.1 3DOF free rotational supporting device

2-2 カプセル模型

本研究で用いたカプセル模型をFig.2に示す. 直径 106mmで,大きな曲率半径の前面を有する形状であ る.回転中心が機体対称軸からピッチ面内でのみオ フセットされた揚力型である.軸対称体であるカプ セルを対称軸外の回転中心に取り付けるため,重力 によるモーメントが発生するので,模型内部におも りを付与にして釣合を実現している.

カプセル模型にはジャイロセンサが内蔵されてお り,取得されるピッチ・ヨー・ロール軸周りの角速 度を積分することで姿勢角を算出する.



Fig.2 Test model specification

実験結果と考察

3-1 選音速風洞における評価 宇宙航空研究開発機構・宇宙科学研究所の遷音速 風洞にて、ロール挙動が確認されたMach0.3の気流中

で実験を行った.

3軸まわりに回転可能な試験において,得られたカ プセル姿勢角の時間変化をFig.3 に示す.





ロック解除と同時に、緑で示されたロール軸まわ りの回転が発生している.

今度は、ロール軸まわりにのみ可動な1自由度実験 を、先の3自由度実験と同様にMach0.3の条件下で行った.同じくカプセル姿勢角の時間変化をFig.4 に示 す.なお、ピッチ角およびヨー角はともに0°で固定 である.



Fig.4 Angle transition of HTV-R in 1DOF(roll)

Fig.4 に示されている通り,緑で示されたロール軸 まわりの回転が発生している. ピッチ・ヨー角とも に0°で,迎角横滑り角ともに0°であるにもかかわ らず,ロール回転の発生が確認された.

次に,ヨー軸は固定してピッチ軸・ロール軸まわ りに回転可能な2自由度実験をMach0.3の条件で行っ た. 姿勢角の時間変化をFig.5 に示す.



Fig.5より,緑で示されたロール軸まわりの回転運動が確認された.

異なる自由度下で実験を行った結果,3自由度実験 や2自由度実験に比べ,1自由度実験は特にロール運動の角加速度が大きい.

3-2 低速風洞における評価

低速風洞試験設備(500mm×500mm)においても カプセル模型の姿勢運動を観察した.風速は約 23[m/s],初期迎角は0度とトリム迎角に近い20度に て実験を行った。また,表面粗さによるロール運動 抑制効果を検証するため,それぞれの粗さ付きカプ セルについて20回ずつ試行し,ロール運動が発生し た割合を調べた。Fig.6に表面粗さを変えた模型表面 を示す.番号は目の番手である.



Fig.6 Surface of capsule provided roughness by sandpaper (Left#2000, Right: #40)

まずは、ロール軸のみに可動な1自由度実験を行った.ロール運動をした回数と割合をTable.1に示す.

Table.1 Number and percentage of roll(Roll)

	ロールした回数	ロールした割合
#2000 迎角0°	20	1
#2000 迎角20 [°]	12	0.6
#40 迎角0°	20	1
#40 迎角20°	7	0.35

迎角0°ではどちらの粗さにおいて全てロール運動をした.また、トリム迎角付近では粗さの大きい 模型の方がロール運動をする割合が低く、粗さによってロール運動が抑制されている.

次に、ピッチ軸とロール軸まわりに可動な2自由 度実験を行った結果をTable.2に示す.

Table.2 Number and percentage of roll

(Pitch and roll)

	ロールした回数	ロールした割合
#2000 迎角0°	20	1
#2000 迎角20°	16	0.8
#40 迎角0°	20	1
#40 迎角20°	17	0.85

迎角0°においては1自由度実験と同様にどちらの粗さにおいて全てロール運動をした.迎角20°においてはどちらも約8割がロール運動をした.初期迎角20度,粗さ#2000におけるピッチ,ロールの角度変化をFig.7に示す.



Fig7. Pitch and roll angles(#2000)

ロールが開始する以前ではピッチ角の振動は小さく,ロール開始後で大きく振動している.角速度の時間変化をFig.8に示す.



Fig.8 Pitch and roll angular velocity(#2000)

ロール角速度の大きさが増加する時間とほぼ同

時にピッチの角速度の大きさが大きくなる.

今度は、ヨー軸とロール軸まわりに可動な2自由 度実験を行った.目の細かい#2000の模型において 初期迎角20°で実施した姿勢角の時間変化の様子 をFig.9に示す.



Fig.9 Yaw and roll angles(#2000)

ヨー, ロールが共に振動が見られたものの, 一方 向へのロール回転は生じなかった.

これまでの結果と比較するため3自由度でも実験 を行った. 粗さ#2000模型を初期迎角20°にて実験 した時の角度変化をFig.10に示す.



Fig.10 Pitch and yaw, roll angles(#2000)

約6~7[sec]からロール運動が開始している.角速 度の時間変化を表すグラフをFig.11に示す.



Fig.11 Pitch and yaw, roll angular velocity(#2000)

角速度について、ピッチ軸周りの角速度の増加後, 9~10[sec]の間でロール運動の角速度が増加している.ヨー軸周りの角速度もロール運動角速度の増加 とほぼ同時刻で増加している.

1自由度(ロールのみ可動)実験についてトリム 迎角に近い20[°]で実験した際にもロール運動が 確認されたことからピッチ,ヨー軸周りの振動に影 響されることなくロール運動は発生するが,粗さの 違いによってロールする割合に大きく違いがあっ た.2自由度(ピッチ,ロールに可動)実験におい ては,ロール運動の開始と共にピッチ軸周りの振動 が増加しており,角速度の変化についてはロール運 動の角速度増加とピッチ軸周りの角速度増加の時 刻がほぼ一致していた.このことは3自由度実験で も確認されている.

4. 結論

一連の実験を通して、分かったことを以下にまと める.

- 1. 迎角および横滑り角ともに0°であっても,ロー ル回転が発生する.
- 2. 表面粗さの付与によってロール運動は抑制され る傾向にある.
- ピッチとロール、もしくはヨーとロールの2自由 度の組み合わせでは、ピッチとロール時のみー 方向へのロール回転が発生する.

謝辞

本研究で実施された風洞実験は宇宙航空研究開発 機構宇宙科学研究所が大学共同利用設備として提供 する高速気流総合実験設備にて行われた(課題番号 W17-003).

参考文献

1) 矢永雄馬,3自由度自由回転支持装置による揚力型

カプセルの振動評価,九州工業大学2015修士論文 2) 青木耀大,人工的な粗さによるカプセルロール運動への影響,九州工業大学2019修士論文 3)滝澤潤一,杉村文隆,大窪拓哉,平木講儒,中須 賀真一,大気球を利用したµ-LRSのカプセル自由落 下実験

This document is provided by JAXA.