## 飛行実験におけるCFD解析

○石川敬掲(三向ソフトウェア開発),吉田憲司,郭東潤,川上浩樹,徳川直子(宇宙航空研究開発機構)

CFD Analysis on the Flight Test of Supersonic Experimental Airplane(NEXST-1)

Hiroaki Ishikawa(Sanko Soft Co. Ltd),

Kenji Yoshida, Dong-Youn Kwak, Hiroki Kawakami and Naoko Tokugawa (Japan Aerospace Exploration Agency)

Key Words : SST, Computational Fluid Dynamics, Flight Testing

#### Abstract

Flight test on supersonic experimental airplane(NEXST-1) was conducted successfully by Japan Exploration Agency on October ,2005. A lot of aerodynamic data on the flight test were obtained. In this study those flight test data were compared with the numerical analysis to validate the design technologies. The effect of the additional parts, the aeroelastic deformation and boundary layer transition were taken into account in the CFD analysis for higher accuracy. Then this comparison highlighted the quantitative benefit of the natural laminar flow wing design concept.

#### 1. はじめに

2005年10月10日に宇宙航空研究開発機構(JAXA:Japan Aerospace Exploration Agency)によって小型超音速ロケ ット実験機(NEXST-1:National Experimental Supersonic Transport)の飛行実験が行われた<sup>1)</sup>. 飛行実験では,空気 力,表面圧力,境界層遷移に関するデータが取得されて おり,本研究ではこれらのデータとCFD(Computational Fluid Dyanamics)解析を通し空力設計コンセプト<sup>2)</sup>の妥 当性の明確化を試みた. CFD解析はMach数0.6~2の範囲 でおこなった<sup>3)</sup>が,特にNEXST-1の設計Mach数である *M*=2付近については,CFD解析ソルバの検証<sup>4)</sup>,付加物 の効果<sup>5,6)</sup>,空力弾性変形<sup>7)</sup>,境界層遷移<sup>8)</sup>を考慮するこ とでCFD解析の高精度化を図った.自然層流翼の設計コ ンセプトを取り除いた比較用形状を作成し,CFD解析を 通してNEXST-1の最も重要な設計コンセプトである自 然層流翼の効果を定量的に把握することを試みた.

#### 2. CFD解析手法

CFD解析はJAXAで開発されたマルチブロック構造 格子ソルバUPACS(Unified Platform for Aerospace Computation Simulation)を用いた<sup>9)</sup>. UPACSによる数値 計算はセル中心有限体積法で離散化し,対流項の計算 はRoeスキームで行い, MUSCL3次精度で高精度化し ている. 乱流モデルはSpalart Allmarasモデル(SAモデ ル)を用いた.また本研究では複雑形状の数値解析や乱 流モデルの検証のために,東北大で開発されJAXAで 改良された非構造格子用解析コードTAS(Tohoku university Aerodynamic Simulation)を検証用に用いた<sup>5)</sup>. TASでは, SAモデルとSST(Shear Stress Transport)モデ ルによる乱流解析が可能である. ここで,同条件,同 形状,同乱流モデル(SA)におけるUPACSとTASの計算 結果は,空気力および表面圧力分布ともにほぼ一致し ており、TASでの推算結果をUPACSの計算結果の考察 へ反映可能であることは既に検証済みである<sup>4,5,6)</sup>.

#### 3. 飛行実験とCFDの比較

3-1 飛行実験結果と初期CFD解析の比較

"計測フェーズ"および"遷音速・回収フェーズ"を 含む飛行実験のMach数および迎角履歴を図1に,縦3分 力の履歴および各代表点におけるCFD解析結果を図2に 示す. CFD解析は付加物や操舵のない形状(以後, Clean 形状)について全面乱流計算を行った.全体として定性 的な傾向が良く一致しているが,図2(a)の揚力係数*C*<sub>L</sub>は 全てのケースにおいてCFDが飛行実験よりも低い値で ある.抗力係数*C*<sub>D</sub>はα-sweepフェーズではCFDが飛行実 験値より大きく,*Re*-sweepから帰還フェーズの*M*=1.2ま では小さく,その後*M*=1.1~0.6で大きくなる傾向がある (図2(b)). ピッチングモーメント係数*C*<sub>m</sub>は全体的に飛行 実験値よりもCFDが大きめであることがわかった.これ らの誤差をもたらす要因についてMach=2.0付近の計測 フェーズに関して以下に示す詳細な検証を行った.





- 3-2 CFD解析の高精度化
- 1) CFD解析の高精度化への試み

2006年10月に"4<sup>th</sup> SST-CFD Workshop"<sup>4)</sup>が開催され, 飛行実験の空力データとCFD解析との比較および両者 の差について議論され, 概ね両者は一致するものの一部 の表面 $C_p$ 分布,  $C_l$ - $\alpha$ の傾斜,  $C_D$ の絶対量に若干の差が 見られその原因について活発な意見交換がされた. 我々 はワークショップで議論された内容をもとにさらなる CFD解析の高精度化を図った. 以下に飛行実験の空力デ ータおよびCFD解析の高精度化のために,主にCFD解析 を通して行われた検討項目を列挙する.

- a) 5孔ピトープローブ(ADS)の精度
- b) 尾翼・エルロン操舵の影響
- c) 機体形状(特に主翼形状)の再検討
- d) CFD解析ソルバの検討
- e) 付加物の影響
- f) 乱流モデルの違いによる影響
- g) 空力弾性変形の影響
- h) 境界層遷移の影響

a)ADSの精度については、気流特性が改善された改修 後の風洞で再計測を行い,新たなエアーデータマップを 作成することで精度を向上させた.同時にADSのCFD解 析を行いRe数依存性がないことを確認, つまり風洞試験 から得られたエアーデータマップが飛行実験にも適用 可能であることを確認した. b)尾翼やエルロン操舵を模 擬したCFD解析を行いそれぞれの影響がC,分布に影響 を与えないこと、および風洞試験から得られた空力モデ ルを飛行実験の空力データへ補正することに問題ない ことを確認した. c)機体形状に関しては,飛行実験後に 実機形状の3次元計測を行うとともに,異なる翼厚(± 7%まで調査)形状のCFD解析を行ったが、C<sub>p</sub>分布へ影響 及ぼす原因がないことを確認した. c)CFD解析ソルバの 検討については、"4<sup>th</sup> SST-CFD Workshop"にて、CFD 解析手法の異なる四者の解析結果がほぼ一致しており4, 本CFD解析手法が妥当であったことが示されたため, ワ

ークショップで検討不十分であったe)~h)について以下 で報告をする.

#### 2) 付加物の影響

実際の実験機には図3に示す付加物が存在するが、構 造格子のCFD解析ソルバUPACSで付加物を含む計算は 困難であるため、非構造格子のCFD解析ソルバ"TAS"に よりその影響を推算した.本研究で注目した付加物は 1)5孔ピトープローブ (ADS:Air Data System), 2)全温度 センサー (TAT), 3)機体モニタ用カメラ (Camera), 4)後方結合部穴(ロケットと実験機の結合穴:Pit-joint) である.図4は表面C<sub>p</sub>分布を示したもので、カメラの影 響で局所的な変化はあるものの全体的なC,分布に差が ないことがわかる.図5は付加物が空気力に与える影響 を示しており、C<sub>I</sub>,C<sub>m</sub>からは両者に有意な差は認められ ない. Cp値に関してはDrag polar曲線の放物線の開きに 差がないもののCo方向のオフセットのみ確認でき、付 加物により $C_{D}$ 値が約8cts(1cts=10<sup>-4</sup>)だけ増加している. また風洞試験からは6ctsの抵抗増加が見積もられており <sup>5)</sup>, この6~8ctsの増加量をClean形状のCFD解析は考慮し なければならない.



図3 飛行実験機の付加物





図6は乱流モデルにSAモデルとSSTモデルを用いて α-sweepフェーズのCFD解析をした結果である.全ての 迎角でSSTモデルのほうがSAモデルよりも抵抗が約4cts 低く、この差が圧力抵抗によるものでなく摩擦抵抗の差 であることがわかった.局所的な摩擦力係数を両者で比 較し,この抵抗値の差が局所的な要因ではなく機体表面 全体でSAモデルのほうが摩擦力が大きいことに起因す ることもCFD解析結果よりわかった.ここでは,乱流モ デルの優劣に関する議論は避け,上記の差があることを 念頭におき以後の詳細な解析を進めることとする.



図6 乱流モデルによる $C_D$ 値の影響( $\alpha$ -sweepフェーズ)

#### 4) 空力弾性変形

ここまでのCFDで用いた形状は設計点で抵抗低減さ れるように設計された空力設計形状である.しかしなが ら実験機は飛行中に空気力を受け弾性変形しており,実 験とCFDの詳細な比較を行うためには各飛行条件にお ける空力弾性変形形状を用いる必要がある.そこで飛行 実験条件におけるCFD解析から得られた空力荷重より 静的弾性変形解析し空力弾性形状を求めた<sup>70</sup>.これまで は胴体のみを考慮したものであったが,本解析では胴体 と主翼を包含した構造モデルより弾性変形解析をおこ ないADSの迎角補正も行った.図7は最も変形量の大き い翼端における変位(図7-a)とねじり角(図7-b)を空力設 計形状(AS)と弾性変形形状(ES)で比較したものである. 弾性変形することで,低迎角では翼端が下方へ垂れ下が りねじり下げが緩和され,高迎角では翼端が上方へ変位 しねじり下げが強くなることがわかる.



#### 5) 境界層遷移の模擬

超音速自然層流翼を有するNEXST-1の抵抗値の詳細 な検討行うには遷移位置情報を得て層流域と乱流域を 区別してCFD解析する必要がある.そこで,CFD解析に おける遷移位置を飛行実験の遷移に関する計測データ より遷移境界線を胴体および主翼ともに決定し<sup>8</sup>,それ より前方を層流,後方を乱流となるように切り替えて CFD解析を行った.飛行実験の遷移データから,設計迎 角に最も近いα\_4 (*a*-sweepフェーズの4番目)の層流域が 大きいことがわかっている.

3-3 飛行実験結果と最終CFD解析の比較

#### 1) 表面圧力分布

図8は $\alpha_2(\alpha$ -sweepフェーズの2番目),また図9は $\alpha_4$ に おける飛行実験とCFD解析の表面圧力分布の比較を示 す. 飛行実験データのエラーバーは計測誤差から算出し た値で $\Delta C_p = \pm 0.0115$ である.  $\alpha_2 \mathcal{O} C_p$ 分布(図8)を見ると, 空力設計形状(AS)と弾性変形形状(ES)は翼端付近で差 があり、ESが飛行実験に近くなる傾向がある. CFDと飛 行実験を比較すると下面,および内翼側(y/s=0.15~0.5) では上面においてもエラーバーを越える差が確認でき る.一方,設計点に近いα\_4のC,分布(図9)を見ると,AS とESの差はほとんどない、これは空力設計形状(AS)が設 計点付近で弾性変形形状に等しくなるように設計され ているためである. α\_4におけるCFD解析結果は、ほと んどが実験計測値のエラーバーの範囲内に収まってお り,主翼上面の前縁でCpが急激に立ち上がった後に平ら になるという自然層流翼設計のターゲットCp分布の傾 向<sup>2)</sup>を捉えていることがわかる.飛行試験条件とCFDの 差が生じる原因については、先に示したように付加物の 影響の解明、また弾性変形解析の高度化、ADSのデータ マップの精度向上,実機主翼形状の三次元計測等を行っ たが原因究明に至っていない.



#### 2) 空気力

空気力の比較をする上で注意すべきことは、ここでの CFD解析は付加物のないClean形状であるということで ある.先の検証により以後のClean形状のCFD解析は付加物ありの実機形状よりも6~8cts少ない $C_D$ 値である. 図10は $C_L$ - $\alpha$ および $C_m$ - $\alpha$ の飛行実験とCFD解析の比較を示したもので,飛行実験には計測誤差によるエラーバー ( $\Delta C_L$ =0~11cts, $\Delta \alpha$ =約0.1deg)が付記されている.空力弾 性変形を考慮することでCFD解析の $C_L$ - $\alpha$ の傾きが飛行 実験と一致している.遷移を考慮したCFD解析結果は全面乱流の計算結果と変化がなく $C_L$ および $C_m$ が圧力項に 依存していることが確認できた.空力弾性変形を含む最終CFD解析は全体として定性的な傾向は一致するものの迎角で0.24degのオフセットがあり、この原因は明らかになっていない.図10内の拡大図は迎角1.5deg付近の *Re*-sweep試験結果とCFD解析結果の $C_L$ 値を示す.

*Re-sweep*条件の飛行実験とCFDのASはα-sweepのそれと は異なりオフセットは少ないが,空力弾性変形を考慮す ることで、α-sweepと同等のオフセットが確認できる. これは $\alpha$ -sweepにおける動圧が21kPaであるのに対して Re-sweep試験における動圧は54kPaであるため翼の変形 量が大きいことが原因である.図11はDrag polar曲線を 飛行実験とCFD解析とで比較したもので,計測誤差によ るCpのエラーバーは1~3ctsである。弾性変形解析を考 慮することで空力設計形状と差はあるものの同一の Drag polar曲線上を移動するのみで抵抗特性は変わらな いことがわかる.飛行実験の遷移を模擬したCFD解析で は全体に抵抗値が5ctsほど減少した. Clean形状のCFD解 析は付加物つき形状の飛行実験のCp値より6~8cts大き くなるべきであるが,両者はほぼ一致しており定量的な 差はあるものの, Drag polar曲線の開きは良く一致して おり定性的傾向は捉えられている.図11内の拡大図は Re-sweep試験結果との比較を示しており,飛行試験結果 はRe数が異なるにも関わらず $\alpha$ -sweepとRe-sweepがほぼ 一致している.これは、Re-sweep時の弾性変形量が大き いことと、自然層流翼効果がRe-sweepでは少ないことが 起因していると推測できる. CFD解析結果からもこの定 性的傾向は確認できるが、 $\alpha$ -sweepとRe-sweepが一致す るほどではないためこの定量的な差の原因究明は今後 の研究課題である.

#### 4. まとめ

小型超音速実験機(NEXST-1)の空力設計効果を明確 にするために計測データとCFD解析の比較を行った. *M*=2付近の計測フェーズのみならず,帰還時の"遷音速 ・回収フェーズ"と呼ばれる*M*=0.6~1.8においてもCFD 解析を行い両者の空気力の比較を行った.特に*M*=2付近 の計測フェーズにおいては,付加物の効果,乱流モデ ルの検証,空力弾性変形の考慮,飛行実験の境界層遷 移データによる遷移の模擬からCFD解析の高精度化を 行い,それらが良好な結果を生み出すことを確認した. またCFD解析から実験機の自然層流翼設計の効果を定 量的に示すこと(全面乱流に比べて5cts減)ができた. また上記を含むCFD解析データベースを一般に公開<sup>3)</sup> することで,我が国における航空機開発およびCFD解析 の発展に寄与するものと期待する.



#### 参考文献

 Ohnuki, T et al., "National Experimental Supersonic Transport Project," Proceedings of ICAS, 2006-1.4.1, 2006.
Yoshida, K et al., "Aerodynamic Design of Unmanned and Scaled Supersonic Experimental Airplane in Japan", ECOMAS 2004,24-28 July 2004

3)郭東潤,他: 小型超音速ロケット実験機(NEXST-1)空 カデータベースについて,日本航空宇宙学会 第39期 年会講演会,2A9,2008

4)"Proceedings of International Workshops on Naumerical Simulation Technology for Design of Next Generation Supersonic Civil Transport (SST-CFD Workshop)", JAXA-SP-06-029E, March 2007

5) Ishikawa,H. et al., "Numerical Analysis on Flight Test Results of Supersonic Experimental Airplane NEXST-1", Journal of Aircraft, Vol.45, No5, Sep.-Oct. 2008

6)石川敬揭,他:小型超音速実験機NEXST-1のCFD解析, 日本航空宇宙学会 第39期年会講演会,2A13,2008

7)川上浩樹,他: 小型超音速実験機NEXST-1の全機静的 空力弾性変形解析,日本航空宇宙学会 第39期年会講 演会,2A12,2008

8)徳川直子,他:小型超音速ロケット実験機の遷移計測, 日本航空宇宙学会 第39期年会講演会,2A11,2008

9)Takaki,R. et al., "The Development of the UPACS CFD Environment," High Performance Computing, Proc. of ISHPC 2003, Springer, pp.307-319, 2003



### 飛行実験結果報告内容



3. (3) ロケット実験機の空力に関する飛行実験データ解析結果 飛行実験結果を評価するために必要なデータ解析、評価、設計の妥当性検証



# Contents

1. 目的

- 2. CFD解析の検証
- 3. 飛行実験 vs. CFD
  - ・ CFD解析の高精度化
    - 付加物効果
    - 乱流モデル
    - 空力弾性変形
    - 境界層遷移
  - 自然層流翼効果
- 4. まとめ





**\$**Sankosoft







	CFD解析方法	
	2001年	2005年
CFD	UPACS	UPACS
格子	構造格子	構造格子
支配方程式	RANS	RANS
乱流モデル	BL	SA
Flux comp.	Roe 2 <sup>nd</sup> order	Roe 3 <sup>rd</sup> order
limiter	minmod	no
Time integration	MFGS	MFGS
Grid points	2.26 million	<b>4.38 million</b> (衝擊波解像度,翼格子数增)
LAXA ma	BL=Bald SA= <u>S</u> pal	win Lomax model art <u>A</u> llmaras model <b>Sankosoft</b>







- 3. 飛行実験 vs. CFD
  - CFD解析の高精度化
    - 付加物効果
    - 乱流モデル
    - 空力弾性変形
    - 境界層遷移
  - · 自然層流翼効果
- 4. まとめ















This document is provided by JAXA.

	CFD code	
CFD	UPACS	TAS
格子	構造格子	非構造格子
支配方程式	RANS	RANS
乱流モデル	SA	SA or SST
Flux comp.	Roe 3 <sup>rd</sup> order	HLLEW 2nd order
limiter	No	Venkatakrishnan
Time integration	MFGS	LU-SGS
Grid points (clean)	4.38 million	7.66 million
XXA CON	SA= <u>S</u> pal SST= <u>S</u> h	art <u>A</u> llmaras model ear <u>S</u> tress <u>T</u> ransport model <b>Sankosoft</b>

AXA CON

	格于	子生成の改善	
	格子生成	GRIDGEN ・ 主翼格子点数増加 ・ 衝撃波解像度 改善 ・ 翼端 形状&解像度改善 ・ 格子直交性→可視化確認	
	データ変換	当プロジェクト開発 ・ 格子直交性 ・ 最小格子幅 ・ 境界層内格子数 ・ ブロック間接続	
	CFD解析	ASUS & UPACS ・ジョブ投入システム→可視化 ・UPACS 内部チェック 体積チェックなど	2確認
AXA ( )	上記の作業および 高効率&高性能な	「格子チェックをシステム化するこ ↓格子生成を実現	とで、 <i>Sankosoft</i>







計測フェーズ(M=2) CFD解析

	付加物	層流・乱流の区別
飛行実験	あり	<b>層流十乱流</b> (自然層流翼)
<b>CFD</b> UPACS (構造格子)	なし	全面乱流 / 層流+乱流 SAモデル
<b>CFD</b> TAS (非構造格子)	あり / なし	全面乱流 SA / SSTモデル
C <sub>D</sub> 值	付加物のC <sub>D</sub> 増加 量 6~8cts	SAモデルはSSTより 4cts 大きい



# 計測フェーズ(M=2) CFD解析の高精度化

- ・空力弾性変形の効果 (NASTRAN+CFD)
- ・境界層遷移の効果(自然層流翼効果)



AXA 00

≶ Sankosoft

# 空力弾性解析の高精度化



各ケースでの主翼翼端変位 1/1\_\_\_\_



・設計点(α\_4)で、ASとESのねじり角の差が最も少ない⇒設計妥当

歪みゲージ出力と比較(翼端)

















# 計測フェーズ(M=2) CFD解析の高精度化 ・空力弾性変形の効果 (NASTRAN+CFD) ・境界層遷移の効果(自然層流翼効果) 形状 乱流計算





≶ Sankosoft





FLT vs. CFD (Drag polar)





Contents				
1.	目的			
2.	CFD解析の検証			
3.	飛行実験 vs. CFD			
	・CFD解析の高精度化			
	一 付加物効果			
	- 乱流モデル			
	- 空力弾性変形			
	一 境界層遷移			
	• 自然層流翼効果			
4.	まとめ			
AXA CON	<b>≶</b> Sankosoft			



